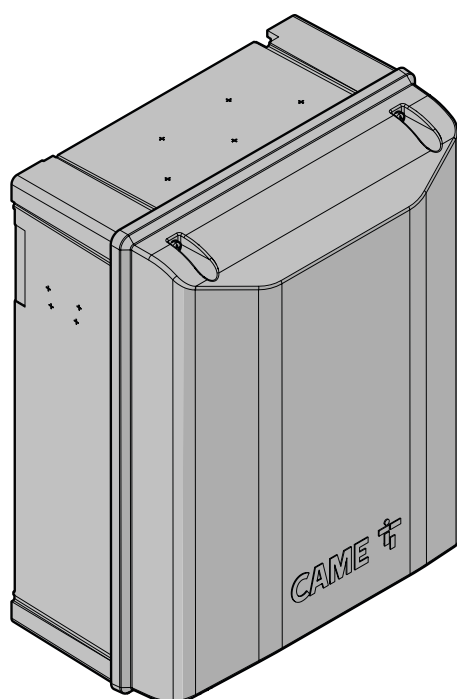


Quadro comando per motoriduttori a 24 V

FA02252-IT

CE

EAC

**ZLX24MA****ZLX24MR****MANUALE DI INSTALLAZIONE**

INDICE DEI CONTENUTI

AVVERTENZE GENERALI PER L'INSTALLATORE	4
DISMISSIONE E SMALTIMENTO	5
DATI E INFORMAZIONI SUL PRODOTTO	5
Legenda	5
Descrizione	5
Destinazione d'uso	5
Dati tecnici	6
Tabella dei fusibili	6
Descrizione delle parti	7
Descrizione delle parti	8
Accessori opzionali	9
Dimensioni	9
Tipi di cavi e spessori minimi	10
INSTALLAZIONE	11
Fissaggio del quadro comando	11
Barra DIN	11
Fissaggio a muro	12
Passaggio dei cavi elettrici	13
Collegamenti alla rete elettrica	13
Alimentazione 230/120 V AC - 50/60 Hz	13
Fissaggio scheda elettronica e supporto	14
Collegamento motoriduttori per automazioni a battente	14
Motoriduttori con encoder	14
Motoriduttore con interruttore di rallentamento	16
Motoriduttore senza encoder	17
Motoriduttori per automazioni basculanti	18
Collegamento accessori	19
Uscita alimentazione per accessori 24 V	19
Collegamento BUS CXN	19
Dispositivi di comando	20
Dispositivi di segnalazione	20
Dispositivi di sicurezza	21
Fotocellule DIR	21
Fotocellule DXR / DLX	21
Bordo sensibile DFWN	22
Elettroserratura o elettromagnete	22
Collegamento accessori con sistema BUS CXN	23
Cablaggio	23
Tipi di cavi e spessori minimi	23
Numero massimo di dispositivi collegabili per tipologia	23
Consumo dispositivi BUS CXN	23
PROGRAMMAZIONE	24
Funzione dei tasti di programmazione	24
Messa in funzione	25
Messa in funzione con motore F7024N	26
Encoder virtuale	26
Rappresentazione grafica delle velocità, rallentamenti e accostamenti di un'anta	27
Rappresentazione grafica delle curve di velocità in marcia, in rallentamento e in accostamento.	27
Menu delle funzioni	28
Funzioni Fotocellule BUS (b1÷b8)	38
Funzioni Modulo I/O BUS 1 (b11) / Modulo I/O BUS 2 (b12)*	38

Funzioni Selettore a chiave BUS (b21÷b28)	40
Funzioni Lampeggiatore BUS (b40).....	40
Memorizzazione nuovo utente.....	42
Rimozione utenti registrati	43
Smarrimento password.....	43
Reset di fabbrica.....	43
LEGENDA SEGNALAZIONI A DISPLAY	45
Messaggi di errore.....	46

△ Importanti istruzioni di sicurezza.

△ Seguire tutte le istruzioni, in quanto un'installazione non corretta può portare a lesioni gravi.

△ Prima di procedere, leggere anche le avvertenze generali per l'utilizzatore.

Il prodotto deve essere destinato solo all'uso per il quale è stato espressamente studiato e ogni altro uso è da considerarsi pericoloso.

• Il produttore non può essere considerato responsabile per eventuali danni causati da usi impropri, erronei ed irragionevoli. • Il prodotto in oggetto è espressamente progettato per essere assemblato a quasi-macchine e/o apparecchi ai fini di costruire una macchina disciplinata dalla Direttiva Macchine 2006/42/CE. • L'installazione finale deve essere conforme alla Direttiva Macchine 2006/42/CE e agli standard europei di riferimento vigenti. • Il produttore declina ogni responsabilità per l'impiego di prodotti non originali; questo implica anche la decadenza della garanzia. • Tutte le operazioni indicate in questo manuale devono essere effettuate esclusivamente da personale esperto e qualificato e nel pieno rispetto delle normative vigenti. • La predisposizione dei cavi, la posa in opera, il collegamento e il collaudo si devono eseguire osservando la regola dell'arte, in ottemperanza alle norme e leggi vigenti. • Durante tutte le fasi dell'installazione assicurarsi di operare fuori tensione. • Tutti i componenti (e.g. attuatori, fotocellule, bordi sensibili, ecc.) necessari alla conformità dell'installazione finale in accordo alla Direttiva Macchine 2006/42/CE ed agli standard tecnici armonizzati di riferimento sono identificati nel catalogo generale dei prodotti CAME oppure nel sito internet www.came.com. • Verificare che il range di temperature indicato sia adatto al luogo di installazione. • Assicurarsi che, nel luogo previsto per l'installazione, il prodotto non venga bagnato da getti d'acqua diretti (irrigatori, idropultrici, ecc.). • Prevedere nella rete di alimentazione e conformemente alle regole di installazione, un adeguato dispositivo di disconnessione onnipolare, che consenta la disconnessione completa nelle condizioni della categoria di sovratensione III. • Delimitare adeguatamente l'intero sito per evitare l'accesso da parte di persone non autorizzate, in particolare minori e bambini. • Si raccomanda di utilizzare adeguate protezioni per evitare possibili pericoli meccanici dovuti alla presenza di persone nel raggio d'azione dell'automazione. • I cavi elettrici devono passare attraverso apposite tubazioni, canaline e passacavi al fine di garantire un'adeguata protezione contro il danneggiamento meccanico. • I cavi elettrici non devono entrare in contatto con parti che possono riscaldarsi durante l'uso (per esempio: motore e trasformatore). • Prima di procedere con l'installazione, verificare che la parte guidata sia in buone condizioni meccaniche, e che si apra e si chiuda correttamente. • Il prodotto non può essere utilizzato per automatizzare una parte guidata comprensiva di porta pedonale, a meno che l'azionamento non sia attivabile solo con la porta pedonale in posizione di sicurezza. • Assicurarsi che sia evitato l'intrappolamento tra la parte guidata e le parti fisse circostanti a seguito del movimento della parte guidata stessa. Nel caso venga automatizzata una porta pedonale a movimento orizzontale, questo può essere ottenuto se la distanza corrispondente è inferiore a 8 mm. Tuttavia, le seguenti distanze sono considerate sufficienti ad evitare intrappolamenti per le parti del corpo di seguito identificate:

- per le dita, una distanza superiore a 25 mm;
- per i piedi, una distanza superiore a 50 mm;
- per la testa, una distanza superiore a 300 mm;
- per l'intero corpo, una distanza superiore a 500 mm.

Se queste distanze non possono essere conseguite, sono necessarie delle apposite salvaguardie. • Tutti i comandi fissi devono essere chiaramente visibili dopo l'installazione, in una posizione tale che la parte guidata sia visibile in maniera diretta, tuttavia lontani dalle parti in movimento. Nel caso di comando ad azione mantenuta, questo deve essere installato ad un'altezza minima di 1,5 m da terra e non deve essere accessibile al pubblico. • In caso di funzionamento ad azione mantenuta, prevedere nell'impianto un pulsante di STOP che permetta la disconnessione dell'alimentazione principale dell'automazione al fine di bloccare il movimento della parte guidata. • Se non già presente, applicare un'etichetta permanente che descriva come usare il meccanismo di sblocco manuale vicino al relativo elemento di azionamento. • Assicurarsi che l'automazione sia stata regolata adeguatamente e che i dispositivi di sicurezza e protezione, così come lo sblocco manuale, funzionino correttamente. • Prima della consegna all'utente, verificare la conformità dell'impianto alle norme armonizzate ed ai requisiti essenziali nella Direttiva Macchine 2006/42/CE. • Eventuali rischi residui devono essere segnalati mediante opportuni pittogrammi posizionati bene in vista e devono essere spiegati all'utilizzatore finale. • Posizionare bene in vista la targa identificativa della macchina al completamento dell'installazione. • Se il cavo di alimentazione è danneggiato, deve essere sostituito dal produttore o dal servizio di assistenza tecnica autorizzato, o comunque da personale debitamente qualificato, per evitare ogni rischio. • Conservare questo manuale all'interno del fascicolo tecnico congiuntamente ai manuali degli altri dispositivi utilizzati per la realizzazione dell'impianto di automazione. • Si raccomanda di consegnare all'utente finale tutti i manuali d'uso relativi ai prodotti che compongono la macchina finale.

DISMISSIONE E SMALTIMENTO

 CAME S.p.A. implementa all'interno dei propri stabilimenti un Sistema di Gestione Ambientale certificato e conforme alla norma UNI EN ISO 14001 a garanzia del rispetto e della tutela dell'ambiente. Vi chiediamo di continuare l'opera di tutela dell'ambiente, che CAME considera uno dei fondamenti di sviluppo delle proprie strategie operative e di mercato, semplicemente osservando brevi indicazioni in materia di smaltimento:

SMALTIMENTO DELL'IMBALLO

I componenti dell'imballo (cartone, plastiche, etc.) sono assimilabili ai rifiuti solidi urbani e possono essere smaltiti senza alcuna difficoltà, semplicemente effettuando la raccolta differenziata per il riciclaggio.

Prima di procedere è sempre opportuno verificare le normative specifiche vigenti nel luogo d'installazione.

NON DISPERDERE NELL'AMBIENTE!

SMALTIMENTO DEL PRODOTTO

I nostri prodotti sono realizzati con materiali diversi. La maggior parte di essi (alluminio, plastica, ferro, cavi elettrici) è assimilabile ai rifiuti solidi urbani. Possono essere riciclati attraverso la raccolta e lo smaltimento differenziato nei centri autorizzati.

Altri componenti (schede elettroniche, batterie dei trasmettitori, etc.) possono invece contenere sostanze inquinanti.

Vanno quindi rimossi e consegnati a ditte autorizzate al recupero e allo smaltimento degli stessi.

Prima di procedere è sempre opportuno verificare le normative specifiche vigenti nel luogo di smaltimento.

NON DISPERDERE NELL'AMBIENTE!

DATI E INFORMAZIONI SUL PRODOTTO

Legenda

 Questo simbolo indica parti da leggere con attenzione.

 Questo simbolo indica parti riguardanti la sicurezza.

 Questo simbolo indica cosa comunicare all'utente.

Le misure, se non diversamente indicato, sono in millimetri.

Descrizione

801QA-0050

Quadro comando multifunzioni, con alimentazione a 230 V AC, per cancelli a due ante battenti a 24 V, con display di programmazione e segnalazione, autodiagnosi dei dispositivi di sicurezza, Adaptive Speed & Torque Technology, BUS CXN, 2 ingressi di sicurezza e memorizzazione fino a 250 utenti.

801QA-0070

Quadro comando multifunzioni, con alimentazione a 120 V AC, per cancelli a due ante battenti a 24 V, con display di programmazione e segnalazione, autodiagnosi dei dispositivi di sicurezza, Adaptive Speed & Torque Technology, BUS CXN e 2 ingressi di sicurezza e memorizzazione fino a 250 utenti.

Destinazione d'uso

 A seguito del collegamento del modulo Green Power al quadro comando, il prodotto è conforme al Regolamento (UE) 2023/826 relativo ai requisiti di progettazione ecocompatibile per il consumo energetico in modalità standby e spento, per apparecchiature ad uso domestico e da ufficio.

Dati tecnici

MODELLI	ZLX24MA	ZLX24MR
Alimentazione (V - 50/60 Hz)	230 AC	120 AC
Alimentazione motore (V)	24 DC	24 DC
Alimentazione scheda (V)	26 AC	26 AC
Potenza (W)	360	360
Termo-protezione trasformatore (°C)	120	120
Colore	RAL 7040	RAL 7040
Temperatura d'esercizio (°C)	-20 ÷ +55	-20 ÷ +55
Temperatura di stoccaggio (°C)*	-25 ÷ +70	-25 ÷ +70
Encoder	SI	SI
Grado di protezione (IP)	54	54
Classe di isolamento	I	I
Vita media (Cicli)**	100.000	100.000

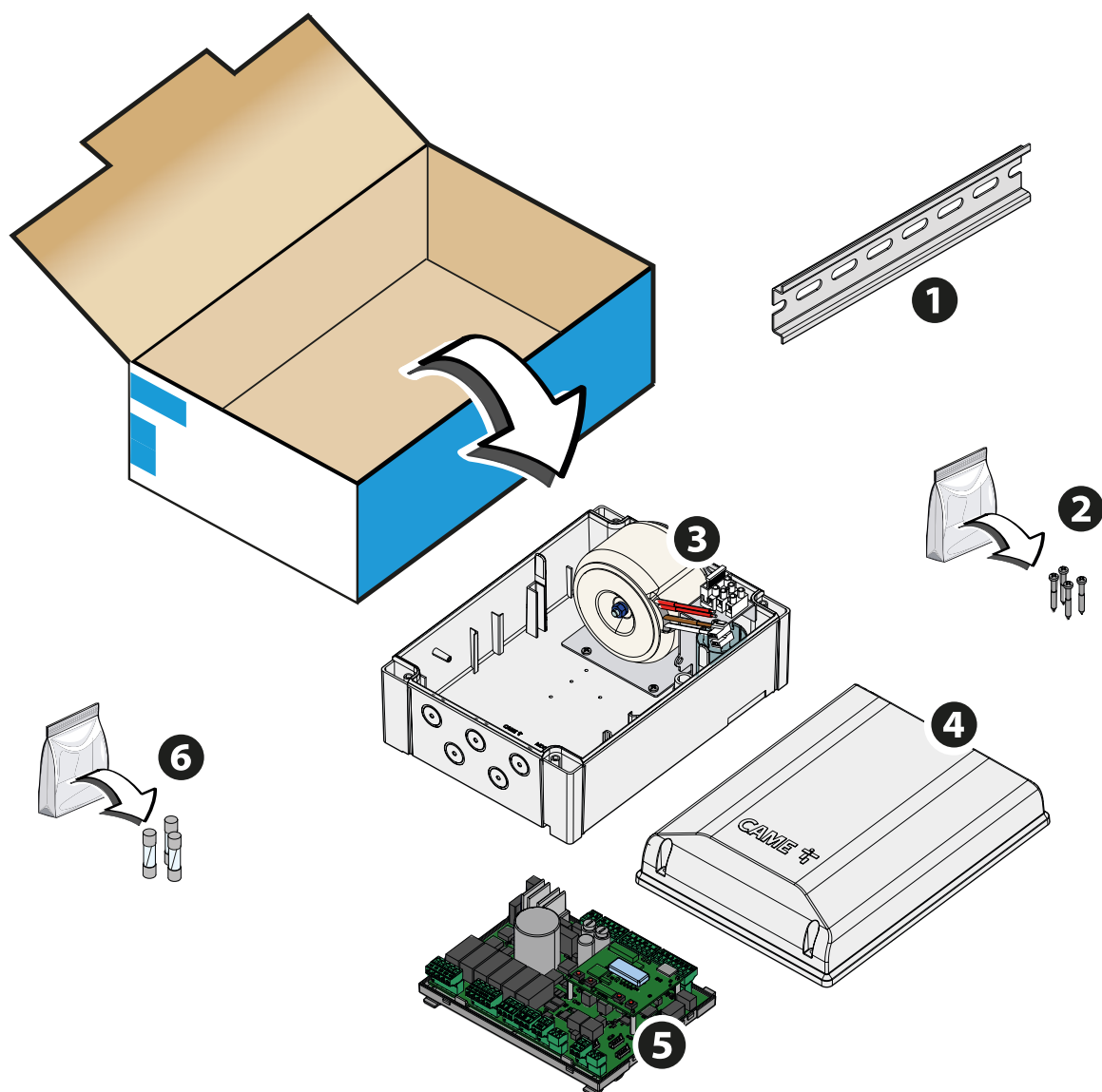
(*) Prima dell'installazione, il prodotto va tenuto a temperatura ambiente nel caso di stoccaggio o trasporto a temperature molto basse o molto alte.

(**) La vita media del prodotto è un dato puramente indicativo e stimato in considerazione di conformi condizioni di utilizzo, installazione e manutenzione. Essa è influenzata anche da ulteriori fattori, quali ad esempio condizioni climatiche e ambientali (se presente, consultare la tabella MCBF).

Tabella dei fusibili

MODELLI	ZLX24MA	ZLX24MR
Fusibile di linea	3,15 A F	4 A F
Fusibile scheda	1,6 A T	1,6 A T
Fusibile accessori	1,6 A F	1,6 A F

Descrizione delle parti



❶ Barra DIN

❷ Viti di fissaggio del coperchio

❸ Fondo del quadro comando con trasformatore e morsettiera per l'alimentazione

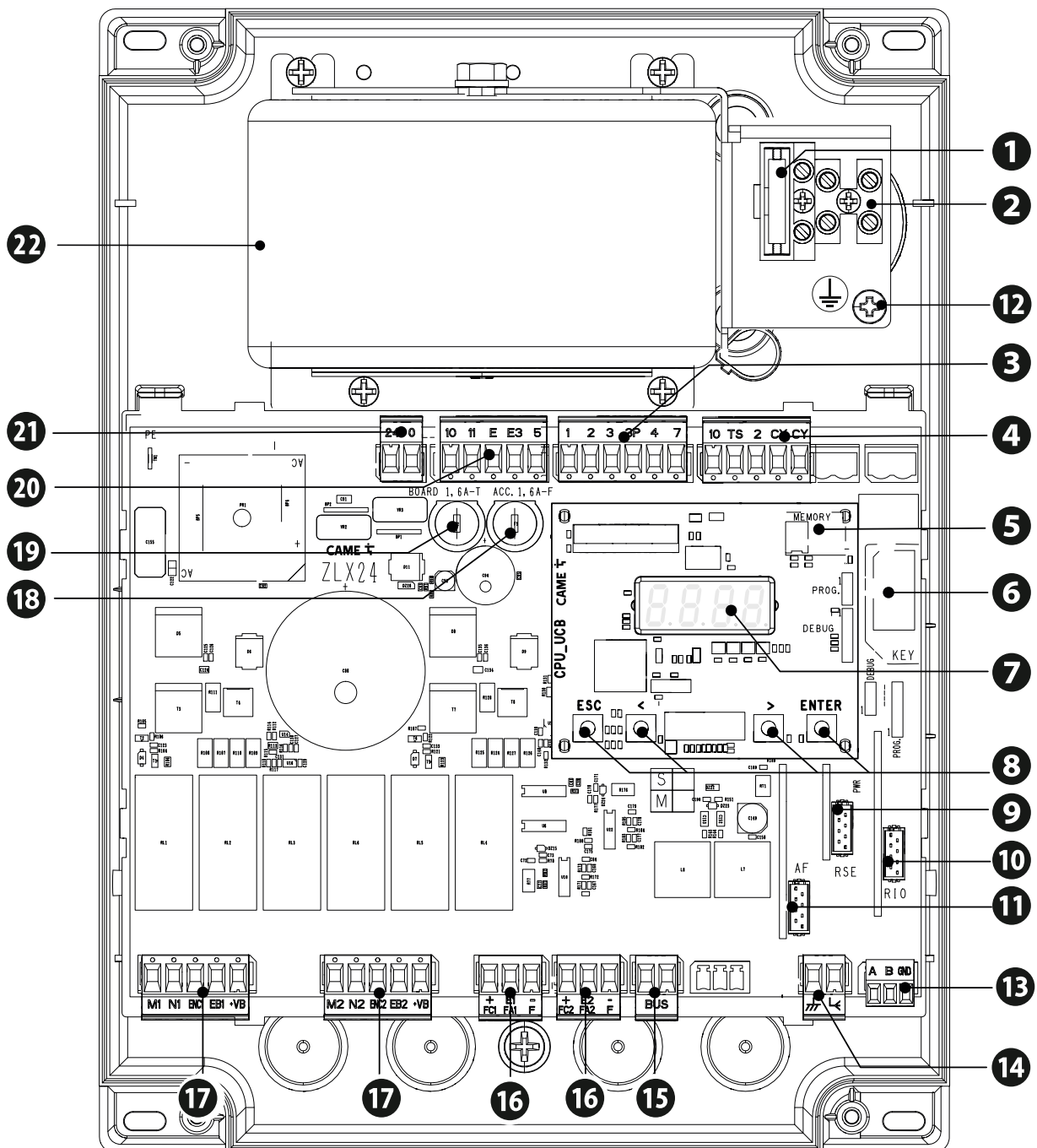
❹ Coperchio quadro comando

❺ Scheda elettronica con portascheda

❻ Fusibili di ricambio

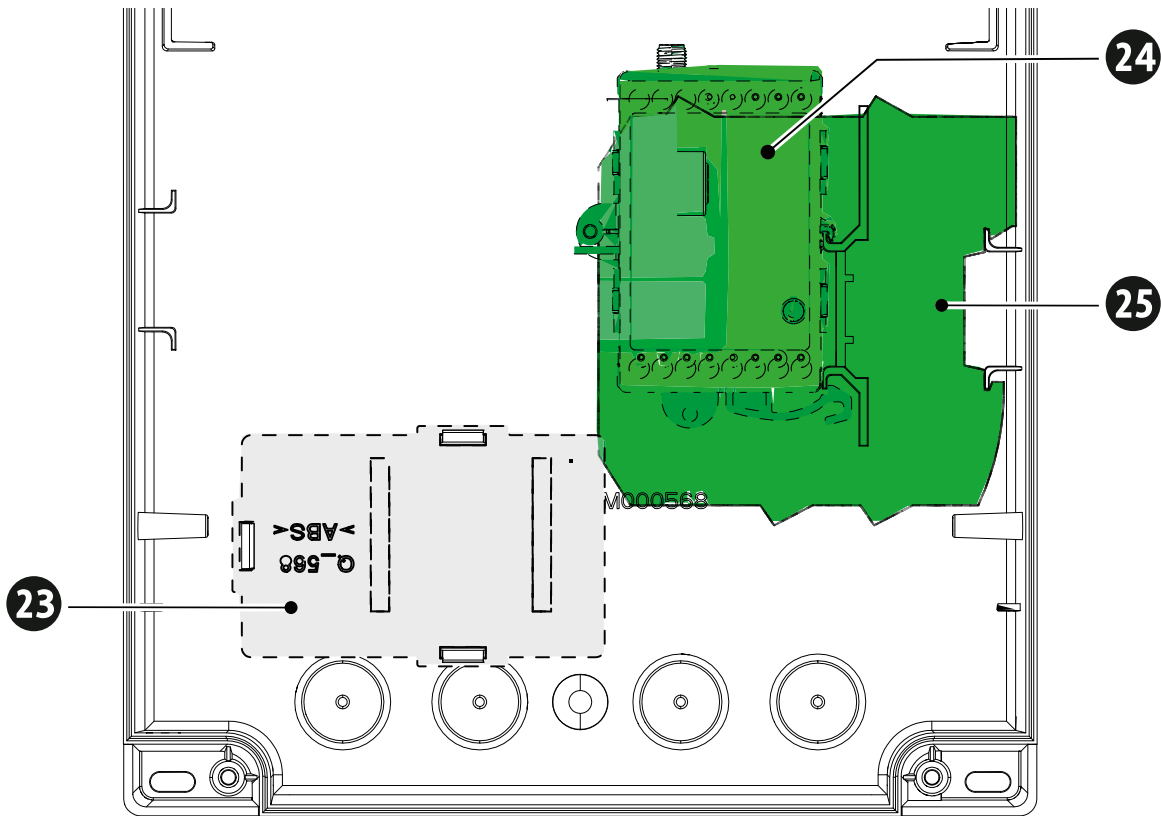
Descrizione delle parti

- 1 Fusibile di linea
- 2 Morsettiera per l'alimentazione
- 3 Morsettiera per il collegamento dei dispositivi di comando
- 4 Morsettiera per il collegamento dei dispositivi di sicurezza
- 5 Connettore per la scheda Memory Roll
- 6 Connettore per CAME KEY
- 7 Display
- 8 Tasti per la programmazione
- 9 Connettore per la scheda RSE
- 10 Connettore per la scheda RIO CONN
- 11 Connettore per scheda radiofrequenza a innesto (AF)
- 12 Centro stella di terra
- 13 Morsettiera per il collegamento CRP
- 14 Morsettiera per il collegamento dell'antenna
- 15 Morsettiera per accessori BUS CXN
- 16 Morsettiera per il collegamento dei micro di finecorsa e/o encoder
- 17 Morsettiera per il collegamento del motoriduttore con encoder o con interruttore di rallentamento ed elettroserratura
- 18 Fusibile per gli accessori
- 19 Fusibile per la scheda elettronica
- 20 Morsettiera per il collegamento dei dispositivi di segnalazione
- 21 Morsettiera per l'alimentazione della scheda elettronica
- 22 Trasformatore

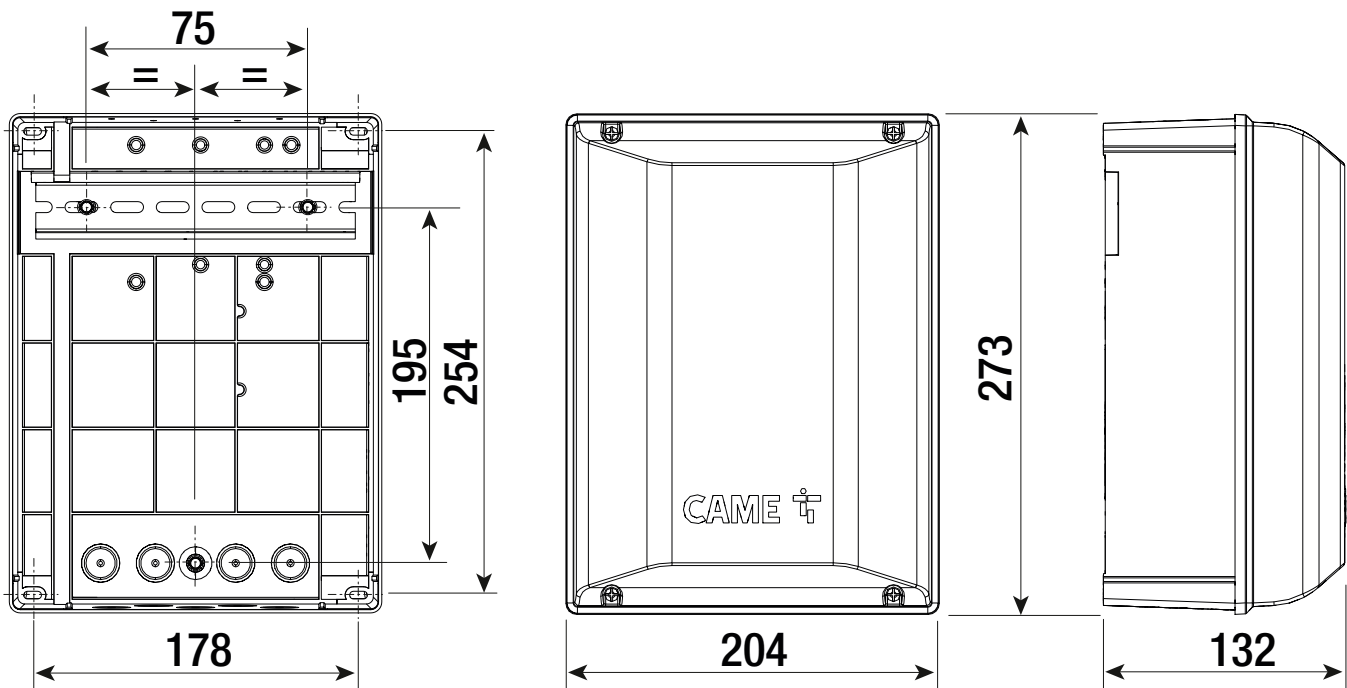


Accessori opzionali

- 23 Scheda carica batterie RLB (002RLB)
- 24 Modulo RGSM001 (806SA-0010)
- 25 Modulo SMA (009SMA)



Dimensioni



Tipi di cavi e spessori minimi

Lunghezza del cavo (m)	fino a 20	da 20 a 30
Alimentazione 230 V AC	3G x 1,5 mm ²	3G x 2,5 mm ²
Lampeggiatore 24 V AC/DC	2 x 0,5 mm ²	2 x 0,5 mm ²
Fotocellule TX	2 x 0,5 mm ²	2 x 0,5 mm ²
Fotocellule RX	4 x 0,5 mm ²	4 x 0,5 mm ²
Elettroserratura o elettromagnete	2 x 1 mm ²	2 x 1,5 mm ²
Dispositivi di comando	*n° x 0,5 mm ²	*n° x 0,5 mm ²

*n° = vedi istruzioni di montaggio del prodotto

Attenzione: la sezione del cavo è indicativa perché varia in funzione della potenza del motore e della lunghezza del cavo.

📖 Con alimentazione a 230 V e utilizzo in ambiente esterno, utilizzare cavi tipo H05RN-F conformi alla IEC 60245 (IEC 57); in ambiente interno invece, utilizzare cavi tipo H05VV-F conformi alla IEC 60227 (IEC 53); Per alimentazioni fino a 48 V, si possono utilizzare cavi tipo FROR 20-22 II conformi alla EN 50267-2-1 (CEI).

📖 Per il collegamento dell'antenna, utilizzare cavo tipo RG58 (consigliato fino a 5 m).

📖 Per il collegamento CRP, utilizzare cavo tipo UTP CAT5 (fino a 1000 m).

📖 Qualora i cavi abbiano lunghezza diversa rispetto a quanto previsto in tabella, si determini la sezione dei cavi sulla base dell'effettivo assorbimento dei dispositivi collegati e secondo le prescrizioni indicate dalla normativa CEI EN 60204-1.

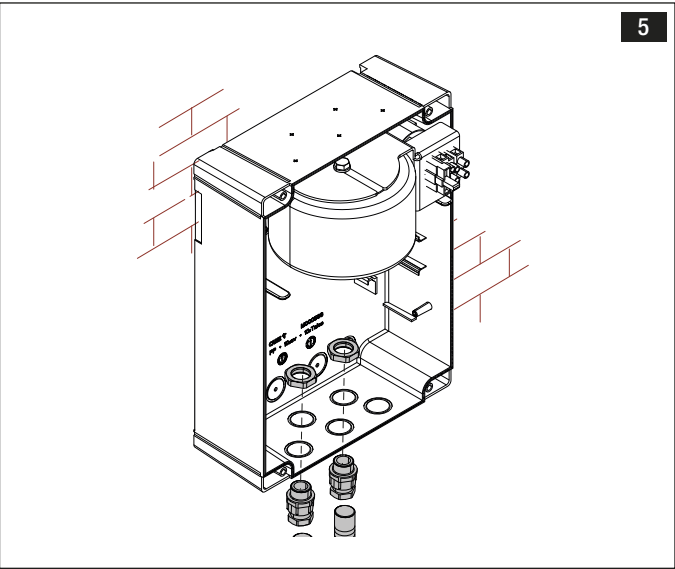
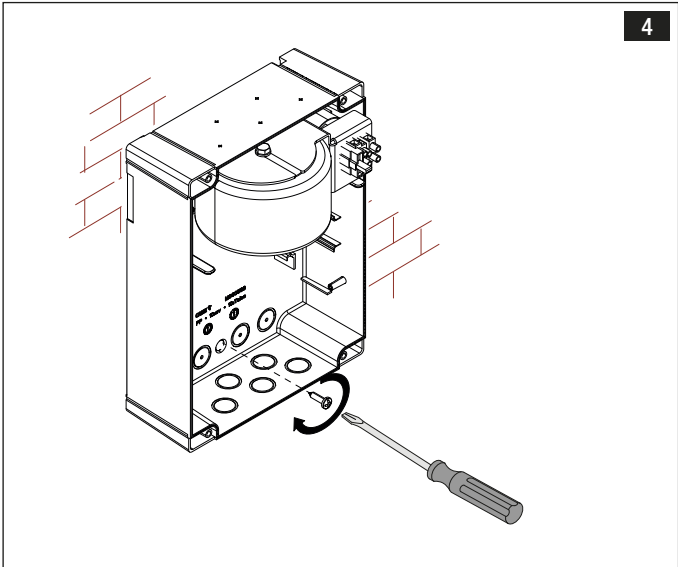
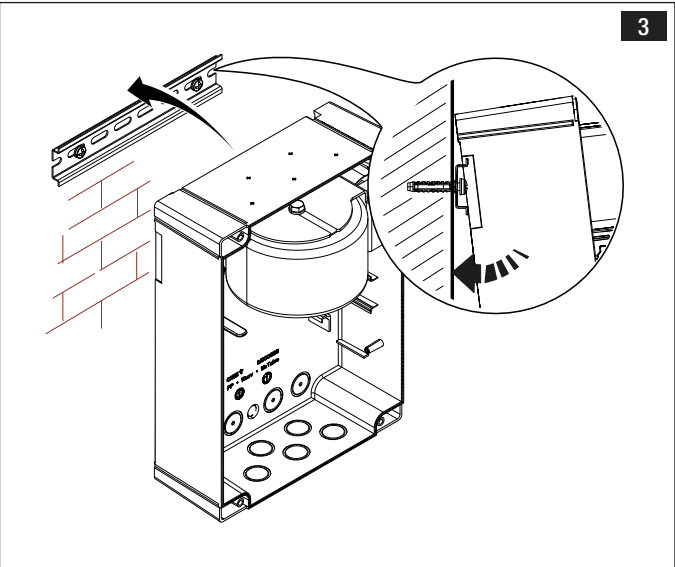
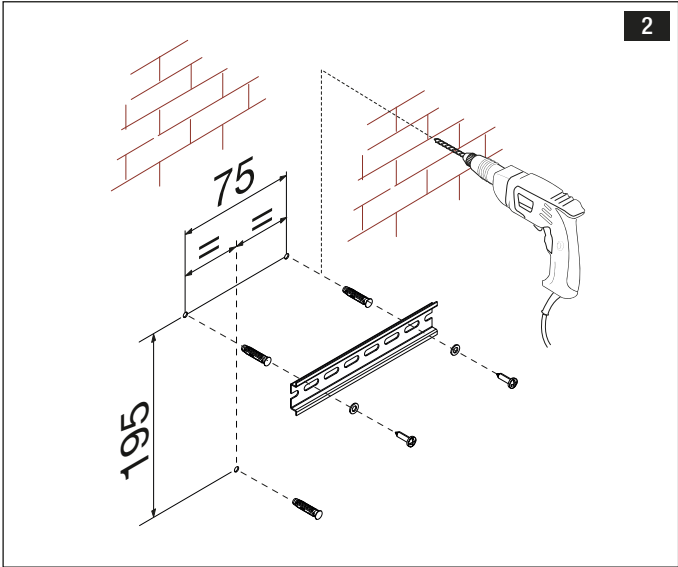
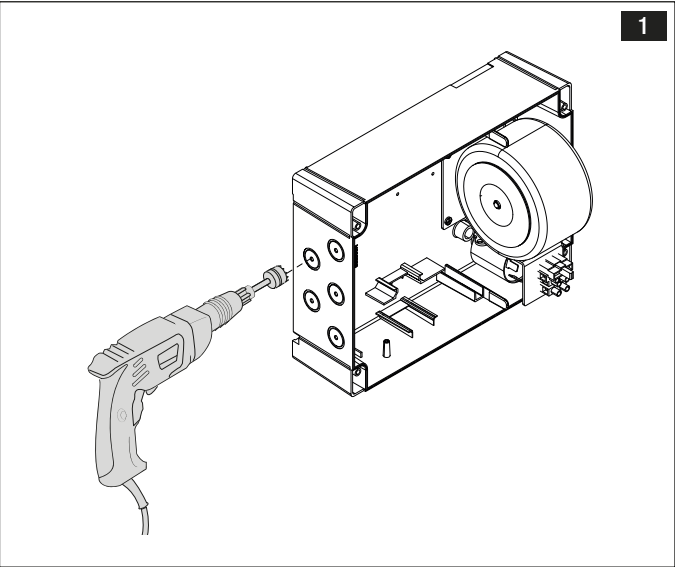
📖 Per i collegamenti che prevedano più carichi sulla stessa linea (sequenziali), il dimensionamento a tabella deve essere riconsiderato sulla base degli assorbimenti e delle distanze effettive. Per i collegamenti di prodotti non contemplati in questo manuale fa fede la documentazione allegata ai prodotti stessi.

📖 Per il collegamento dell'Encoder, utilizzare un cavo tipo FRORPU 3 x 0,5mm² o un cavo fornito da CAME su richiesta (codice articolo 801XA-0020).

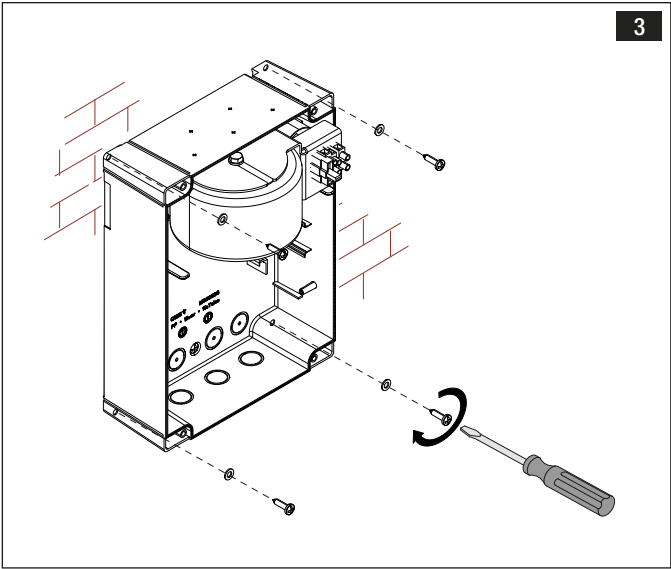
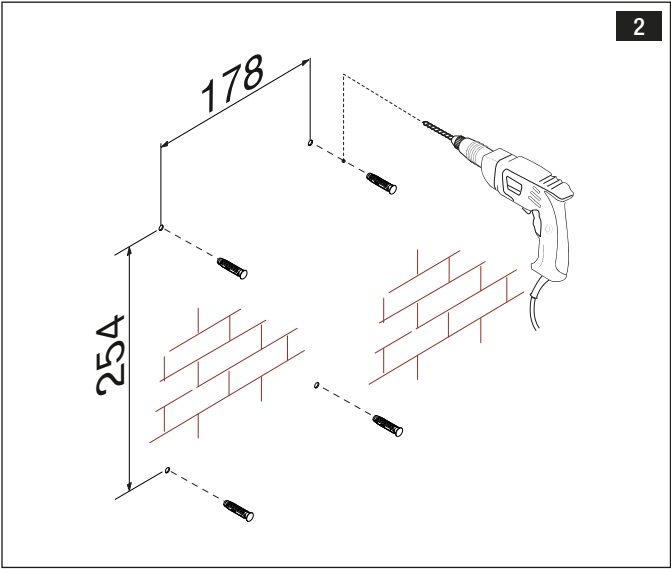
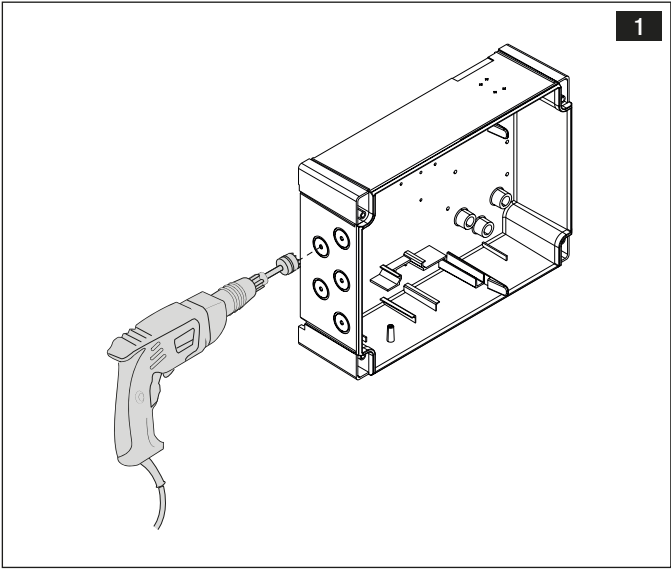
INSTALLAZIONE

Fissaggio del quadro comando

Barra DIN



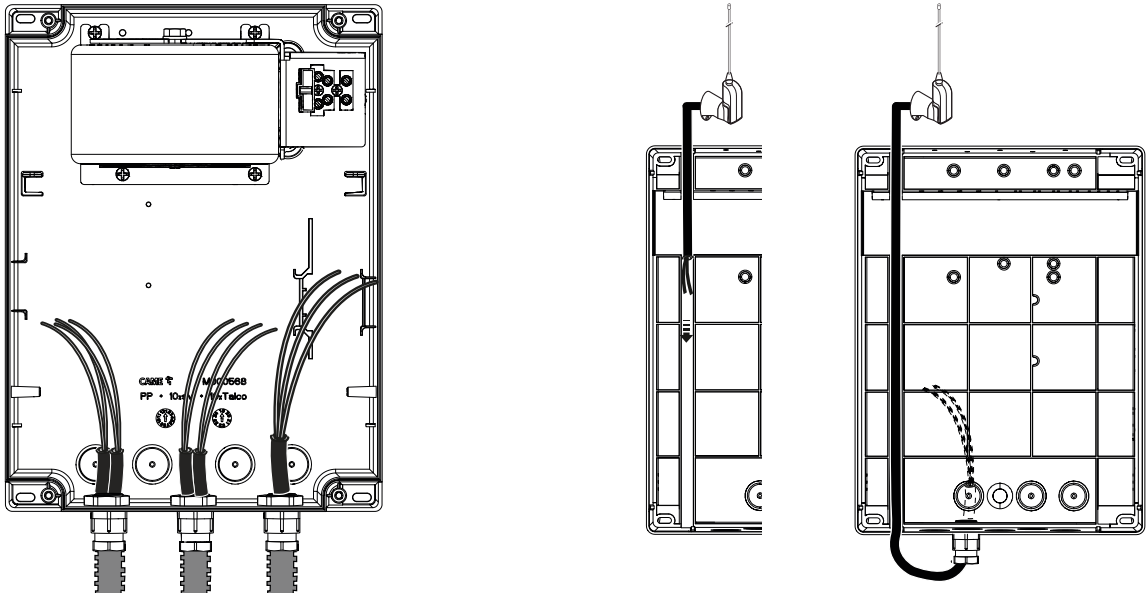
Fissaggio a muro



COLLEGAMENTI ELETTRICI

Passaggio dei cavi elettrici

- Eseguire i collegamenti elettrici secondo le disposizioni vigenti.
- Utilizzare dei pressacavi con il tubo corrugato per collegare i dispositivi al quadro comando. Uno di questi deve essere destinato esclusivamente al cavo di alimentazione.

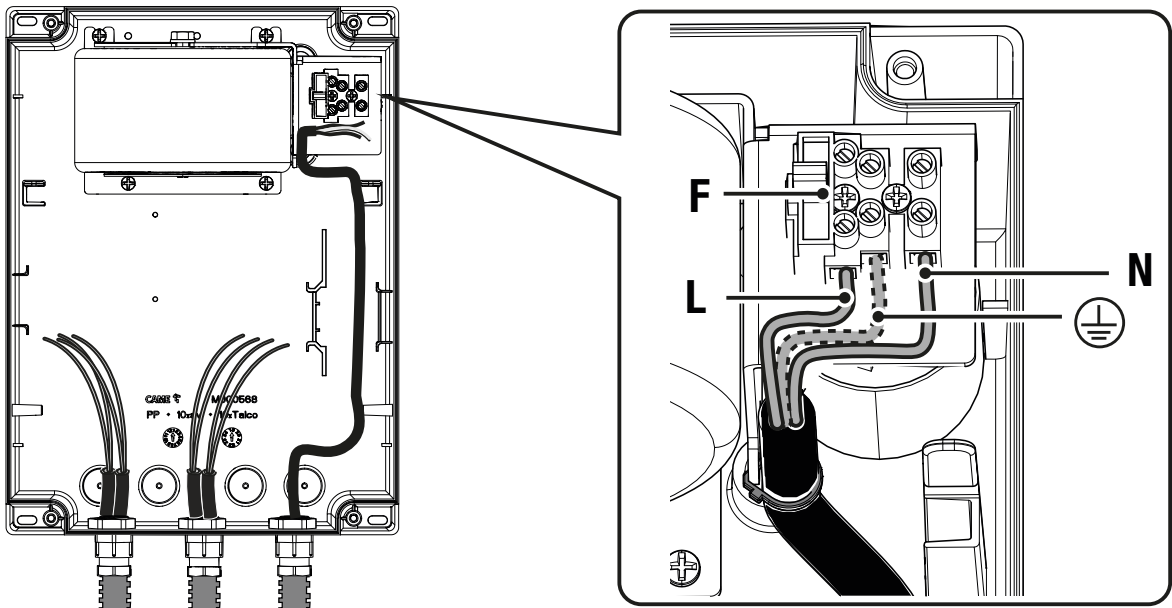


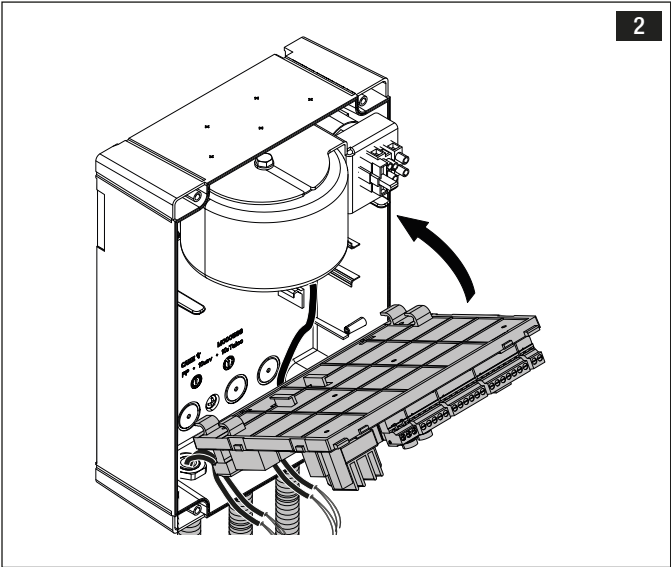
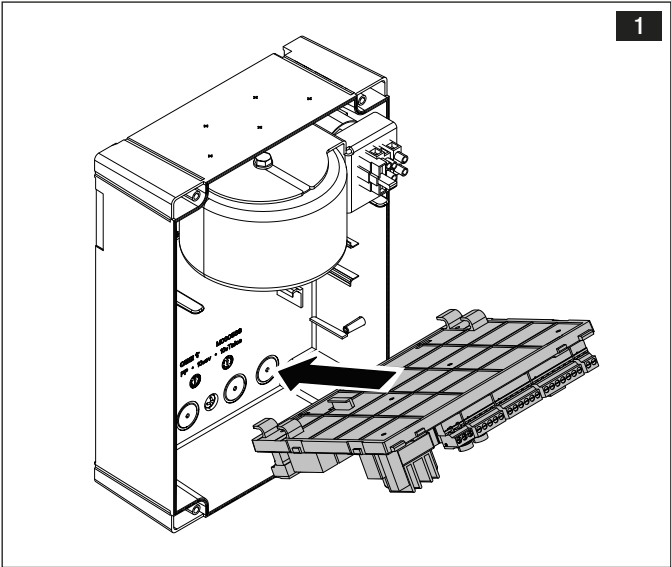
Collegamenti alla rete elettrica

Alimentazione 230/120 V AC - 50/60 Hz

- La fascetta utilizzata per fissare i cavi non è fornita.

L - Cavo di fase **N** - Cavo neutro **F** - Fusibile di linea ⊕ - Cavo di terra



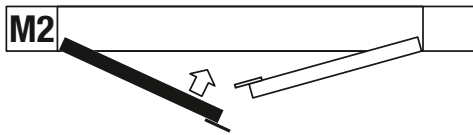
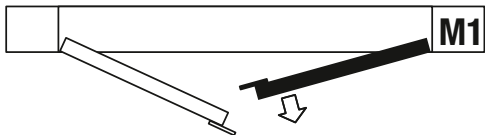
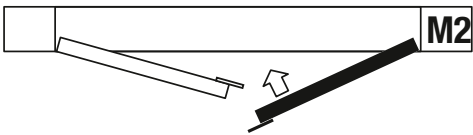
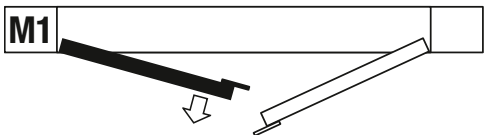


Collegamento motoriduttori per automazioni a battente

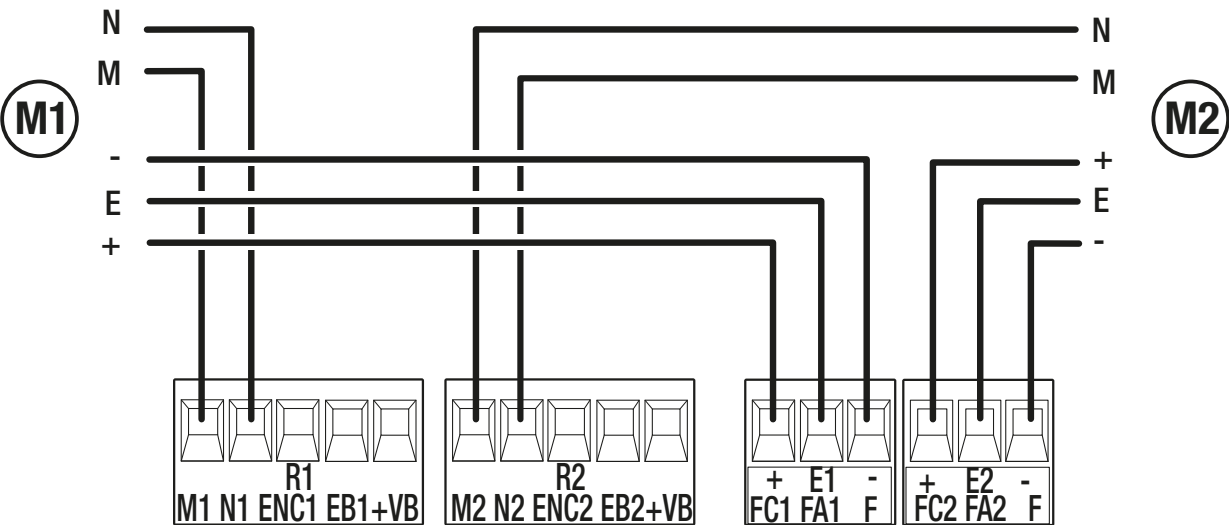
M1 = Motoriduttore ritardato in apertura

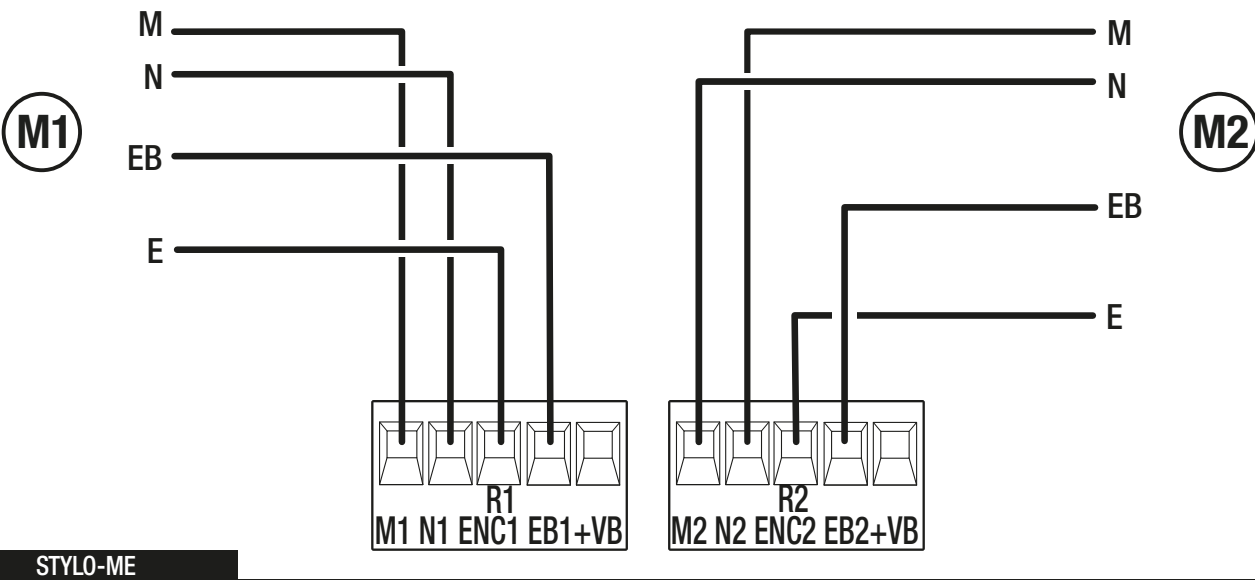
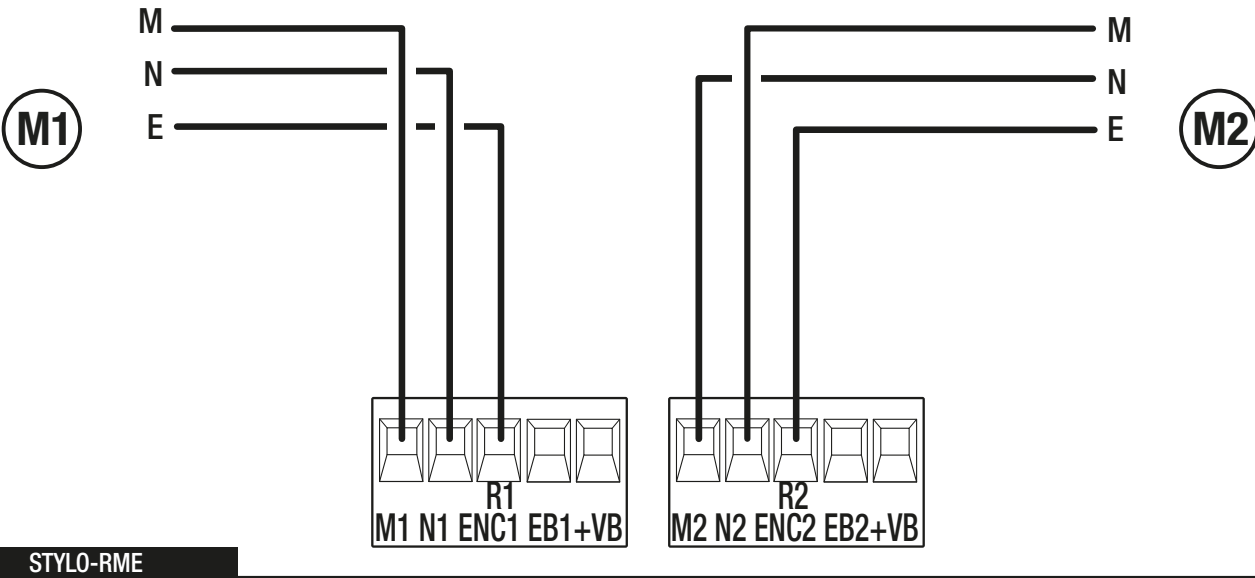
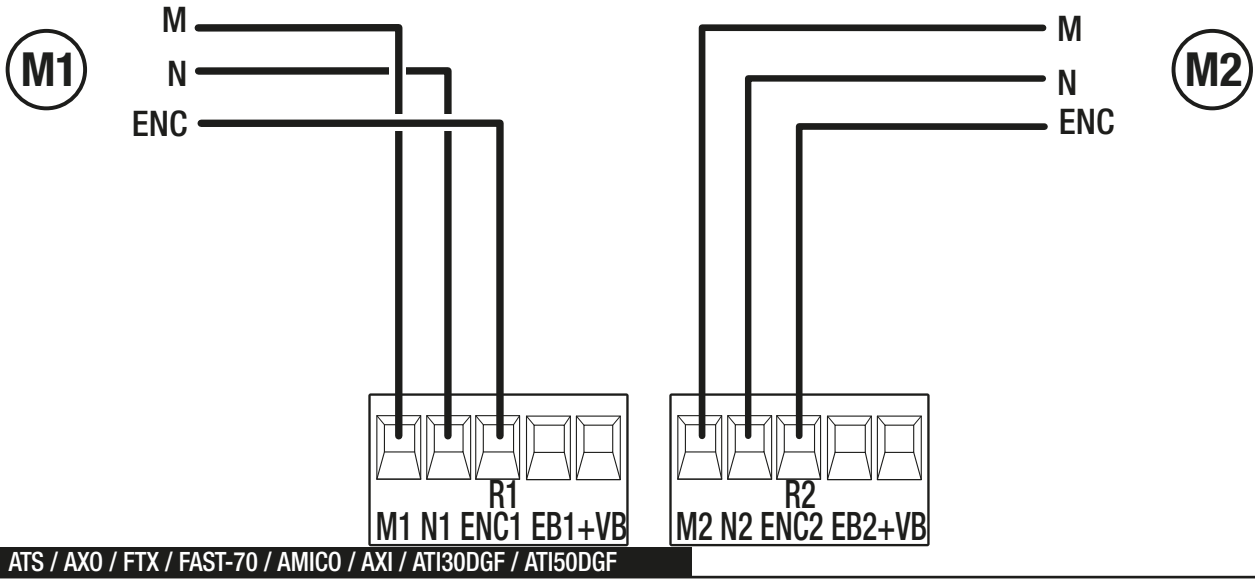
M2 = Motoriduttore ritardato in chiusura

In caso di un impianto con un solo motoriduttore, i collegamenti elettrici vanno eseguiti sul motoriduttore (M2).

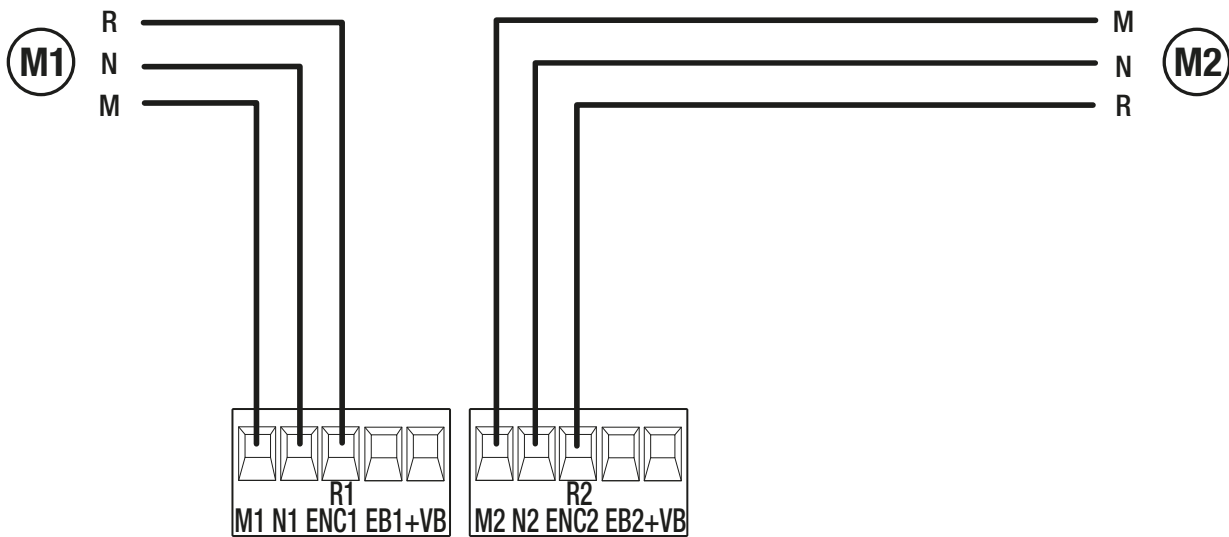


Motoriduttori con encoder



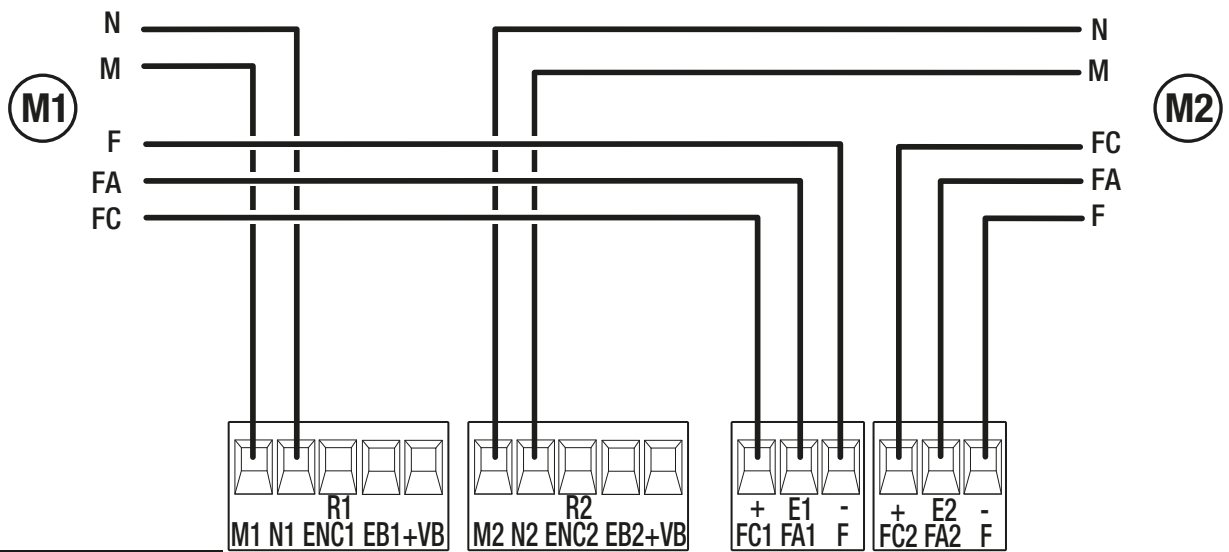


Motoriduttore con interruttore di rallentamento

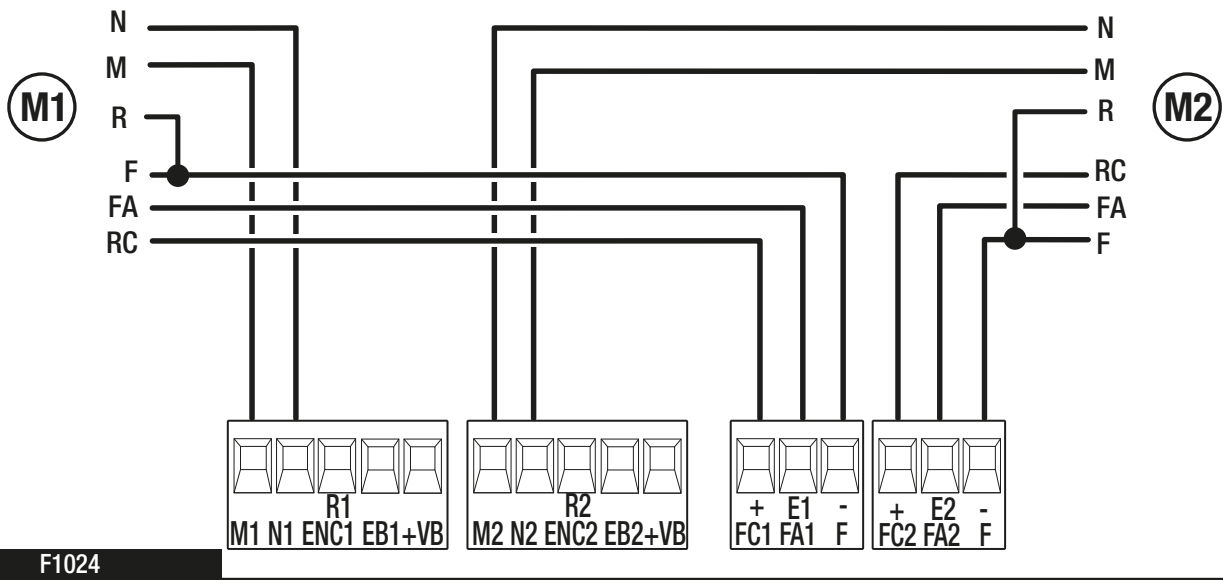


A3024N / A5024N / F7024N*

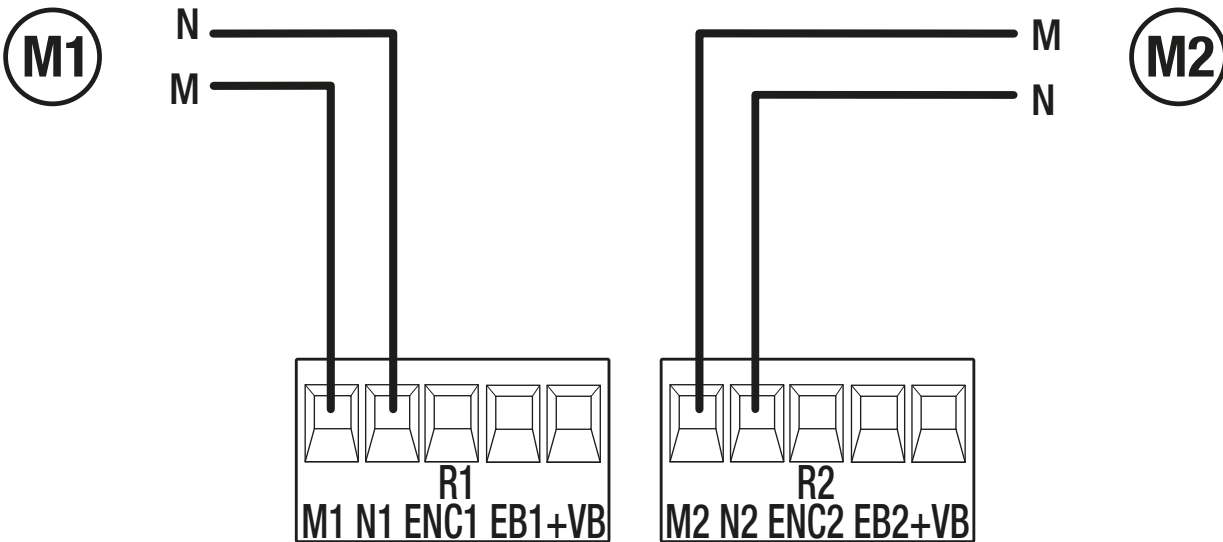
(*) Con motore F7024N verificare che i micro di finecorsa non vengano premuti contemporaneamente dopo l'installazione. Per la programmazione, consultare il paragrafo [Messa in funzione con motore F7024N].



FROG-A24

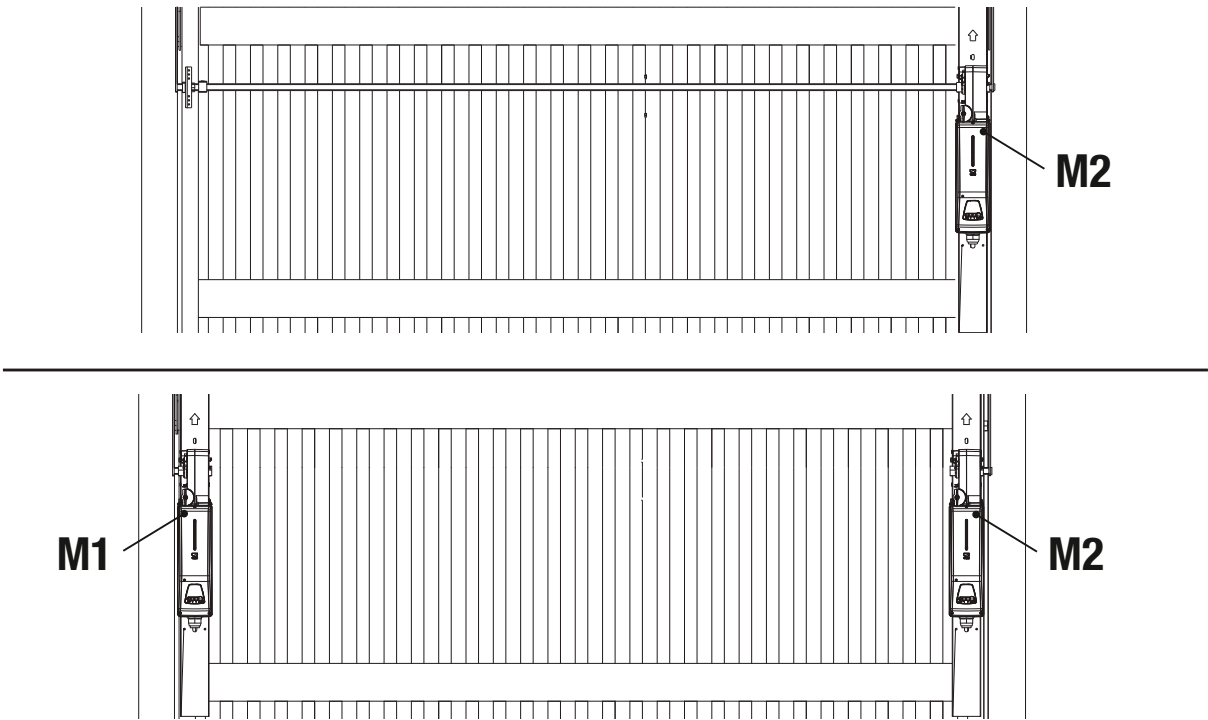


Motoriduttore senza encoder



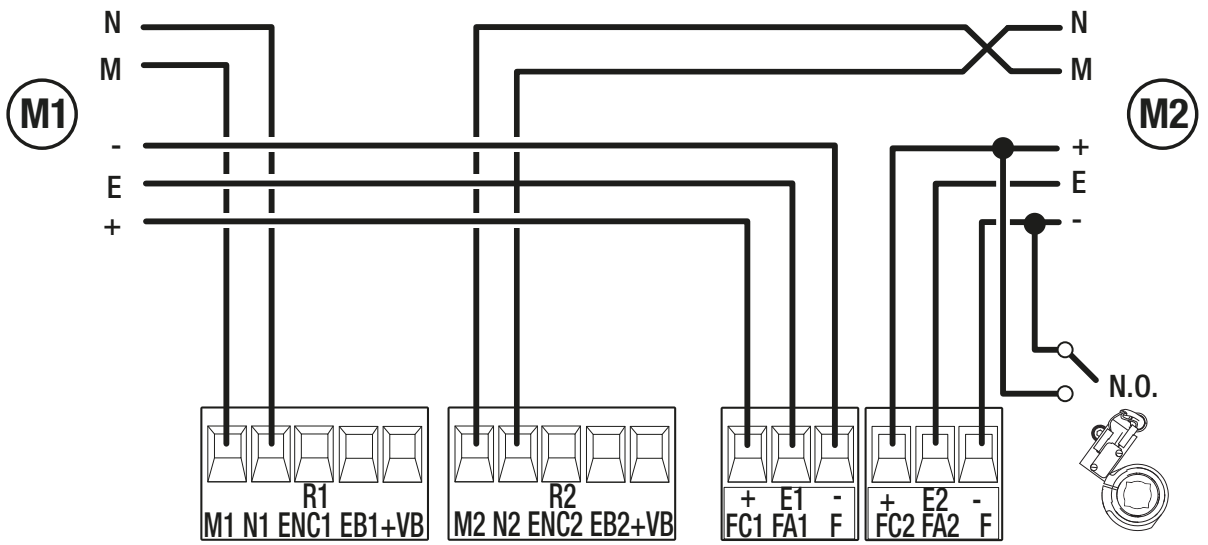
Motoriduttori per automazioni basculanti

M1 ed M2 sono controllati in modalità accoppiata ed eseguono le stesse movimentazioni.



📖 In caso di un impianto con un solo motoriduttore, i collegamenti elettrici vanno eseguiti sul motoriduttore (M2).

⚠ Assicurarsi che la funzione [A1 - Tipo motore] sia impostata su 17 (EM4024).



EM4024

Collegamento accessori

Uscita alimentazione per accessori 24 V

La potenza complessiva delle uscite qui sotto elencate non deve superare la potenza massima dell'uscita [Accessori]

Dispositivo	Uscita		Alimentazione (V)	Potenza max (W)
Accessori	10 - 11		24 AC	20
Lampeggiatore	10 - E		24 AC	10
Lampada supplementare	10 - E3		24 AC	10
Spia varco aperto	10 - 5		24 AC	3
Elettroserratura	+VB - EB1	+VB - EB2	12 DC	15
Elettromagnete	+VB - EB1	+VB - EB2	24 DC	15

Le uscite erogano 24 V DC quando intervengono le batterie, se presenti.

Collegamento BUS CXN

L'uscita è predisposta solo per accessori CAME BUS CXN.

Dispositivo	Uscita	Alimentazione (V)	Potenza max (W)
BUS CXN	BUS	15 DC	15

Dispositivi di comando

1 2		Pulsante di STOP (contatto NC) Arresta l'automazione ed esclude l'eventuale chiusura automatica. Usare un dispositivo di comando per riprendere il movimento. 📖 Quando il contatto viene utilizzato deve essere attivato in fase di programmazione. 📖 Vedi funzione [F1 - Stop totale].
2 3		Dispositivo di comando (contatto NO) Comando Apre 📖 Con funzione [F6 - Azione mantenuta] attiva, è obbligatorio impostare un dispositivo di comando in APRE.
2 3P		Dispositivo di comando (contatto NO) Comando Apertura Parziale o Pedonale 📖 Vedi funzione [F36 - Regolazione apertura parziale].
2 4		Dispositivo di comando (contatto NO) Comando Chiude 📖 Con funzione [F6 - Azione mantenuta] attiva, è obbligatorio impostare un dispositivo di comando in CHIUDE.
2 7		Dispositivo di comando (contatto NO) Comando Passo-passo Comando Sequenziale 📖 Vedi funzione [F7 - Comando 2-7].
	Antenna con cavo RG58 Utilizzare questo morsetto per il collegamento dell'antenna.	

Dispositivi di segnalazione

10 E3		Lampada supplementare Aumenta l'illuminazione nella zona di manovra. 📖 Vedi funzione [F18 - Lampada supplementare].
10 E		Lampeggiatore Lampeggia durante le fasi di apertura e chiusura dell'automazione.
10 5		Spia stato automazione (Spia varco aperto) 📖 Vedi funzione [F10 - Spia varco aperto].

Dispositivi di sicurezza

Collegare i dispositivi agli ingressi CX e/o CY.
In fase di programmazione, configurare il tipo di azione che deve essere svolta dal dispositivo collegato all'ingresso.

Se vengono utilizzati, i contatti CX e CY devono essere configurati in fase di programmazione.

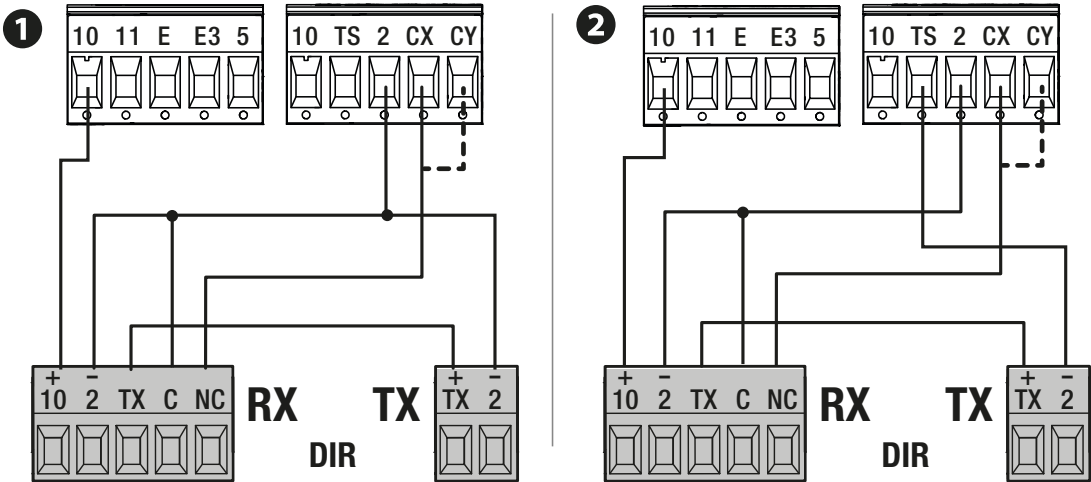
In caso di impianto con più coppie di fotocellule, consultare il manuale del relativo accessorio.

1 Collegamento standard

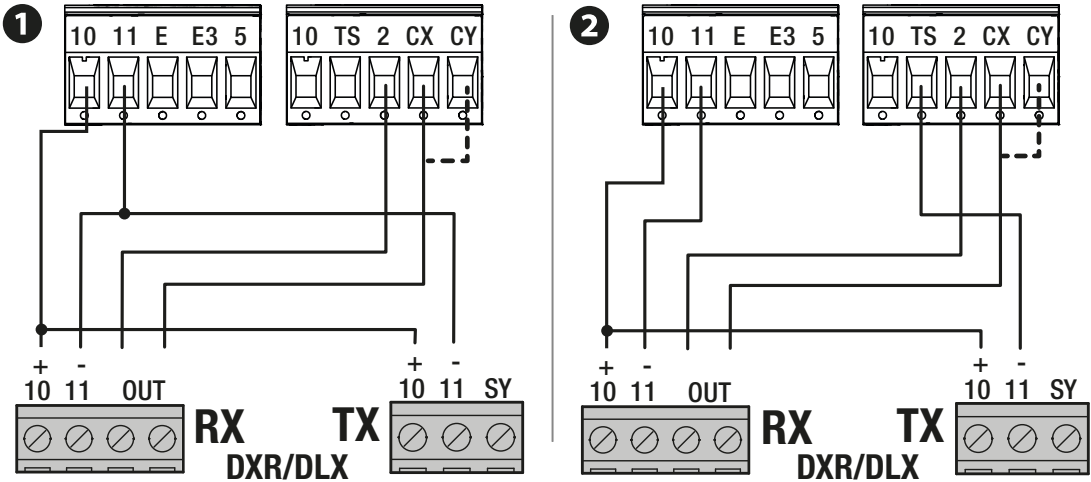
2 Collegamento con test di sicurezza

Vedi funzione [F5 - Test sicurezze].

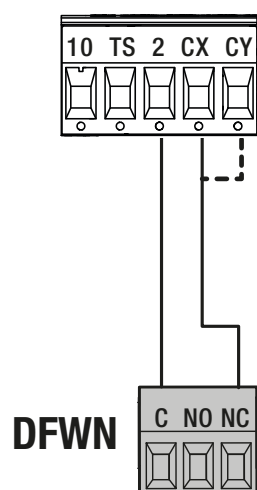
Fotocellule DIR



Fotocellule DXR / DLX

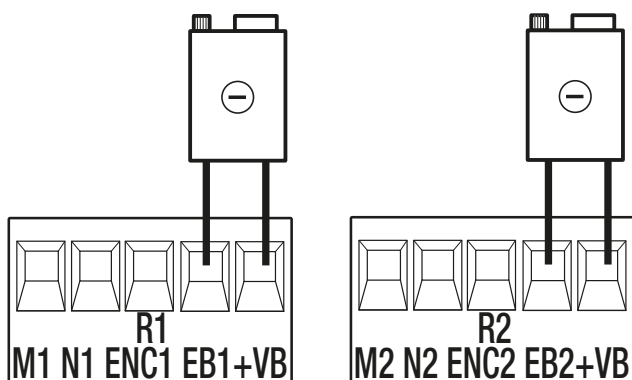


Bordo sensibile DFWN



Elettroserratura o elettromagnete

📖 Vedi funzione [F17 - Serratura].

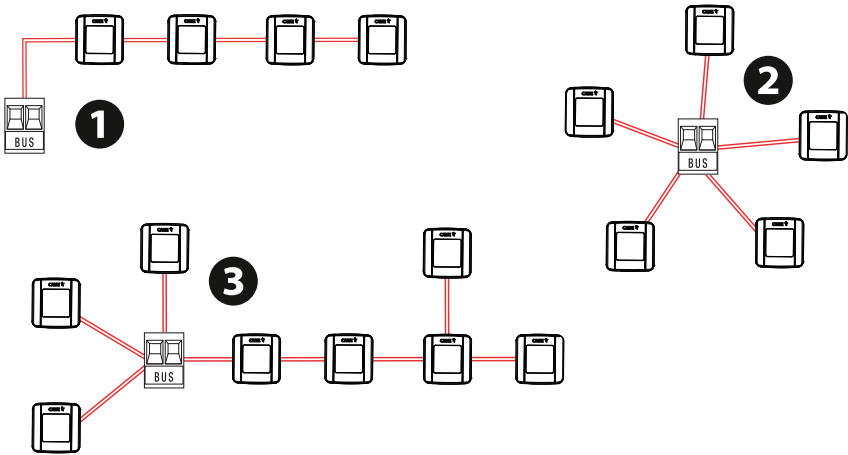


Collegamento accessori con sistema BUS CXN

Il sistema CXN di CAME è un BUS di comunicazione a 2 fili non polarizzato che permette di collegare tutti i dispositivi CAME compatibili. La connessione al bus può essere a Catena, a Stella oppure Mista. Una volta cablato il sistema, e dopo aver impostato l'indirizzo su ogni dispositivo, è possibile configurare sul quadro comando la funzionalità di ciascun accessorio. Tale metodo permette di eseguire la configurazione senza dover agire in un secondo momento sugli accessori e sul cablaggio del sistema. Il BUS CXN supporta contemporaneamente dispositivi di comando, interfacce, fotocellule, dispositivi di sicurezza, lampeggianti, gateway.

Cablaggio

- 1 Collegamento a catena
- 2 Collegamento a stella
- 3 Collegamento misto



Tipi di cavi e spessori minimi

Lunghezza ramo	Da 0 a 15 m	Da 15 a 50 m
Lampeggiante KRX BUS (max. 1 per ramo)	FROR 2 x 0,5 mm ²	FROR 2 x 1 mm ²
Carico sul ramo inferiore a 20 CXN	FROR 2 x 0,5 mm ²	FROR 2 x 0,5 mm ²
Carico sul ramo superiore a 20 CXN	FROR 2 x 0,5 mm ²	FROR 2 x 1 mm ²

Non utilizzare un cavo schermato.

La lunghezza massima di un singolo ramo è di 50 metri. La somma totale dei rami non deve superare i 150 metri.

Numero massimo di dispositivi collegabili per tipologia

Tipo di dispositivo	Numero massimo di dispositivi per tipologia
Selettori	8
Coppie di fotocellule	8
Interfacce	2
Lampeggiatori	2

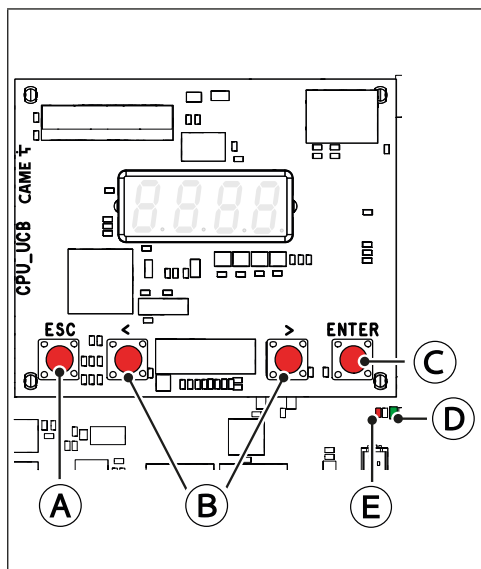
Consumo dispositivi BUS CXN



[LINK](#)

Il consumo dei dispositivi BUS CXN è calcolato in CXN Unit. Scansionare il QR code per accedere alla tabella interattiva dei consumi e calcolare il numero massimo di dispositivi BUS collegabili al quadro comando.

Funzione dei tasti di programmazione



Ⓐ Tasto ESC

Il tasto **ESC** permette di eseguire le operazioni di seguito descritte.

- Uscire dal menu
- Annullare le modifiche
- Tornare alla schermata precedente
- Arresta l'automazione (fuori dal menu di programmazione)

Ⓑ Tasti < >

I tasti < > permettono di eseguire le operazioni di seguito descritte.

- Navigare attraverso le voci del menu
- Incrementare o decrementare un valore
- Apertura e chiusura automazione (fuori dal menu di programmazione)
- > Comando apre o chiude (fuori dal menu di programmazione)
- < Comando apre o chiude (fuori dal menu di programmazione)

Ⓒ Tasto ENTER

Il tasto **ENTER** permette di eseguire le operazioni di seguito descritte.

- Entrare nei menu
- Confermare la scelta
- Visualizzare la percentuale di apertura dei motori

Per visualizzare la percentuale di apertura dei motori, premere il tasto **ENTER** durante una manovra.

Con 1 pressione del tasto viene visualizzata la percentuale di apertura di M1 (motore 1)

Con 2 pressioni del tasto viene visualizzata la percentuale di apertura di M2 (motore 2)

Con 3 pressioni del tasto si ritorna alla schermata precedente.

Ⓓ LED di alimentazione

Il LED si accende quando la scheda è alimentata.

Ⓔ LED di programmazione

Il LED lampeggia quando il firmware è attivo e funzionante sulla scheda.

Messa in funzione

 **Con dispositivo CAME KEY, aggiornare sempre il firmware della scheda all'ultima versione disponibile.**

 Terminati i collegamenti elettrici, procedere con la messa in funzione. L'operazione deve essere effettuata solo da personale esperto e qualificato.

Controllare che l'area di manovra sia libera da qualsiasi ostacolo.

Dare tensione e procedere con la programmazione.

Iniziare la programmazione con le funzioni di seguito indicate.

A1	Tipo motore	Impostare il tipo di motoriduttore installato su M1 e M2.
F46	Numero motori	Impostare il numero di motori che comandano il cancello.
F17	Serratura	Associare lo sblocco dell'elettroserratura/elettromagnete a un comando (solo con elettroserratura presente).
A2	Prova motore	Verificare il corretto senso di apertura delle ante del cancello. Il tasto > apre l'anta M2, Il tasto < apre l'anta M1.
F2	Ingresso CX	Associare una funzione all'ingresso sicurezza CX (solo con dispositivi di sicurezza collegati).
F3	Ingresso CY	Associare una funzione all'ingresso sicurezza CY (solo con dispositivi di sicurezza collegati).
F72	Funzione finecorsa	Impostare il funzionamento degli ingressi per interruttori di rallentamento/finecorsa (solo con microswitch di finecorsa utilizzati).
F73	Tipo ingressi FC/FA	Impostare la tipologia degli ingressi FC/FA. Solo con tipo motore generico o F7024N [Funzione A1 impostata su 0 o 10].
A8	Potenza motore	Ridurre o aumentare la spinta massima dei motori collegati su M1 e M2 durante una manovra.
A3	Taratura corsa	Avviare l'auto-apprendimento della corsa. Vedere il paragrafo [Encoder virtuale] prima di procedere con la taratura della corsa.
-	Completata la programmazione, controllare il buon funzionamento dei dispositivi di segnalazione, di sicurezza e di protezione così come lo sblocco manuale.	
-	Effettuare la prima manovra con movimentazione in vista e fotocellule attive, anche con comando da remoto. La prima manovra è sempre in apertura.	
-	Attendere il completamento della manovra.	

 Premere immediatamente il tasto **ESC** o il pulsante di **STOP** se si riscontrano anomalie, malfunzionamenti, rumorosità o vibrazioni sospette o comportamenti inattesi dell'impianto.

Messa in funzione con motore F7024N

A1	Tipo motore	Selezionare tipo motore F7024N (10 = A3024N/A5024N/F7024N)
F46	Numero motori	Impostare il numero di motori che comandano il cancello.
F17	Serratura	Associare lo sblocco dell'elettroserratura/elettromagnete a un comando (solo con elettroserratura presente).
A2	Prova motore	Verificare il corretto senso di apertura delle ante del cancello. Il tasto > apre l'anta M2, Il tasto < apre l'anta M1.
F2	Ingresso CX	Associare una funzione all'ingresso sicurezza CX (solo con dispositivi di sicurezza collegati).
F3	Ingresso CY	Associare una funzione all'ingresso sicurezza CY (solo con dispositivi di sicurezza collegati).
F28	Velocità di apertura e chiusura dell'anta M1	Selezionare 100%
F29	Velocità di apertura e chiusura dell'anta M2	Selezionare 100%
F30	Velocità di rallentamento in apertura e chiusura dell'anta M1	Selezionare 30%
F31	Velocità di rallentamento in apertura e chiusura dell'anta M2	Selezionare 30%
F34	AST control in corsa	Selezionare 10% (minima spinta e elevata sensibilità all'ostacolo)
F35	AST control in rallentamento	Selezionare 10% (minima spinta e elevata sensibilità all'ostacolo)
F72	Funzione finecorsa	Selezionare 3 = Finecorsa in apertura, rallentamento in chiusura
F73	Tipo ingressi FC/FA	Impostare la tipologia degli ingressi FC/FA.
A8	Potenza motore	Selezionare 40%
A3	Taratura corsa	Avviare l'auto-apprendimento della corsa. Vedere il paragrafo [Encoder virtuale] prima di procedere con la taratura della corsa.
-	Completata la programmazione, controllare il buon funzionamento dei dispositivi di segnalazione, di sicurezza e di protezione così come lo sblocco manuale.	
-	Effettuare la prima manovra con movimentazione in vista e fotocellule attive, anche con comando da remoto. La prima manovra è sempre in apertura.	
-	Attendere il completamento della manovra.	

Encoder virtuale

In assenza di encoder la gestione della corsa avviene tramite un ENCODER VIRTUALE.

 **La taratura della corsa va SEMPRE eseguita, come nel caso di motore con encoder.**

Per effettuare la taratura, eseguire le operazioni di seguito descritte.

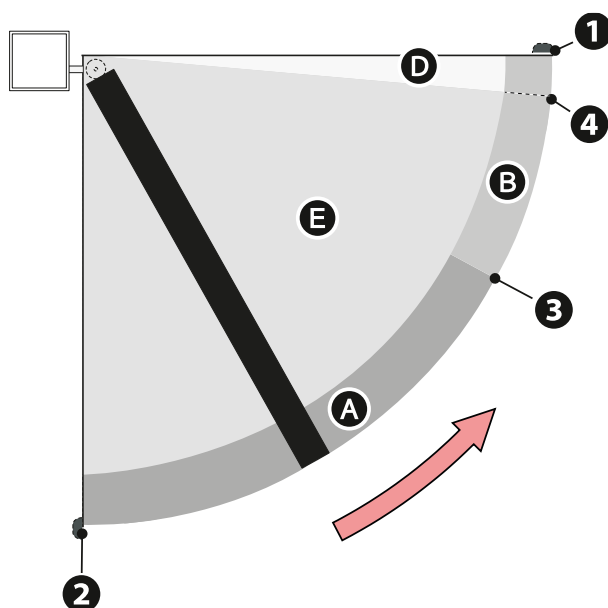
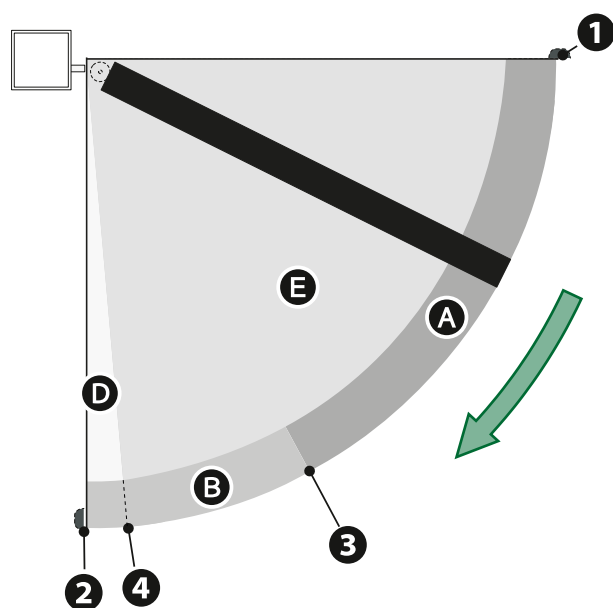
- » ① Attivare la funzione A3.
- » ② Chiude M1 e sul display compare la scritta CL1. Quando arriva in battuta premere il pulsante ENTER.
- » ③ Chiude M2 e sul display compare la scritta CL2. Quando arriva in battuta premere il pulsante ENTER.
- » ④ Apre M2 e sul display compare la scritta OP2. Quando arriva in battuta premere il pulsante ENTER.
- » ⑤ Apre M1 e sul display compare la scritta OP1. Quando arriva in battuta premere il pulsante ENTER.

Sul display compare il simbolo di taratura terminata.

Rappresentazione grafica delle velocità, rallentamenti e accostamenti di un'anta

- 1 Finecorsa in chiusura
- 2 Finecorsa in apertura
- 3 Punto di rallentamento in apertura o chiusura
- 4 Punto di accostamento in apertura o chiusura

- A Velocità di apertura o chiusura
- B Velocità di rallentamento in apertura o chiusura
- C Velocità di accostamento (fissa)
- D Zona di arresto del movimento in caso di ostacolo
- E Zona di inversione del movimento in caso di ostacolo

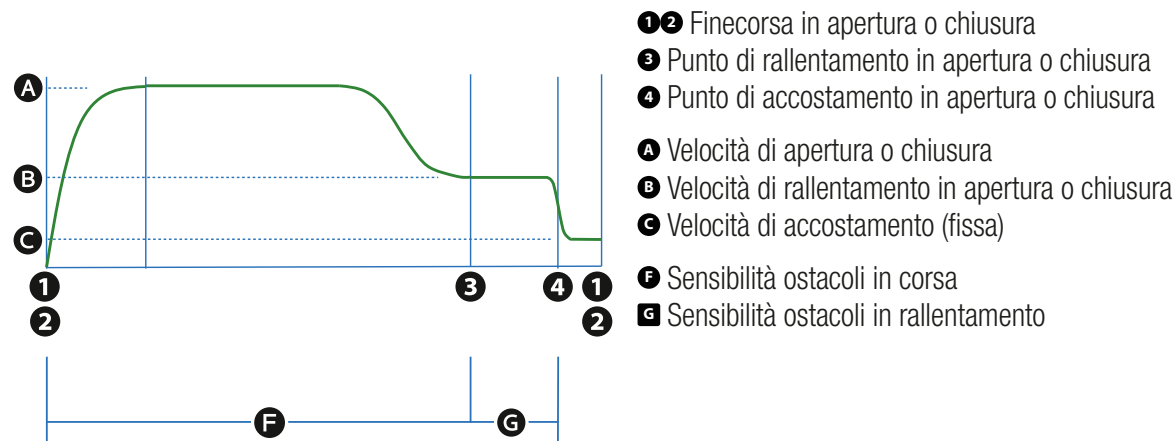


Rappresentazione grafica delle curve di velocità in marcia, in rallentamento e in accostamento.

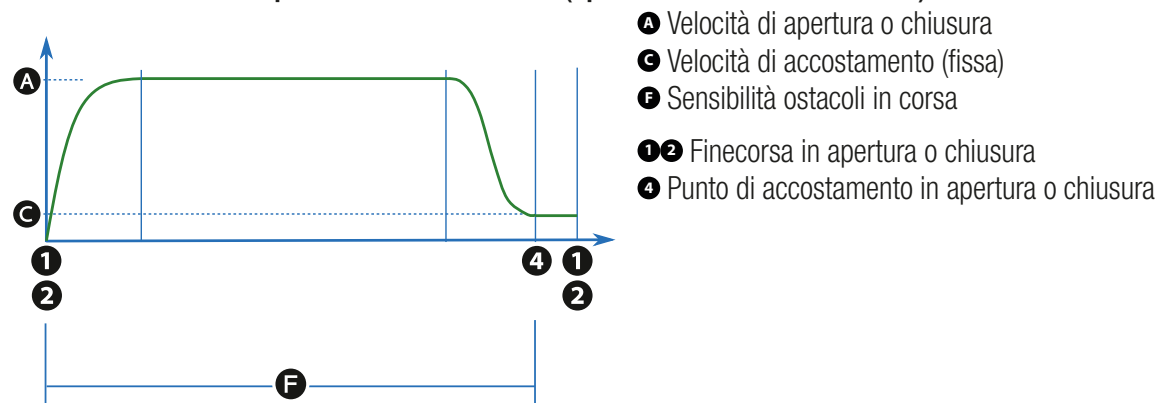
Il passaggio tra le varie velocità avviene sempre con una rampa di accelerazione/rallentamento morbida.

Utilizzo dello spazio di rallentamento (spazio di rallentamento > 0)

Con uno spazio di rallentamento superiore a 0, il rilevatore di ostacoli, in prossimità degli accostamenti, è maggiormente sensibilizzato, come previsto dalle prove d'impatto.



Senza utilizzo dello spazio di rallentamento (spazio di rallentamento = 0)



Menu delle funzioni

 Alcune funzioni potrebbero non essere disponibili con firmware antecedenti all'ultima versione o in assenza di alcuni dispositivi accessori.

Funzione		Parametri	Descrizione Funzione
F1	Stop totale	OFF (Default) ON	Attiva o disattiva l'ingresso 2-1. Se attivato, l'ingresso viene utilizzato come normalmente chiuso.  Con ingresso aperto la funzione esclude l'esecuzione di ogni comando, compresa l'eventuale chiusura automatica.
F2 F3	Ingresso CX Ingresso CY	OFF (Default) C1 = Riapertura durante la chiusura (Fotocellule) C2 = Richiusura durante l'apertura (Fotocellule) C3 = Stop parziale Solo con [Ch. automatica] attivata. C4 = Attesa ostacolo (Fotocellule) C7 = Riapertura durante la chiusura (Bordi sensibili) C8 = Richiusura durante l'apertura (Bordi sensibili) C13 = Riapertura durante la chiusura con chiusura immediata dopo la rimozione dell'ostacolo, anche con cancello non in movimento r7 = Riapertura durante la chiusura (Bordi sensibili con resistenza 8K2) r8 = Richiusura durante l'apertura (Bordi sensibili con resistenza 8K2) 2r7 = Riapertura durante la chiusura (Coppia di bordi sensibili con resistenza 8K2) 2r8 = Richiusura durante l'apertura (Coppia di bordi sensibili con resistenza 8K2)	Associa una funzione all'ingresso CX (F2) e CY (F3).
F5	Test sicurezze	OFF (Default) 1 = CX 2 = CY 3 = CX+CY	Attiva il controllo del corretto funzionamento delle fotocellule collegate agli ingressi selezionati, dopo ogni comando di apertura e chiusura.  Eseguire il test collegando le fotocellule al morsetto TS [vedi paragrafo Dispositivi di sicurezza].
F6	Azione mantenuta	OFF (Default) ON	Con la funzione attiva, il movimento dell'automazione (apertura o chiusura) si interrompe quando il dispositivo di comando viene rilasciato.  L'attivazione della funzione esclude tutti gli altri dispositivi di comando.

F7	Comando 2-7	0 = Passo-passo (Default) - Il primo comando è di apertura e il secondo comando è di chiusura. 1 = Sequenziale - Il primo comando è di apertura, il secondo comando è di STOP, il terzo comando è di chiusura e il quarto comando è di STOP.	Associa un comando al dispositivo collegato su 2-7.
F9	Ostacolo a motore fermo	OFF (Default) ON	Con la funzione attiva, l'automazione rimane ferma se i dispositivi di sicurezza rilevano un ostacolo. La funzione ha effetto con: cancello chiuso, cancello aperto o dopo uno stop totale.
F10	Spia varco aperto	0 = Spia accesa (Default) - La spia rimane accesa quando il cancello è in movimento o aperto. 1 = Spia lampeggiante - La spia lampeggia ogni mezzo secondo quando il cancello si sta aprendo e rimane accesa quando il cancello è aperto. La spia lampeggia ogni secondo quando il cancello si sta chiudendo ed è spenta quando il cancello è chiuso.	Segnala lo stato del cancello.
F11	Encoder	ON (Default) OFF	Utilizza l'ingresso encoder proveniente dal motore.  Il parametro è disponibile solo per i motori che prevedono l'encoder.
F12	Partenza rallentata in chiusura	OFF (Default) Da 1% a 30%	Imposta la percentuale della corsa totale da utilizzare per la partenza rallentata dopo ogni comando di chiusura.  La funzione appare solo con tipo motore EM4024 [Funzione A1 impostata su 17].
F13	Spinta in chiusura	-1 = Ridotta 0 = Normale (Default) 1 = Spinta minima 2 = Spinta media 3 = Spinta massima	Con funzione attiva, le ante eseguono una breve spinta in battuta durante la manovra di chiusura.
F16	Colpo di ariete	OFF (Default) ON	Prima di ogni manovra, di apertura o chiusura, le ante eseguono una spinta in battuta per facilitare lo sgancio dell'elettroserratura.  La spinta in battuta viene eseguita in apertura o in chiusura, a seconda di dove sia attiva l'elettroserratura. Vedi funzione [F17 - Serratura].

F17	Serratura	OFF (Default) 1 = Da chiuso 2 = Da aperto 3 = Da aperto e chiuso 4 = Continua 5 = Elettromagnete 24V  L'elettromagnete si attiva a motore fermo e si disattiva durante la manovra.	Permette di associare lo sblocco dell'elettroserratura/elettromagnete a un comando.  La funzione non è utilizzabile con tipo motore STYLO-ME [Funzione A1 impostata su 1].
F18	Lampada supplementare	OFF (Default) 1 = Lampada ciclo - La lampada rimane accesa per tutta la manovra.  La lampada rimane spenta se non viene impostato un tempo di chiusura automatica. 2 = Lampada cortesia - La lampada si accende all'avvio di una manovra e resta accesa anche dopo il termine della manovra per il tempo impostato dalla funzione [F25 Tempo cortesia].	La funzione permette di scegliere la modalità di funzionamento del dispositivo di illuminazione collegato all'uscita E3.
F19	Chiusura automatica	OFF (Default) Da 1 a 180 secondi	Imposta il tempo che precede la chiusura automatica, una volta raggiunto il punto di finecorsa in apertura o dopo l'intervento delle fotocellule con funzione di stop parziale [C3].  La funzione non si attiva nei casi in cui intervengano dispositivi di sicurezza per la rilevazione di un ostacolo, dopo uno stop totale, in caso di mancanza di tensione o in presenza di un errore.

F20	Chiusura automatica dopo apertura parziale o pedonale	OFF Da 1 a 180 secondi (Default 10)	La funzione permette di impostare il tempo che precede la chiusura automatica dopo che è stato eseguito un comando di apertura parziale o pedonale.  La funzione non si attiva nei casi in cui intervengano dispositivi di sicurezza per la rilevazione di un ostacolo, dopo uno stop totale, in caso di mancanza di tensione o in presenza di un errore. Modalità condominio Con comando Apertura Parziale/Pedonale (2-3P), l'anta M2 si apre. Inviando successivamente un comando APRE, entrambe le ante si aprono completamente. Con funzione [F19 - Chiusura automatica] impostata, l'anta M1 si richiude allo scadere del tempo di chiusura automatica selezionato mentre l'anta M2 si riposiziona sul punto di apertura parziale indicato in [F36 - Regolazione apertura parziale].  In modalità condominio è necessario disattivare la funzione [F20 - Chiusura automatica dopo apertura parziale o pedonale].  Per tornare al funzionamento normale del cancello, inviare un comando di chiusura.
F21	Tempo prelampeggio	OFF (Default) Da 1 a 10 secondi	Regola il tempo di attivazione anticipata del lampeggiatore prima di ogni manovra.
F23	Tempo di ritardo in apertura di M1	OFF Da 1 a 10 secondi (Default 2)	Regola il ritardo in apertura della prima anta rispetto alla seconda.  Solo per i motori con encoder: se la distanza tra le due ante è già sufficiente per garantire il tempo di ritardo impostato, il ritardo non verrà eseguito.  La funzione non appare con tipo motore EM4024 [Funzione A1 impostata su 17].
F24	Tempo di ritardo in chiusura di M2	OFF Da 1 a 25 secondi (Default 2)	Regola il ritardo in chiusura della seconda anta rispetto alla prima.  Solo per i motori con encoder: se la distanza tra le due ante è già sufficiente per garantire il tempo di ritardo impostato, il ritardo non verrà eseguito.  La funzione non appare con tipo motore EM4024 [Funzione A1 impostata su 17].
F25	Tempo cortesia	da 60 a 180 secondi (Default 60)	Definisce quanti secondi la lampada supplementare (configurata come lampada di cortesia) rimane accesa dopo una manovra di apertura o chiusura.

F28	Velocità di apertura e chiusura dell'anta M1	da 40% a 100% (Default 70%)	Imposta la velocità della corsa di M1 (percentuale della massima velocità). 📖 La funzione non appare con tipo motore EM4024 [Funzione A1 impostata su 17].
F29	Velocità di apertura e chiusura dell'anta M2	da 40% a 100% (Default 70%)	Imposta la velocità della corsa di M2 (percentuale della massima velocità).
F30	Velocità di rallentamento in apertura e chiusura dell'anta M1	da 10% a 50% (Default 40%)	Imposta la velocità di rallentamento in apertura e chiusura di M1 (percentuale della massima velocità). 📖 Il parametro viene utilizzato solo con funzioni [F37 - Punto di rallentamento in apertura di M1] o [F38 - Punto di rallentamento in chiusura di M1] attivate. 📖 Per motori Stylo ME e Stylo RME potrebbe essere necessario ridurre la tensione minima applicabile al motore per ottenere la percentuale di rallentamento desiderata. Vedi funzione [F45 - Riduzione velocità]. 📖 La funzione non appare con tipo motore EM4024 [Funzione A1 impostata su 17].
F31	Velocità di rallentamento in apertura e chiusura dell'anta M2	da 10% a 50% (Default 40%)	Imposta la velocità di rallentamento in apertura e chiusura di M2 (percentuale della massima velocità). 📖 Il parametro viene utilizzato solo con funzioni [F41 - Punto di rallentamento in apertura di M2] o [F42 - Punto di rallentamento in chiusura di M2] attivate. 📖 Per motori Stylo ME e Stylo RME potrebbe essere necessario ridurre la tensione minima applicabile al motore per ottenere la percentuale di rallentamento desiderata. Vedi funzione [F45 - Riduzione velocità].
F34	AST control in corsa	da 10% a 100% (Default 100%) 10% = minima spinta e elevata sensibilità all'ostacolo 100 % =massima spinta e bassa sensibilità all'ostacolo	Regola, in percentuale, la sensibilità di rilevazione degli ostacoli durante la corsa.
F35	AST control in rallentamento	da 10% a 100% (Default 100%) 10% = minima spinta e elevata sensibilità all'ostacolo 100 % =massima spinta e bassa sensibilità all'ostacolo	Regola, in percentuale, la sensibilità di rilevazione degli ostacoli durante la fase di rallentamento. 📖 Il parametro viene utilizzato solo se è attivo il punto di rallentamento in chiusura o in apertura.

F36	Regolazione dell'apertura parziale	da 10% a 100% (Default 100%)	In cancelli a una sola anta, determina la percentuale di apertura parziale dell'anta rispetto alla corsa totale. In cancelli a due ante, determina la percentuale di apertura parziale dell'anta M2, rispetto alla corsa totale.  100% = Apertura pedonale
F37	Spazio di rallentamento in apertura di M1	OFF (Default) Da 1% a 50%	Imposta la percentuale della corsa totale nella quale M1, dopo il punto di rallentamento in apertura, procede a velocità rallentata costante.  La funzione non appare con tipo motore EM4024 [Funzione A1 impostata su 17].  Con funzione disattivata, il cancello esegue ugualmente una decelerazione in prossimità dello spazio di accostamento.
F38	Spazio di rallentamento in chiusura di M1	OFF (Default) Da 1% a 50%	Imposta la percentuale della corsa totale nella quale M1, dopo il punto di rallentamento in chiusura, procede a velocità rallentata costante.  La funzione non appare con tipo motore EM4024 [Funzione A1 impostata su 17].  Con funzione disattivata, il cancello esegue ugualmente una decelerazione in prossimità dello spazio di accostamento.
F39	Spazio di accostamento in apertura di M1	Da 0.5% a 25.0% (Default 8.0%)	Imposta la percentuale della corsa totale da utilizzare per l'accostamento in apertura di M1.  La funzione non appare con tipo motore EM4024 [Funzione A1 impostata su 17].
F40	Spazio di accostamento in chiusura di M1	Da 0.5% a 25.0% (Default 8.0%)	Imposta la percentuale della corsa totale da utilizzare per l'accostamento in chiusura di M1.  La funzione non appare con tipo motore EM4024 [Funzione A1 impostata su 17].
F41	Spazio di rallentamento in apertura di M2	OFF (Default) Da 1% a 50%	Imposta la percentuale della corsa totale nella quale M2, dopo il punto di rallentamento in apertura, procede a velocità rallentata costante.  Con funzione disattivata, il cancello esegue ugualmente una decelerazione in prossimità dello spazio di accostamento.
F42	Spazio di rallentamento in chiusura di M2	OFF (Default) Da 1% a 50%	Imposta la percentuale della corsa totale nella quale M2, dopo il punto di rallentamento in chiusura, procede a velocità rallentata costante.  Con funzione disattivata, il cancello esegue ugualmente una decelerazione in prossimità dello spazio di accostamento.
F43	Spazio di accostamento in apertura di M2	Da 0.5% a 25.0% (Default 8.0%)	Imposta la percentuale della corsa totale da utilizzare per l'accostamento in apertura di M2.

F44	Spazio di accostamento in chiusura di M2	Da 0.5% a 25.0% (Default 8.0%)	Imposta la percentuale della corsa totale da utilizzare per l'accostamento in chiusura di M2.
F45	Riduzione velocità	OFF (Default) Da 1% a 50%	Permette di ridurre la tensione minima applicabile al motore.  Il parametro è disponibile solo per i motori Stylo ME e Stylo RME.
F46	Numero motori	2 (Default) 1	Imposta il numero di motori che comandano il cancello.  Con valore 1 il motore utilizzato è M2
F49	Comunicazione RSE	3 = CRP/CAME KEY (Default) 6 = ModBus	Configura la funzione svolta dalla scheda innestata sul connettore RSE.
F50	Salvataggio dati	OFF ON (Esegue l'operazione)	Salva nel dispositivo di memoria (memory roll) i dati relativi agli utenti, alle temporizzazioni e alle configurazioni.  La funzione è visibile solo quando viene inserita una memory roll nella scheda elettronica.
F51	Lettura dati	OFF ON (Esegue l'operazione)	Carica dal dispositivo di memoria (memory roll) i dati relativi agli utenti, alle temporizzazioni e alle configurazioni.  La funzione è visibile solo quando viene inserita una memory roll nella scheda elettronica.
F56	Indirizzo CRP	da 1 a 254 (Default 1)	Assegna un codice identificativo univoco (indirizzo CRP) alla scheda elettronica.  La funzione è necessaria nel caso ci siano più automazioni connesse allo stesso BUS di comunicazione mediante protocollo CRP.
F58	Configura manutenzione	OFF (Default) da 1 x100 a 500 x100	Imposta il numero di manovre eseguibili dall'automazione prima che venga notificata la necessità di effettuare la manutenzione.  L'avviso viene visualizzato a display con la scritta [SEr] e segnalato con lampeggi 3 + 3 ogni ora dal dispositivo [Spia varco aperto].
F63	Velocità RSE	2 = 4800 bps 3 = 9600 bps 4 = 14400 bps 5 = 19200 bps 6 = 38400 bps (Default) 7 = 57600 bps 8 = 115200 bps	Imposta la velocità di comunicazione del sistema di connessione remota.

F65 F66	RIO ED T1 RIO ED T2	OFF (Default) P0 = Arresta il cancello ed esclude l'eventuale chiusura automatica. Usare un dispositivo di comando per riprendere il movimento. P7 = Riapertura durante la chiusura. P8 = Richiusura durante l'apertura.	Permette di associare una funzione tra quelle previste a un dispositivo di sicurezza wireless.  La funzione appare solo se è presente la scheda di interfaccia RIO Conn.
F67 F68	RIO PH T1 RIO PH T2	OFF (Default) P1 = Riapertura durante la chiusura. P2 = Richiusura durante l'apertura. P3 = Stop parziale. Solo con [Ch. automatica] attivata. P4 = Attesa ostacolo. P13 = riapertura durante la chiusura con chiusura immediata dopo la rimozione dell'ostacolo, anche con cancello non in movimento.	Permette di associare una funzione tra quelle previste a un dispositivo di sicurezza wireless.  La funzione appare solo se è presente la scheda di interfaccia RIO Conn.
F72	Funzione finecorsa	OFF = Disattivati 1 = Finecorsa in apertura, finecorsa in chiusura 2 = Rallentamento 3 = Finecorsa in apertura, rallentamento in chiusura	Imposta il funzionamento degli ingressi per interruttori di rallentamento/finecorsa.  La funzione appare solo per i motori che ne prevedono l'utilizzo.  Dopo aver modificato la funzione degli ingressi di rallentamento/finecorsa sarà necessario rieseguire una taratura [Funzione A3]
F73	Tipo ingressi FC/FA	0 = N.O. (Default) 1 = N.C. 2 = N.C. per l'ingresso FA, N.O. per l'ingresso FC	Imposta la tipologia degli ingressi FC/FA  La funzione appare solo con tipo motore Generico o F1024. Vedi funzione [A1 Tipo motore].  La funzione appare solo se è attiva [F72 - Funzione Finecorsa].
F83	Libera ostacolo	OFF = Inversione da ostacolo (Default) ON = Libera ostacolo	Con funzione attiva, quando l'automazione rileva un ostacolo tramite l'AST control della scheda o tramite bordo sensibile, il movimento dell'anta si inverte per lo spazio necessario a liberare l'ostacolo e successivamente si ferma.
U1	Nuovo utente	Permette di registrare un massimo di 250 utenti e di assegnare ad ognuno di essi una funzione.  L'operazione può essere svolta mediante un trasmettitore o un dispositivo selettore a BUS (per esempio: tastiera, lettore transponder). La scheda che gestisce i trasmettitori (AF) deve essere innestata nel connettore.  Per la procedura di memorizzazione vedere il paragrafo [Memorizzazione nuovo utente].	
U2	Rimuovi utente	Rimuove uno degli utenti registrati.  Per la procedura di rimozione vedere il paragrafo [Rimozione utenti registrati].	

U3	Rimuovi tutti	OFF (Annulla l'operazione) ON (Esegue l'operazione)	Rimuove tutti gli utenti registrati.  Appare la scritta CLr a confermare la cancellazione.
U4	Decodifica radio	1 = Tutte le decodifiche (Default) 2 = Rolling code 3 = TW Key Block	Permette di scegliere il tipo di codifica radio dei trasmettitori abilitati a comandare l'automazione.  Scegliendo il tipo di codifica radio dei trasmettitori [Rolling code] o [TW key block] eventuali trasmettitori precedentemente memorizzati verranno cancellati.
U8	Self-Learning Rolling	OFF (Default) ON	Permette di memorizzare un nuovo trasmettitore rolling code attivando l'acquisizione da un trasmettitore rolling code già memorizzato. Le procedure di memorizzazione e di acquisizione sono spiegate nel manuale del trasmettitore.
A1	Tipo motore	0 = Generico 1 = STYLO-ME 2 = STYLO-RME 3 = FTX 4 = FAST-70 5 = AXI 6 = A1824 7 = FERNI 8 = FERNI-V 9 = AXO 10 = A3024N/A5024N/F7024N 11 = FROG-A24 12 = FROG-A24E (Default) 13 = ATS 14 = F1024 15 = F4024E 16 = F4024EP 17 = EM4024 18 = AT130DGF/AT150DGF	Imposta il tipo di motoriduttore installato su M1 e M2.  Selezionando EM4024, M1 ed M2 sono controllati in modalità accoppiata ed eseguono le stesse movimentazioni. È necessario verificare che in entrambi i motori sia impostato lo stesso senso di apertura e chiusura.
A2	Prova motore	Il tasto > fa aprire l'anta M2 Il tasto < fa aprire l'anta M1	Verifica il corretto senso di apertura delle ante del cancello. Con la funzione attiva il tasto > apre l'anta collegata su M2, il tasto < apre l'anta collegata su M1. Il movimento continua fintanto che il tasto viene mantenuto premuto o si raggiunge la battuta di fine corsa. Al rilascio del tasto il movimento si ferma.  Con tipo motore EM4024 [Funzione A1 impostata su 17] la pressione del tasto > o < apre in contemporanea i motori collegati su M1 e M2  Se l'anta non si muove nella corretta direzione, invertire le fasi del motore.  Il movimento delle ante avverrà a velocità ridotta.

A3	Taratura corsa	OFF (Annulla l'operazione) ON (Esegue l'operazione)	Avvia l'auto-apprendimento della corsa.
A4	Reset parametri	OFF (Annulla l'operazione) ON (Esegue l'operazione)	Ripristina le configurazioni ai valori di fabbrica ad esclusione di: [utenti], [temporizzazioni], [numero motori], [tipo motore], [indirizzo CRP], [funzione ingressi finecorsa], [velocità RSE], [password] e le impostazioni relative alla taratura della corsa.
A5	Conteggi manovre	Tot = Manovre totali - Manovre effettuate dall'installazione dell'automazione. Par = Manovre parziali - Manovre effettuate dopo l'ultima manutenzione. Dal parametro [Par], premere il tasto ENTER per azzerare il numero di manovre parziali, verrà visualizzata la scritta [Clr] a confermare la cancellazione.	Permette di visualizzare il numero di manovre effettuate dall'automazione, totale o parziale (dopo un'operazione di manutenzione). Il numero di manovre è il numero visualizzato moltiplicato per 100. Il quadro comando effettua periodicamente il salvataggio automatico del numero di manovre. In caso di interruzione improvvisa dell'alimentazione, viene ripristinato il numero di manovre dell'ultimo salvataggio.
A8	Potenza motore	Da 30% a 130% (Default 100%) Al 100% la spinta massima è quella predefinita per il tipo di motore impostato. Riducendo o aumentando la percentuale si riduce o si aumenta la spinta massima.	Riduce o aumenta la spinta massima dei motori collegati su M1 e M2 durante una manovra. Riducendo la spinta, aumenta la sensibilità di rilevazione degli ostacoli.
H1	Versione FW	Permette di visualizzare la versione firmware. Utilizzare le frecce < > per visualizzare in successione la versione della scheda display e la versione della scheda di controllo.	
H3	Abilita password	OFF (Default) ON	Permette di impostare una password di 4 cifre. La password sarà richiesta a chiunque voglia accedere al menu principale. Utilizzare le frecce e il pulsante Enter per comporre il codice desiderato.
H4	Stato dispositivi BUS	b = Fotocellule BUS b(1 ÷ 8).<x> d = Selettore BUS d(1 ÷ 8).<x> L = Lampeggiatore BUS L1/L2.<x> i = Modulo I/O BUS i1/i2.<x>	Indica lo stato di tutti i dispositivi che possono essere collegati al BUS e gestiti dal firmware in uso. Stato del dispositivo <x> Il = Indirizzo in conflitto o = Funzionante c = Funzionante con segnalazione di allarme F = Il dispositivo in fault - = Non comunicante o non presente

Funzioni Fotocellule BUS (b1÷b8)

b1 b2 b3 b4 b5 b6 b7 b8	Fotocellula BUS 1	OFF (Default)	Associa una funzione all'ingresso delle fotocellule BUS.  La funzione appare solo se è presente una Fotocellula BUS collegata.
	Fotocellula BUS 2	C1 = Riapertura durante la chiusura (Fotocellule)	
	Fotocellula BUS 3	C2 = Richiusura durante l'apertura (Fotocellule)	
	Fotocellula BUS 4	C3 = Stop parziale Solo con [Ch. automatica] attivata.	
	Fotocellula BUS 5	C4 = Attesa ostacolo (Fotocellule)	
	Fotocellula BUS 6	C13 = Riapertura durante la chiusura con chiusura immediata dopo la rimozione dell'ostacolo, anche con cancello non in movimento	
	Fotocellula BUS 7	C23 = Comando Apre	
	Fotocellula BUS 8	C24 = Comando Chiude	

Funzioni Modulo I/O BUS 1 (b11) / Modulo I/O BUS 2 (b12)*

Percorso: b11 / b12 > i1

i1	Ingresso I1	OFF (Default) C0 = Arresta l'automazione ed esclude l'eventuale chiusura automatica. Usare un dispositivo di comando per riprendere il movimento.  Se attivato, l'ingresso viene utilizzato come normalmente chiuso. r7 = Riapertura durante la chiusura (Bordo sensibile con resistenza 8K2). r8 = Richiusura durante l'apertura (Bordo sensibile con resistenza 8K2). C22 = Apertura parziale C23 = Apre C24 = Chiude C27 = Passo passo - Il primo comando è di apertura e il secondo comando è di chiusura. C28 = Sequenziale - Il primo comando è di apertura, il secondo comando è di STOP, il terzo comando è di chiusura e il quarto comando è di STOP.	Associa una funzione all'ingresso 1 dei moduli I/O.  La funzione appare solo se è presente un modulo I/O BUS collegato.

Percorso: b11 / b12 > i2

i2	Ingresso I2	OFF (Default) C0 = Arresta il cancello ed esclude l'eventuale chiusura automatica. Usare un dispositivo di comando per riprendere il movimento.  Se attivato, l'ingresso viene utilizzato come normalmente chiuso. r7 = Riapertura durante la chiusura (Bordo sensibile con resistenza 8K2). r8 = Richiusura durante l'apertura (Bordo sensibile con resistenza 8K2). C22 = Apertura parziale C23 = Apre C24 = Chiude C27 = Passo passo - Il primo comando è di apertura e il secondo comando è di chiusura. C28 = Sequenziale - Il primo comando è di apertura, il secondo comando è di STOP, il terzo comando è di chiusura e il quarto comando è di STOP.	Associa una funzione all'ingresso 2 dei moduli I/O.  La funzione appare solo se è presente un modulo I/O BUS collegato.
-----------	--------------------	---	---

Percorso: b11 / b12 > o1

o1	Uscita spia	0 = Spia varco aperto - Segnala lo stato dell'automazione [F10 - Spia varco aperto]. 1 = Lampada ciclo - La lampada rimane accesa per tutta la manovra. 2 = Lampada di cortesia - La lampada si accende all'avvio di una manovra e resta accesa anche dopo il termine della manovra per il tempo impostato dalla funzione [F25 - Tempo cortesia].	Associa una funzione all'uscita 1 dei moduli I/O.  La funzione appare solo se è presente un Modulo I/O BUS collegato.
-----------	--------------------	--	---

Percorso: b11 / b12 > o2

o2	Uscita relè	0 = Comando utente (Default) - L'uscita viene gestita dai comandi utente o dai temporizzatori. 1 = AMF (Access Management Function) - L'uscita viene utilizzata per segnalare la posizione di completa apertura del varco in modalità AMF.  L'uscita resta aperta quando il cancello è completamente aperto e resta chiusa in tutti gli altri casi.	Associa una funzione all'uscita 2 dei moduli I/O.  La funzione appare solo se è presente un Modulo I/O BUS collegato.
-----------	--------------------	--	---

Percorso: b11 / b12 > t2

t2	Tempo uscita relè	0 = Bistabile Acceso - da 1 a 180 secondi (Default 1)	Associa un tempo all'uscita 2 dei moduli I/O.  La funzione appare solo se è presente un Modulo I/O BUS collegato.
----	-------------------	--	---

Funzioni Selettore a chiave BUS (b21÷b28)

b21	Selettore a chiave BUS 1	0 = Passo passo - Il primo comando è di apertura e il secondo comando è di chiusura. 1 = Sequenziale - Il primo comando è di apertura, il secondo comando è di STOP, il terzo comando è di chiusura e il quarto comando è di STOP. 2 = Apre 3 = Chiude 4 = Apertura parziale 5 = Stop 7 = Relè modulo BUS 1 - Attiva l'uscita 2 (uscita relè) del modulo I/O BUS 1 8 = Relè modulo BUS 2 - Attiva l'uscita 2 (uscita relè) del modulo I/O BUS 2	Associa una funzione all'ingresso Selettore a chiave BUS. Possono essere impostate funzioni differenti a seconda del verso di rotazione della chiave. LEF = Chiave verso sinistra rIG = Chiave verso destra  La funzione appare solo se è presente un Selettore a chiave BUS collegato.
b22	Selettore a chiave BUS 2		
b23	Selettore a chiave BUS 3		
b24	Selettore a chiave BUS 4		
b25	Selettore a chiave BUS 5		
b26	Selettore a chiave BUS 6		
b27	Selettore a chiave BUS 7		
b28	Selettore a chiave BUS 8		

Funzioni Lampeggiatore BUS (b40)

Percorso: b40 > L1

L1	Colore tempo chiusura automatica	OFF 1 = Bianco 2 = Giallo 3 = Arancio 4 = Rosso 5 = Viola 6 = Blu 7 = Azzurro 8 = Verde (Default)	Imposta il colore del lampeggiatore BUS durante il tempo di chiusura automatica.  La funzione appare solo se è presente un Lampeggiatore BUS collegato.
----	----------------------------------	---	---

Percorso: b40 > L2

L2	Colore in apertura	1 = Bianco 2 = Giallo 3 = Arancio 4 = Rosso (Default) 5 = Viola 6 = Blu 7 = Azzurro 8 = Verde	Imposta il colore del lampeggiatore BUS durante l'apertura dell'automazione.  La funzione appare solo se è presente un Lampeggiatore BUS collegato.
----	--------------------	--	---

Percorso: b40 > L3

L3	Colore in chiusura	1 = Bianco 2 = Giallo 3 = Arancio 4 = Rosso (Default) 5 = Viola 6 = Blu 7 = Azzurro 8 = Verde	Imposta il colore del lampeggiatore BUS durante la chiusura dell'automazione.  La funzione appare solo se è presente un Lampeggiatore BUS collegato.
-----------	---------------------------	--	--

Percorso: b40 > L4

L4	Colore prelampeggio	1 = Bianco (Default) 2 = Giallo 3 = Arancio 4 = Rosso 5 = Viola 6 = Blu 7 = Azzurro 8 = Verde	Su lampeggiatore BUS, imposta il colore del lampeggio antecedente alle manovre di chiusura ed apertura (prelampeggio).  La funzione appare solo se è presente un Lampeggiatore BUS collegato.
-----------	----------------------------	--	---

Percorso: b40 > L5

L5	Segnala errori	OFF (Default) 1 = Bianco 2 = Giallo 3 = Arancio 4 = Rosso 5 = Viola 6 = Blu 7 = Azzurro 8 = Verde	Imposta il colore del lampeggiatore BUS in caso di segnalazione di un errore.  La segnalazione si attiva dopo aver inviato un comando di movimentazione.  La funzione appare solo se è presente un Lampeggiatore BUS collegato.
b43	Segnala manutenzione	OFF (Default) 1 = Bianco 2 = Giallo 3 = Arancio 4 = Rosso 5 = Viola 6 = Blu 7 = Azzurro 8 = Verde	Imposta il colore del lampeggio dei dispositivi BUS abilitati (lampeggiatori e selettori) in caso di manutenzione necessaria. Con funzione attiva questi dispositivi segnaleranno la necessità di eseguire la manutenzione all'avvio di ogni manovra.  È necessario configurare la manutenzione e impostare il numero di manovre. Vedi funzione [F58 - Configura Manutenzione].  La funzione appare solo se è presente un Lampeggiatore BUS o un Selettore BUS collegato.

① Accedere al menu. Premere **ENTER** per confermare.

② Scegliere la funzione che si vuole assegnare all'utente fra:

1 = Passo passo - Il primo comando è di apertura e il secondo comando è di chiusura.

2 = Sequenziale - Il primo comando è di apertura, il secondo comando è di STOP, il terzo comando è di chiusura e il quarto comando è di STOP.

3 = Apre

4 = Apertura pedonale/parziale

6 = Relè modulo BUS 1 - Attiva l'uscita 2 (uscita relè) del modulo I/O BUS 1

7 = Relè modulo BUS 2 - Attiva l'uscita 2 (uscita relè) del modulo I/O BUS 2

Premere ENTER per confermare.

Viene visualizzata ad intermittenza la posizione di memoria libera per un massimo di 10s. Durante questa fase inviare il codice dal dispositivo di comando.

Ripetere la procedura per inserire altri utenti.

Premere ENTER per confermare.

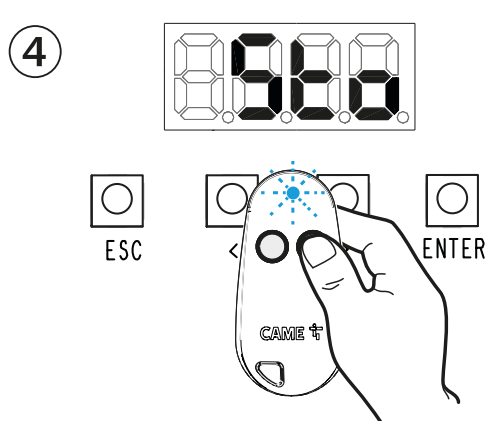
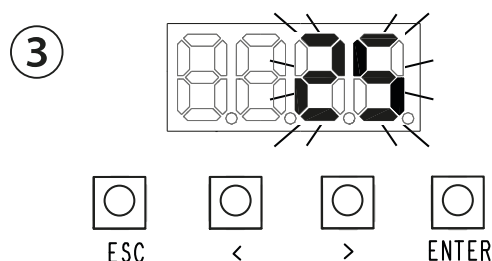
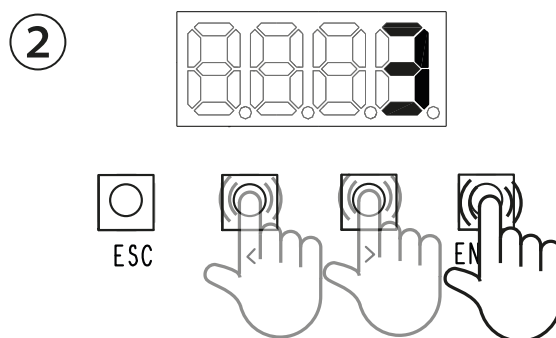
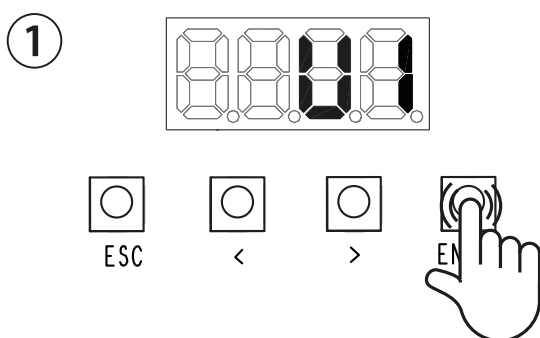
③ A display apparirà la prima posizione libera per la memorizzazione.

 **Le posizioni libere sono riconoscibili perché sono visualizzate con numeri lampeggianti.**

④ Entro 10 secondi, inviare il codice dal selettore (transponder o tastiera) o dal tasto del trasmettitore. Appare la scritta [Sto] ad indicare l'avvenuta acquisizione.

 **La scheda che gestisce i dispositivi di comando (AF) deve essere innestata nel connettore.**

Ripetere la procedura per inserire altri utenti.



Rimozione utenti registrati

Premere il tasto **ENTER** per entrare in programmazione.

① Selezionare: **U2** - Rimuovere singolo utente. Premere **ENTER** per confermare.

② Scegliere **ON** con le frecce e premere **ENTER** per avviare la procedura di rimozione utente.

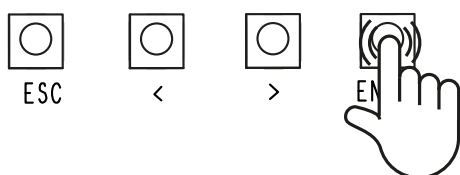
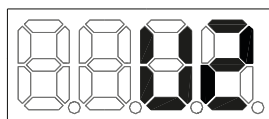
③ Usare le frecce per scegliere il numero associato all'utente che si vuole rimuovere e premere **ENTER** per confermare.

 In alternativa è possibile azionare il dispositivo di comando associato all'utente che si vuole rimuovere.

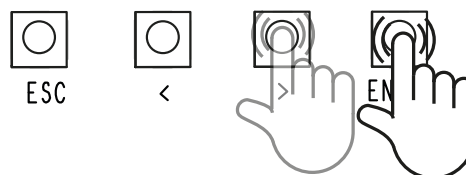
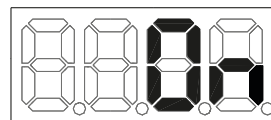
④ Appare la scritta CLr a confermare la cancellazione.

Ripetere la procedura per rimuovere altri utenti.

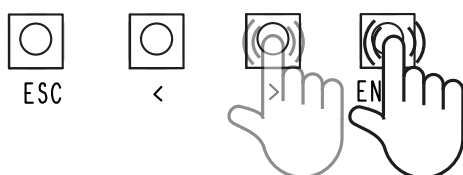
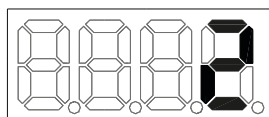
①



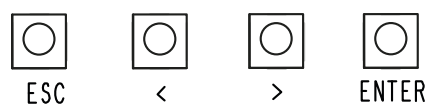
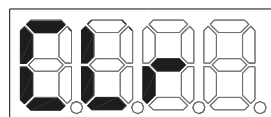
②



③



④



Smarrimento password

In caso di smarrimento della password è necessario eseguire un ripristino della scheda ai valori di fabbrica. Vedere [Reset di Fabbrica].

Reset di fabbrica

È possibile ripristinare i dati della scheda elettronica ai valori di fabbrica eseguendo le seguenti operazioni.

Togliere l'alimentazione alla scheda elettronica ed attendere che sia effettivamente spenta.

Tenendo premuti i tasti < >, ridare tensione alla scheda elettronica.

Continuare a tenere premuti i tasti < > fino a quando appare a display [ON/OFF].

Selezionare [ON].

Premere ENTER per confermare.

 Ripristinando la scheda elettronica, vengono cancellati tutti gli utenti memorizzati e le operazioni di taratura.

È possibile salvare i dati relativi agli utenti e alla configurazione dell'impianto in una scheda MEMORY ROLL.

I dati memorizzati possono essere riutilizzati in un'altra scheda elettronica dello stesso tipo per riportare le stesse configurazioni.

⚠ Prima di inserire ed estrarre la scheda MEMORY ROLL, è **OBBLIGATORIO TOGLIERE LA TENSIONE DI LINEA**.

❶ Inserire la scheda MEMORY ROLL sul connettore dedicato presente sulla scheda elettronica.

❷ Premere il pulsante Enter per accedere alla programmazione.

❸ Usare le frecce per scegliere la funzione desiderata.

📖 Le funzioni vengono visualizzate solo quando viene inserita una scheda MEMORY ROLL

F50

Salvataggio dati

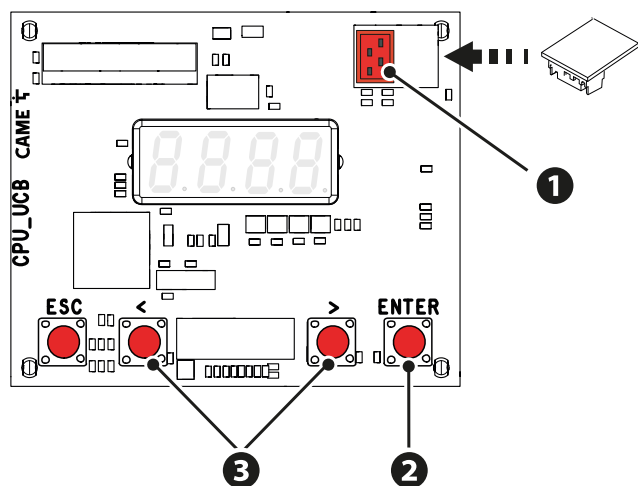
Salva nel dispositivo di memoria (memory roll) i dati relativi agli utenti, alle temporizzazioni e alle configurazioni.

F51

Lettura dati

Carica dal dispositivo di memoria (memory roll) i dati relativi agli utenti, alle temporizzazioni e alle configurazioni.

📖 terminate le operazioni di salvataggio e caricamento dati è possibile rimuovere la MEMORY ROLL.



LEGENDA SEGNALAZIONI A DISPLAY

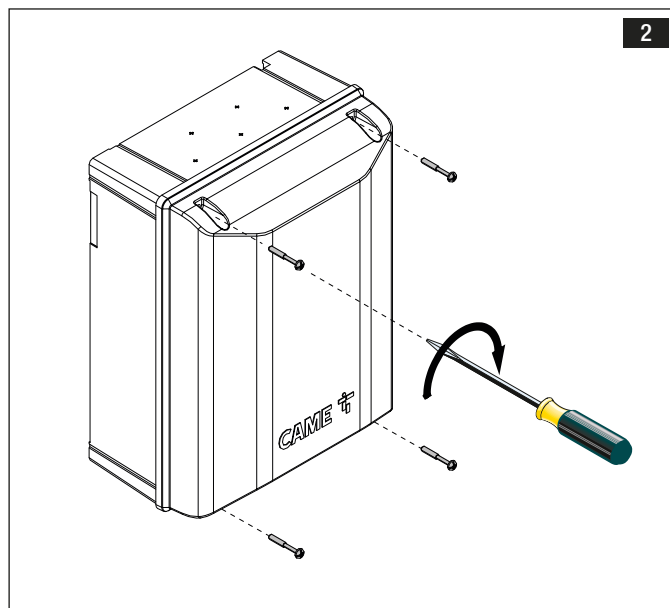
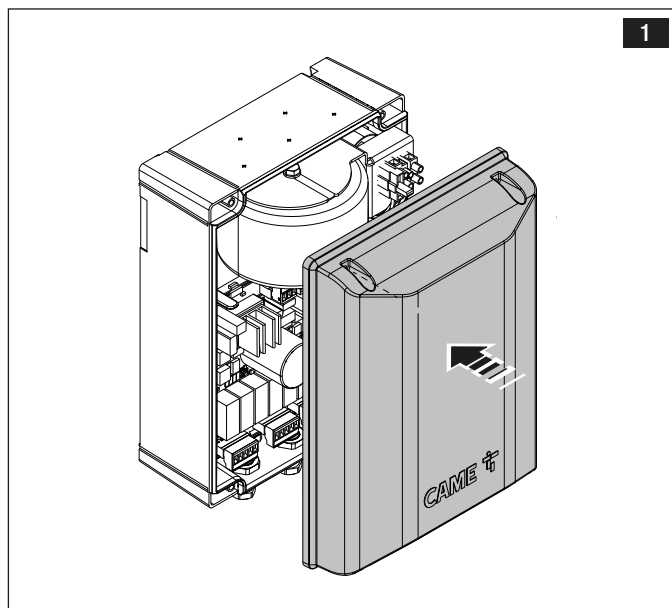
C<n>	Sicurezza filare attiva  Il valore <n> è associato al parametro selezionato sulle funzioni [F2 - Ingresso CX] [F3 - Ingresso CY].
r7	Sicurezza R7 (bordo sensibile) attiva
r8	Sicurezza R8 (bordo sensibile) attiva
2r7	Sicurezza R7 (coppia di bordi sensibili) attiva
2r8	Sicurezza R8 (coppia di bordi sensibile) attiva
c<n>	Sicurezza fotocellule BUS attiva  Il valore <n> è associato al parametro selezionato sulle funzioni [Fotocellula BUS].
c23	Comando Apre attivo per le fotocellule BUS
c24	Comando Chiude attivo per le fotocellule BUS
C0	Stop totale attivo
P<n>	Sicurezza RIO attiva  Il valore <n> è associato al parametro selezionato sulle funzioni [RIO ED T1 - RIO ED T2] e [RIO PH T1 - RIO PH T2]
A3 (scorre)	Eseguire la taratura della corsa
A1 (scorre)	Selezionare un tipo motore
SEr	Effettuare la manutenzione
OP.	Varco completamente aperto
CL.	Varco completamente chiuso

Messaggi di errore

E1	Errore di taratura del motore M1
E2	Errore di taratura del motore M2  Con motore EM4024, E2 indica un errore di taratura su M1 o M2.
E3	Errore segnale encoder non rilevato
E4	Errore di test servizi fallito
E7	Errore tempo di lavoro
E9	Ostacoli consecutivi rilevati durante la chiusura
E10	Ostacoli consecutivi rilevati durante l'apertura
E11	Errore massimo di ostacoli
E12	Tensione di alimentazione del motore mancante o non sufficiente
E13	Errore su ingressi finecorsa o finecorsa entrambi aperti
E15	Errore trasmettitore non compatibile
E17	Errore sistema wireless non comunica
E18	Errore sistema wireless non configurato
E24	Errore di comunicazione o malfunzionamento di un dispositivo di sicurezza BUS Durante una manovra: errore di comunicazione o malfunzionamento di un dispositivo di sicurezza BUS
E25	Errore di impostazione indirizzi sui dispositivi BUS

OPERAZIONI FINALI

 Prima di chiudere il coperchio, verificare che l'ingresso dei cavi sia sigillato per evitare l'entrata di insetti e la formazione di umidità.



**INCOLLARE QUI L'ETICHETTA DI
PRODOTTO PRESENTE SULLA
CONFEZIONE**