

Armoire de commande pour motoréducteurs 24 V

FA02252-FR

CE

EAC

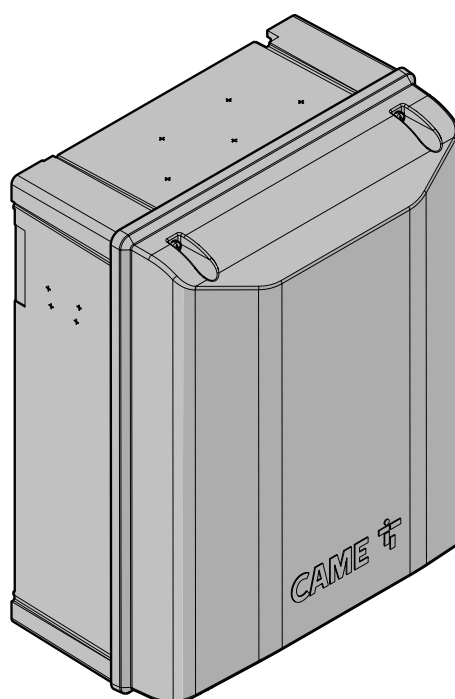
**ZLX24MA****ZLX24MR****MANUEL D'INSTALLATION**

TABLE DES MATIÈRES

INSTRUCTIONS GÉNÉRALES POUR L'INSTALLATEUR	4
MISE AU REBUT ET ÉLIMINATION	5
DONNÉES ET INFORMATIONS SUR LE PRODUIT	5
Légende	5
Description	5
Utilisation prévue	5
Données techniques	6
Tableau des fusibles	6
Description des parties	7
Description des parties	8
Accessoires en option	9
Dimensions	9
Types de câbles et épaisseurs minimum	10
INSTALLATION	11
Fixation de l'armoire de commande	11
Barre DIN	11
Fixation au mur	12
Passage des câbles électriques	13
Connexions au réseau électrique	13
Alimentation 230/120 V AC - 50/60 Hz	13
Fixation carte électronique et support	14
Connexion motoréducteurs pour automatismes battants	14
Motoréducteurs avec encodeur	14
Motoréducteur avec interrupteur de ralentissement	16
Motoréducteur sans encodeur	17
Motoréducteurs pour automatismes basculants	18
Connexion accessoires	19
Sortie alimentation pour accessoires 24 V	19
Connexion BUS CXN	19
Dispositifs de commande	20
Dispositifs de signalisation	20
Dispositifs de sécurité	21
Photocellules DIR	21
Photocellules DXR / DLX	21
Bord sensible DFWN	22
Serrure électrique ou électro-aimant	22
Connexion accessoires avec système BUS CXN	23
Câblage	23
Types de câbles et épaisseurs minimum	23
Nombre maximum de dispositifs connectables par typologie	23
Consommation des dispositifs BUS CXN	23
PROGRAMMATION	24
Fonction des touches de programmation	24
Mise en fonction	25
Mise en fonction avec moteur F7024N	26
Encodeur virtuel	26
Représentation graphique des vitesses, ralentissements et rapprochements d'un vantail	27
Représentation graphique des courbes de vitesse en marche, au ralentissement et au rapprochement	27
Menu des fonctions	28
Fonctions Photocellules BUS (b1÷b8)	39
Fonctions Module I/O BUS 1 (b11) / Module I/O BUS 2 (b12)*	39

Fonctions Sélecteur à clé BUS (b21÷b28)	41
Fonctions Clignotant BUS (b40).....	42
Mémorisation nouvel utilisateur	44
Suppression utilisateurs enregistrés	45
Mot de passe perdu	45
Réinitialisation	45
Exporter / importer les données	46
LÉGENDE SIGNALISATIONS AFFICHÉES.....	47
Messages d'erreur	48
OPÉRATIONS FINALES.....	49

△ Consignes de sécurité importantes.

△ Suivre toutes les instructions étant donné qu'une installation incorrecte peut provoquer de graves lésions.

△ Avant toute opération, lire également les instructions générales réservées à l'utilisateur.

Ce produit ne devra être destiné qu'à l'utilisation pour laquelle il a été expressément conçu et toute autre utilisation est à considérer comme dangereuse. • Le fabricant décline toute responsabilité en cas d'éventuels dommages provoqués par des utilisations impropres, incorrectes et déraisonnables. • Le produit en question a été spécialement conçu pour être assemblé à des quasi-machines, et/ou des appareils, afin de construire une machine relevant de la directive machines 2006/42/CE. • L'installation finale doit être conforme à la Directive Machines 2006/42/CE et aux normes européennes de référence. • Le fabricant décline toute responsabilité pour l'utilisation de produits non originaux, ce qui implique également l'annulation de la garantie. • Toutes les opérations indiquées dans ce manuel ne doivent être exécutées que par du personnel qualifié et dans le plein respect des normes en vigueur. • La position des câbles, la pose, la connexion et l'essai doivent être réalisés selon les règles de l'art et conformément aux normes et lois en vigueur. • S'assurer, durant toutes les phases d'installation, que l'automatisme est bien hors tension. • Tous les composants (actionneurs, photocellules, bords sensibles, etc.) nécessaires à la mise en conformité de l'installation finale selon la directive Machines 2006/42/CE et les normes techniques harmonisées de référence sont identifiés dans le catalogue général des produits CAME ou sur le site www.came.com. • S'assurer que la température du lieu d'installation correspond à celle indiquée sur l'automatisme. • Veiller à ce que le produit ne soit pas mouillé par des jets d'eau directs (arroseurs, nettoyeurs HP, etc.) sur le lieu d'installation. • Prévoir sur le réseau d'alimentation, conformément aux règles d'installation, un dispositif de déconnexion omnipolaire spécifique pour le sectionnement total en cas de surtension catégorie III. • Délimiter soigneusement toute la zone afin d'en éviter l'accès aux personnes non autorisées, notamment aux mineurs et aux enfants. • Adopter des mesures de protection adéquates contre tout danger mécanique lié à la présence de personnes dans le rayon d'action de l'automatisme. • Les câbles électriques doivent passer à travers des tuyaux, des goulottes et des passe-câbles appropriés pour assurer une protection adéquate contre les dommages mécaniques. • Les câbles électriques ne doivent pas entrer en contact avec des parties pouvant devenir chaudes durant l'utilisation (ex. : moteur et transformateur). • Avant de procéder à l'installation, vérifier que la partie guidée est en bon état mécanique et qu'elle s'ouvre et se ferme correctement. • Le produit peut être utilisé pour automatiser une partie guidée intégrant un portillon uniquement s'il peut être actionné avec le portillon en position de sécurité. • S'assurer que l'actionnement de la partie guidée ne provoque aucun coincement avec les parties fixes présentes tout autour. En cas d'automatisation d'un portillon à mouvement horizontal, pour éviter ce type de coincement la distance correspondante doit être inférieure à 8 mm. Les distances suivantes suffisent cependant à éviter tout coincement des parties du corps indiquées ci-après :

- pour les doigts, une distance supérieure à 25 mm ;
- pour les pieds, une distance supérieure à 50 mm ;
- pour la tête, une distance supérieure à 300 mm ;
- pour tout le corps, une distance supérieure à 500 mm.

Si ces distances ne peuvent pas être obtenues, il est nécessaire de prévoir des dispositifs de protection. • Les commandes fixes doivent toutes être clairement visibles après l'installation et être positionnées de manière à ce que la partie guidée soit directement visible mais à l'écart des parties en mouvement. Toute commande à action maintenue doit être installée à une hauteur minimum de 1,5 m par rapport au sol et doit être inaccessible au public. • En cas de fonctionnement à action maintenue, doter l'installation d'un bouton d'ARRÊT permettant la mise hors tension de l'automatisme et donc le blocage du mouvement de la partie guidée. • À défaut d'étiquette, en appliquer une permanente qui décrive comment utiliser le mécanisme de déblocage manuel et la positionner près de l'élément d'actionnement. • S'assurer que l'automatisme a bien été réglé comme il faut et que les dispositifs de sécurité et de protection, tout comme le déblocage manuel, fonctionnent correctement. • Avant la livraison à l'utilisateur, vérifier la conformité de l'installation aux normes harmonisées et aux exigences essentielles de la Directive Machines 2006/42/CE. • Les éventuels risques résiduels doivent être signalés à l'utilisateur final par le biais de pictogrammes spécifiques bien en vue qu'il faudra lui expliquer. • Au terme de l'installation, appliquer la plaque d'identification de la machine dans une position bien en vue. • Si le câble d'alimentation est endommagé, son remplacement doit être effectué par le producteur, ou par son service d'assistance technique agréé, ou par une personne dûment qualifiée afin de prévenir tout risque. • Conserver ce manuel dans le dossier technique avec les manuels des autres dispositifs utilisés pour la réalisation du système d'automatisme. • Il est recommandé de remettre à l'utilisateur final tous les manuels d'utilisation des produits composant la machine.

MISE AU REBUT ET ÉLIMINATION

 CAME S.p.A. adopte dans ses établissements un Système de Gestion Environnementale certifié et conforme à la norme UNI EN ISO 14001 qui garantit le respect et la sauvegarde de l'environnement. Nous vous demandons de poursuivre ces efforts de sauvegarde de l'environnement, que CAME considère comme l'un des fondements du développement de ses propres stratégies opérationnelles et de marché, en observant tout simplement de brèves indications en matière d'élimination :

ÉLIMINATION DE L'EMBALLAGE

Les composants de l'emballage (carton, plastiques, etc.) sont assimilables aux déchets urbains solides et peuvent être éliminés sans aucune difficulté, en procédant tout simplement à la collecte différenciée pour le recyclage.

Avant d'effectuer ces opérations, il est toujours recommandé de vérifier les normes spécifiques en vigueur sur le lieu d'installation.

NE PAS JETER DANS LA NATURE !

ÉLIMINATION DU PRODUIT

Nos produits sont réalisés à partir de différents matériaux. La plupart de ces matériaux (aluminium, plastique, fer, câbles électriques) sont assimilables aux déchets urbains solides. Ils peuvent être recyclés au moyen de la collecte et de l'élimination différenciées auprès des centres autorisés.

D'autres composants (cartes électroniques, piles des émetteurs, etc.) peuvent par contre contenir des substances polluantes. Il faut donc les désinstaller et les remettre aux entreprises autorisées à les récupérer et à les éliminer.

Avant d'effectuer ces opérations, il est toujours recommandé de vérifier les normes spécifiques en vigueur sur le lieu d'élimination.

NE PAS JETER DANS LA NATURE !

DONNÉES ET INFORMATIONS SUR LE PRODUIT

Légende

 Ce symbole indique des parties à lire attentivement.

 Ce symbole indique des parties concernant la sécurité.

 Ce symbole indique ce qui doit être communiqué à l'utilisateur.

Les dimensions sont exprimées en millimètres, sauf indication contraire.

Description

801QA-0050

Armoire de commande multifonctions alimentée en 230 VAC, pour portails battants à deux vantaux 24 V, avec afficheur de programmation et de signalisation, autodiagnostic des dispositifs de sécurité, Adaptive Speed & Torque Technology, BUS CXN, 2 entrées de sécurité et possibilité de mémoriser jusqu'à 250 utilisateurs.

801QA-0070

Armoire de commande multifonctions alimentée en 120 VAC, pour portails battants à deux vantaux 24 V, avec afficheur de programmation et de signalisation, autodiagnostic des dispositifs de sécurité, Adaptive Speed & Torque Technology, BUS CXN et 2 entrées de sécurité et possibilité de mémoriser jusqu'à 250 utilisateurs.

Utilisation prévue

 Grâce à la connexion du module Green Power à l'armoire de commande, le produit est conforme au Règlement (UE) 2023/826 établissant les exigences d'écoconception relatives à la consommation d'énergie en mode arrêt et en mode veille des équipements ménagers et de bureau.

Données techniques

MODÈLES	ZLX24MA	ZLX24MR
Alimentation (V - 50/60 Hz)	230 AC	120 AC
Alimentation moteur (V)	24 DC	24 DC
Alimentation carte (V)	26 AC	26 AC
Puissance (W)	360	360
Thermo-protection transformateur (°C)	120	120
Couleur	RAL 7040	RAL 7040
Température de fonctionnement (°C)	-20 ÷ +55	-20 ÷ +55
Température de stockage (°C)*	-25 ÷ +70	-25 ÷ +70
Encodeur	OUI	OUI
Degré de protection (IP)	54	54
Classe d'isolation	I	I
Durée de vie moyenne (Cycles)**	100.000	100.000

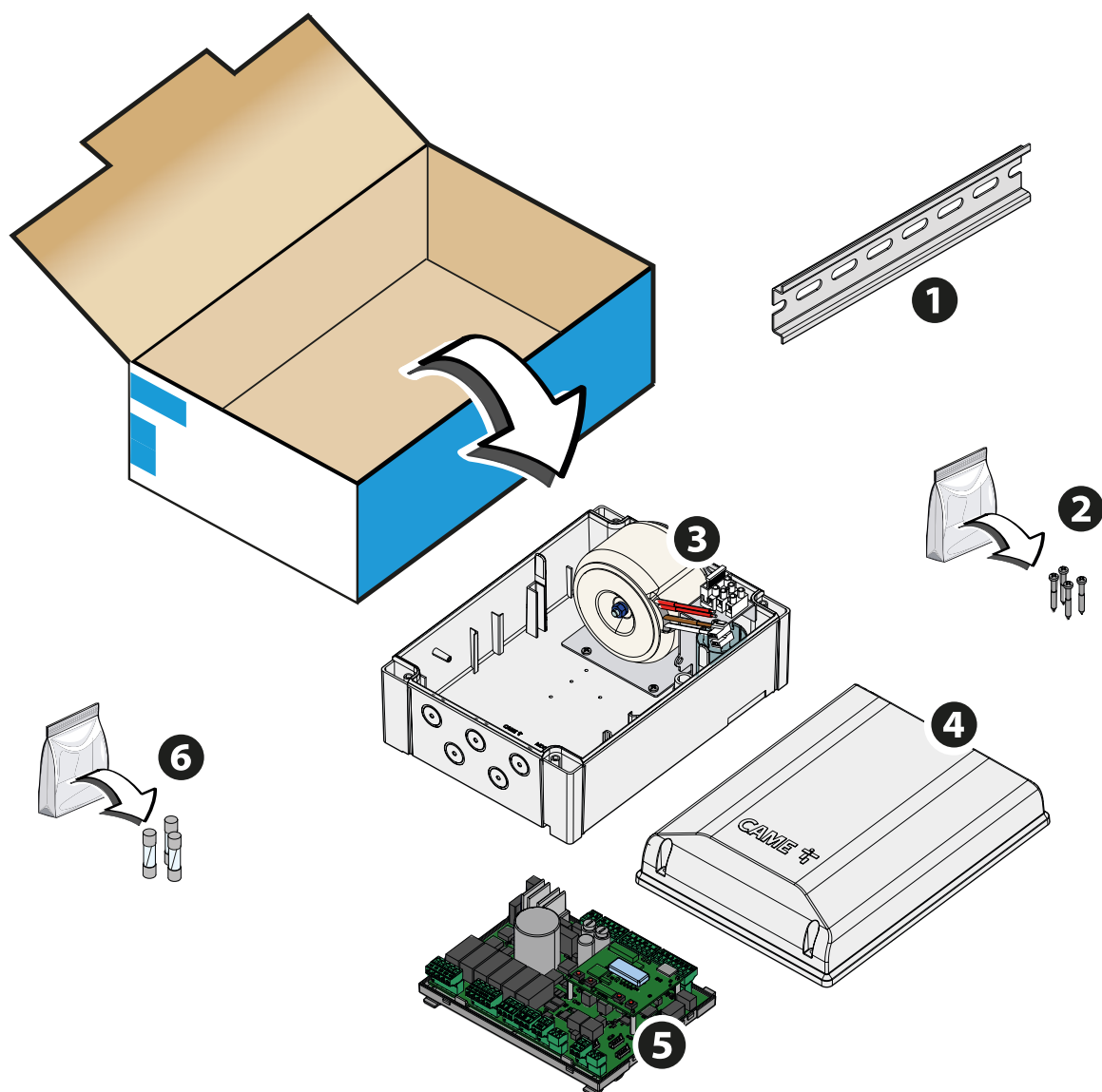
(*) Avant l'installation, le produit doit être maintenu à température ambiante en cas de stockage ou de transport à des températures très basses ou très élevées.

(**) La durée de vie moyenne du produit est purement indicative et estimée en tenant compte des conditions conformes d'utilisation, d'installation et d'entretien. Elle est également influencée par d'autres facteurs tels que les conditions climatiques et environnementales (consulter l'éventuel tableau MCBF).

Tableau des fusibles

MODÈLES	ZLX24MA	ZLX24MR
Fusible de ligne	3,15 A F	4 A F
Fusible carte	1,6 A T	1,6 A T
Fusible accessoires	1,6 A F	1,6 A F

Description des parties

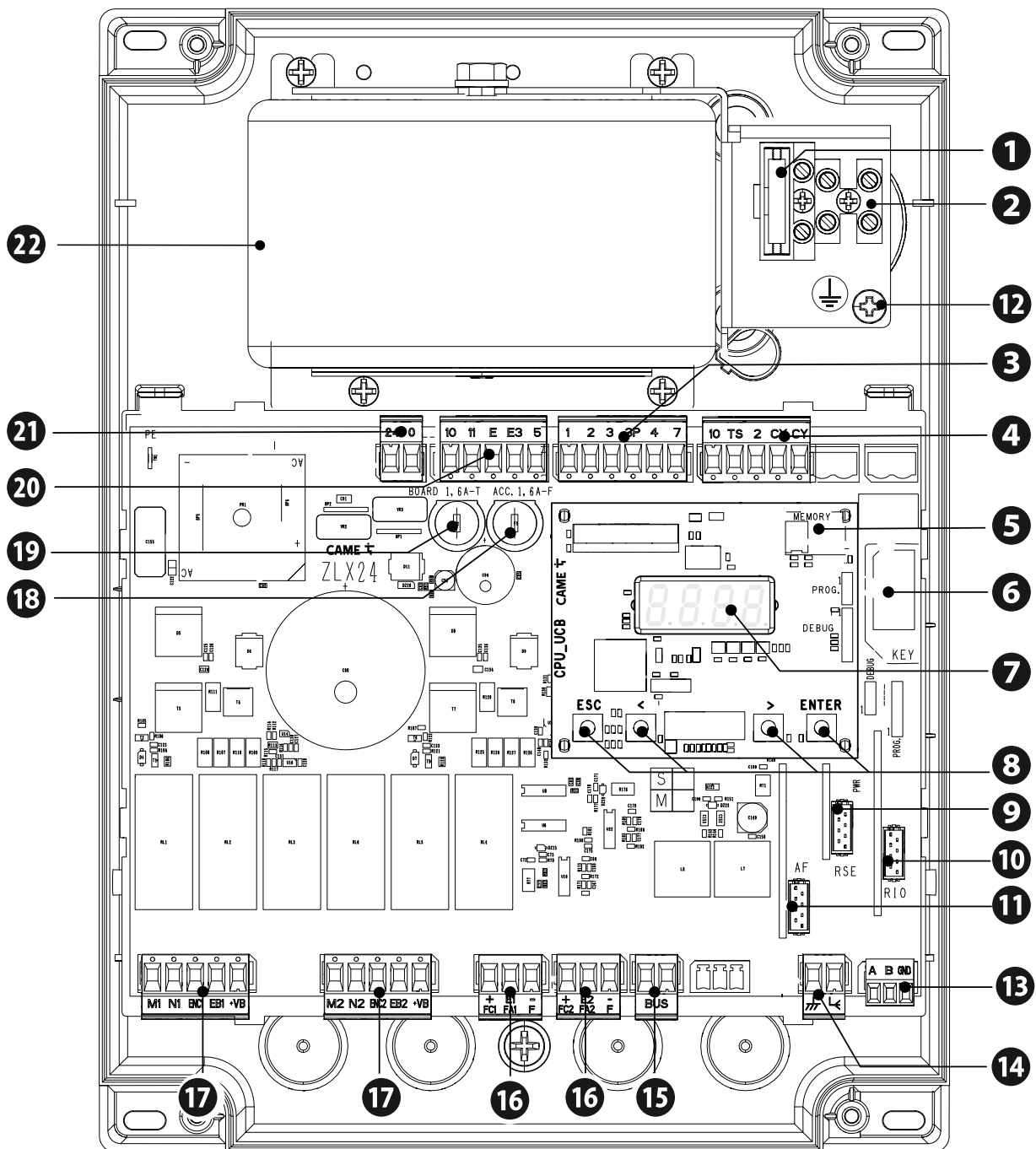


- ❶ Barre DIN
- ❷ Vis de fixation du couvercle
- ❸ Fond de l'armoire de commande avec transformateur et bornier pour l'alimentation

- ❹ Couvercle armoire de commande
- ❺ Carte électronique avec support
- ❻ Fusibles de rechange

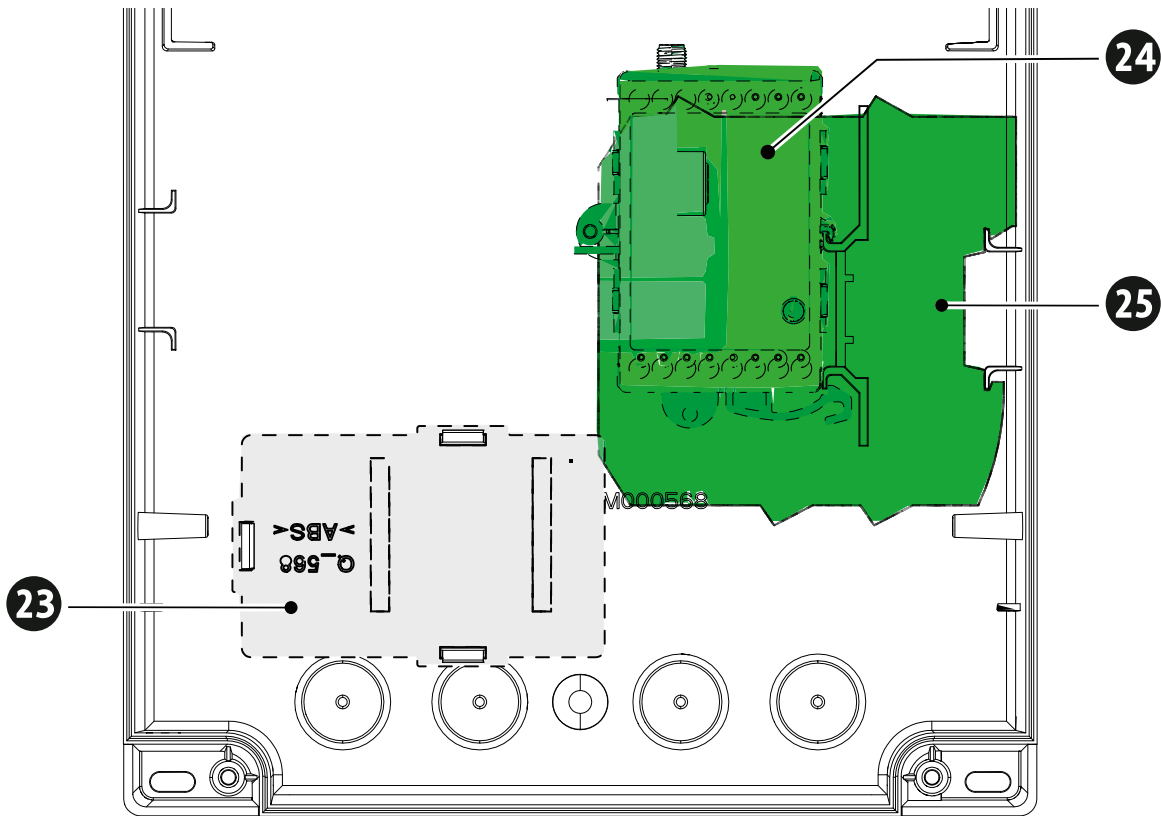
Description des parties

- | | |
|--|---|
| ❶ Fusible de ligne | ❶❶ Bornier pour la connexion CRP |
| ❷ Bornier d'alimentation | ❶❷ Bornier de connexion de l'antenne |
| ❸ Bornier de connexion des dispositifs de commande | ❶❸ Bornier pour accessoires BUS CXN |
| ❹ Bornier de connexion des dispositifs de sécurité | ❶❹ Bornier de connexion des minirupteurs de fin de course et/ou encodeurs |
| ❺ Connecteur pour la carte Memory Roll | ❶❺ Bornier de connexion du motoréducteur avec encodeur ou avec interrupteur de ralentissement et serrure de verrouillage électrique |
| ❻ Connecteur pour CAME KEY | ❶❻ Fusible pour les accessoires |
| ❼ Afficheur | ❶❼ Fusible pour la carte électronique |
| ❽ Touches de programmation | ❶❽ Bornier de connexion des dispositifs de signalisation |
| ❾ Connecteur pour la carte RSE | ❶❾ Bornier pour l'alimentation de la carte électronique |
| ❿ Connecteur pour la carte RIO CONN | ❶❿ Transformateur |
| ⓫ Connecteur pour carte radiofréquence enfichable (AF) | |
| ⓬ Point de masse en étoile | |

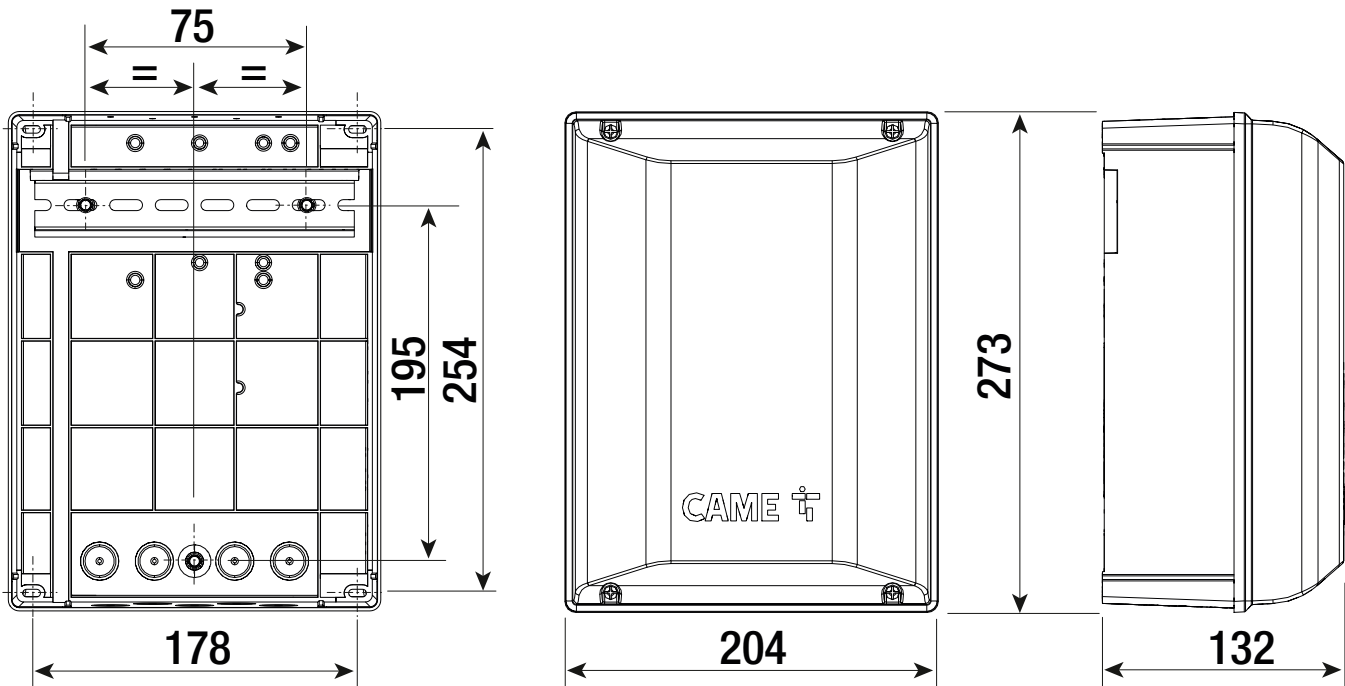


Accessoires en option

- 23 Carte recharge batterie RLB (002RLB)
- 24 Module RGSM001 (806SA-0010)
- 25 Module SMA (009SMA)



Dimensions



Types de câbles et épaisseurs minimum

Longueur du câble (m)	jusqu'à 20	de 20 à 30
Alimentation 230 VAC	3G x 1,5 mm ²	3G x 2,5 mm ²
Feu clignotant 24 VAC/DC	2 x 0,5 mm ²	2 x 0,5 mm ²
Photocellules TX	2 x 0,5 mm ²	2 x 0,5 mm ²
Photocellules RX	4 x 0,5 mm ²	4 x 0,5 mm ²
Serrure électrique ou électro-aimant	2 x 1 mm ²	2 x 1,5 mm ²
Dispositifs de commande	*n° x 0,5 mm ²	*n° x 0,5 mm ²

*n° = voir les instructions de montage du produit

Attention : la section du câble est approximative car elle varie en fonction de la puissance du moteur et de la longueur du câble.

📖 En cas d'alimentation en 230 V et d'une utilisation en extérieur, adopter des câbles H05RN-F conformes à la norme IEC 60245 (IEC 57) ; en intérieur, utiliser par contre des câbles H05VV-F conformes à la norme IEC 60227 (IEC 53) ; Pour les alimentations jusqu'à 48 V, il est possible d'utiliser des câbles FROR 20-22 II conformes à la norme EN 50267-2-1 (CEI).

📖 Pour la connexion de l'antenne, utiliser un câble RG58 (jusqu'à 5 m).

📖 Pour la connexion CRP, utiliser un câble UTP CAT5 (jusqu'à 1000 m).

📖 Si la longueur des câbles ne correspond pas aux valeurs indiquées dans le tableau, déterminer la section des câbles en fonction de l'absorption effective des dispositifs connectés et selon les prescriptions de la norme CEI EN 60204-1.

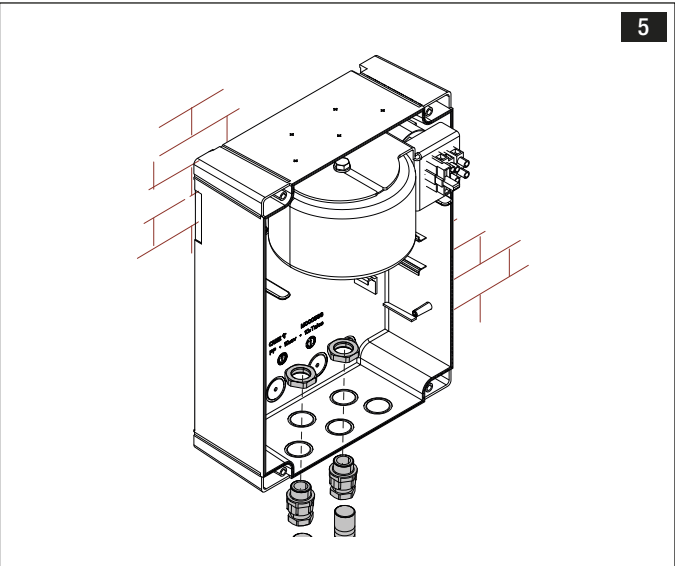
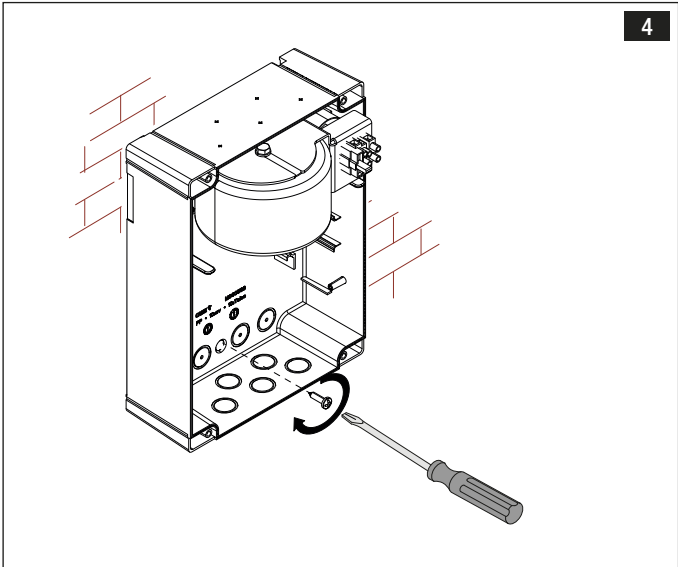
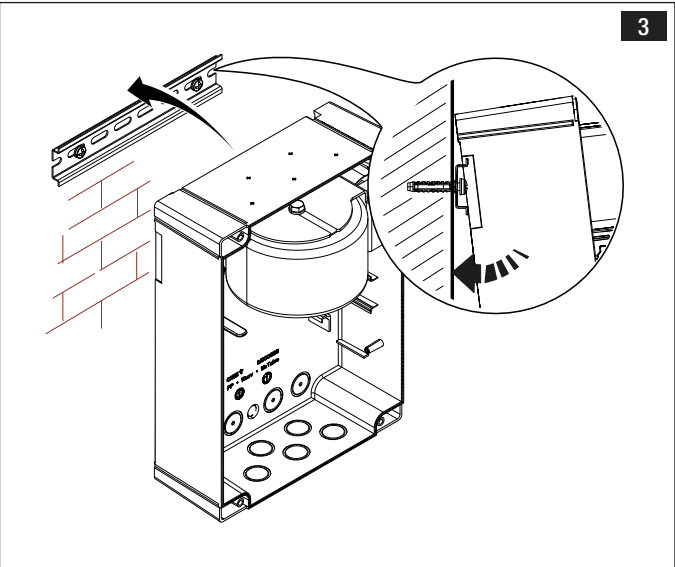
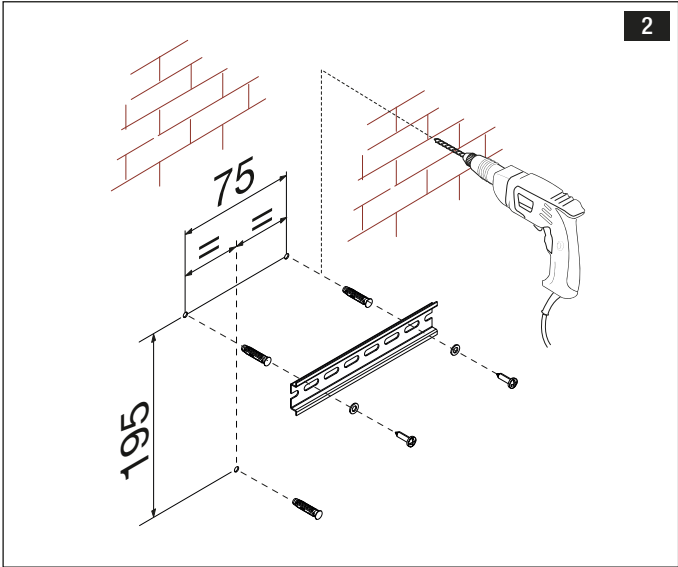
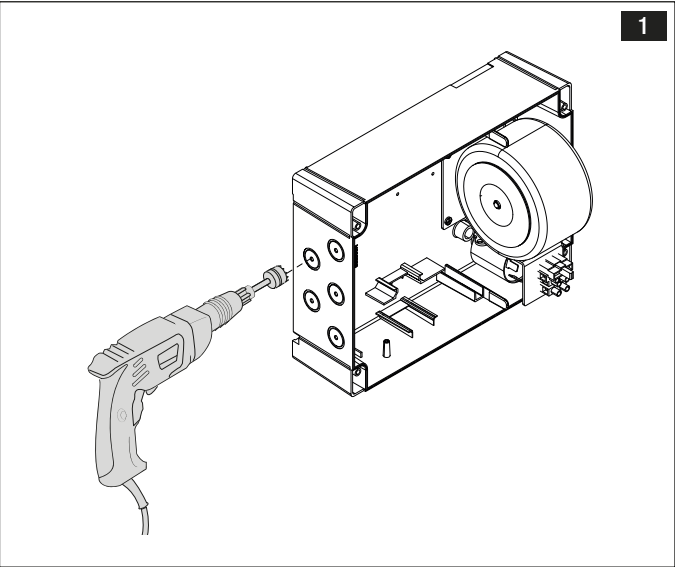
📖 Pour les connexions prévoyant plusieurs charges sur la même ligne (séquentielles), les dimensions indiquées dans le tableau doivent être réévaluées en fonction des absorptions et des distances effectives. Pour les connexions de produits non indiqués dans ce manuel, considérer comme valable la documentation jointe à ces derniers.

📖 Pour connecter l'encodeur, utiliser un câble type FRORPU 3 x 0,5 mm² ou un câble fourni par la société CAME (code article 801XA-0020).

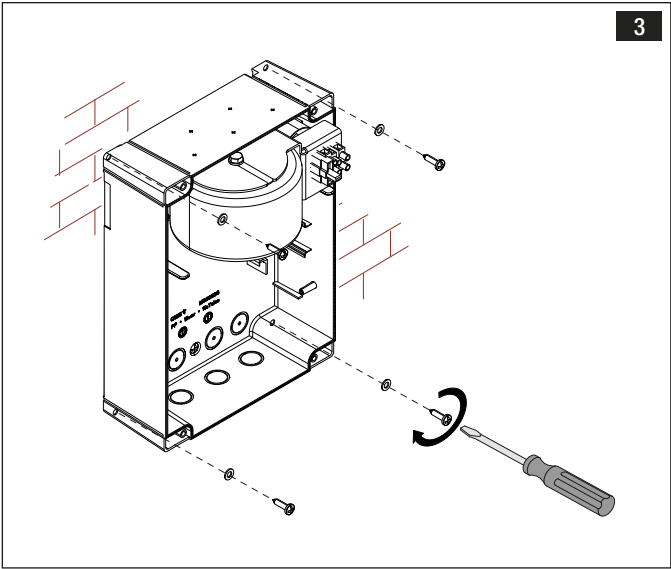
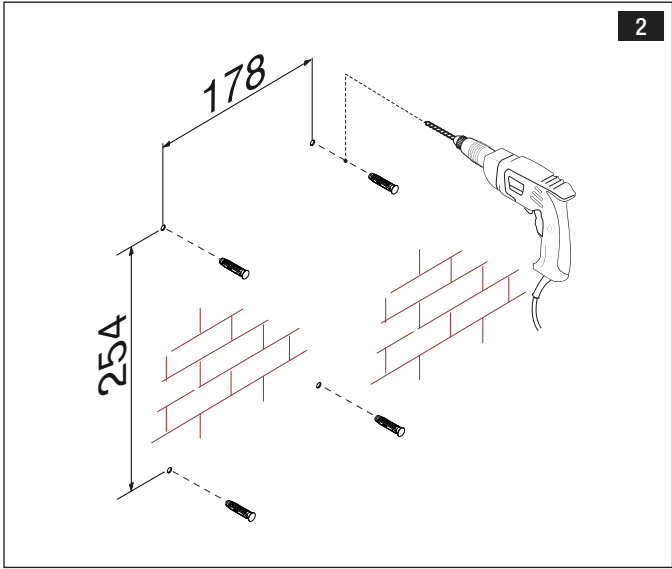
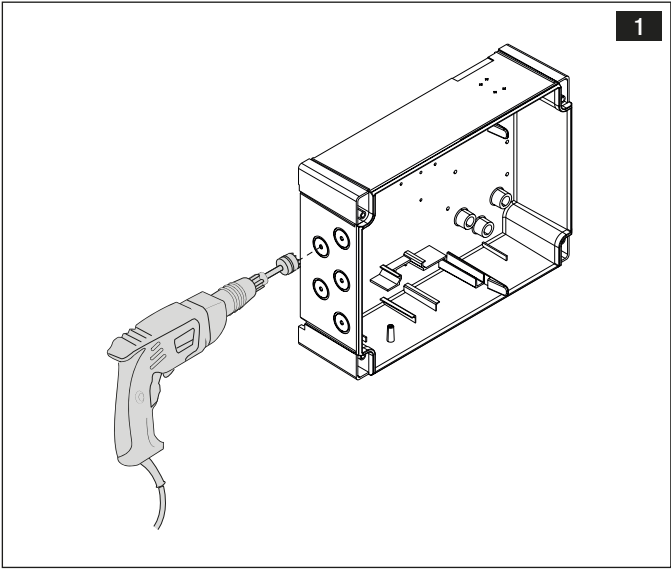
INSTALLATION

Fixation de l'armoire de commande

Barre DIN



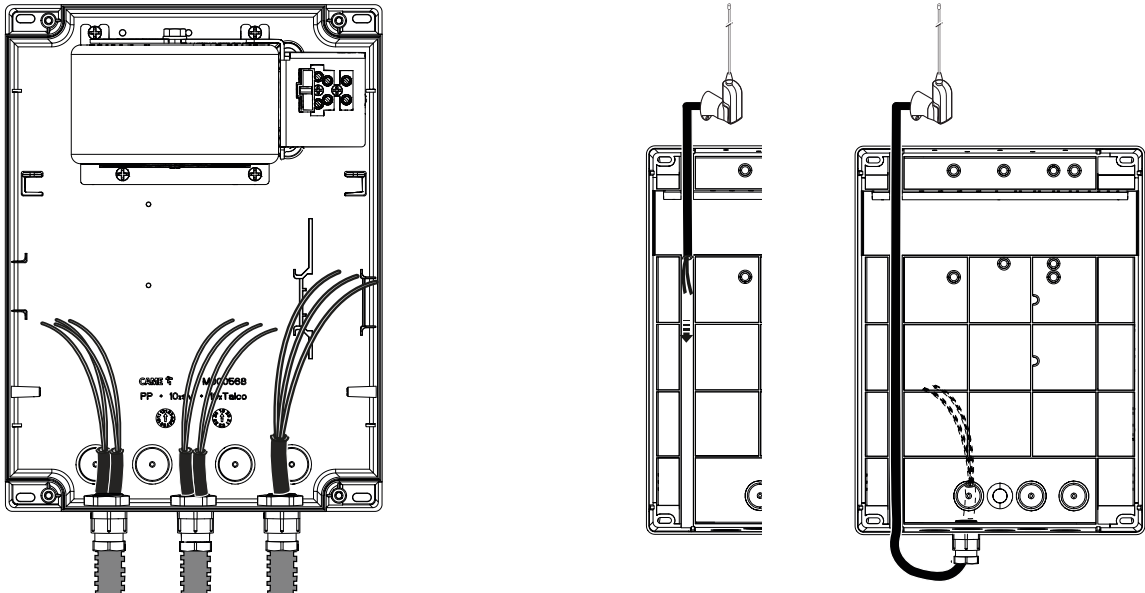
Fixation au mur



BRANCHEMENTS ÉLECTRIQUES

Passage des câbles électriques

- Effectuer les branchements électriques selon les dispositions en vigueur.
- Utiliser des passe-câbles à gaine annelée pour connecter les dispositifs à l'armoire de commande. Un de ces passe-câbles ne doit être destiné qu'au câble d'alimentation.

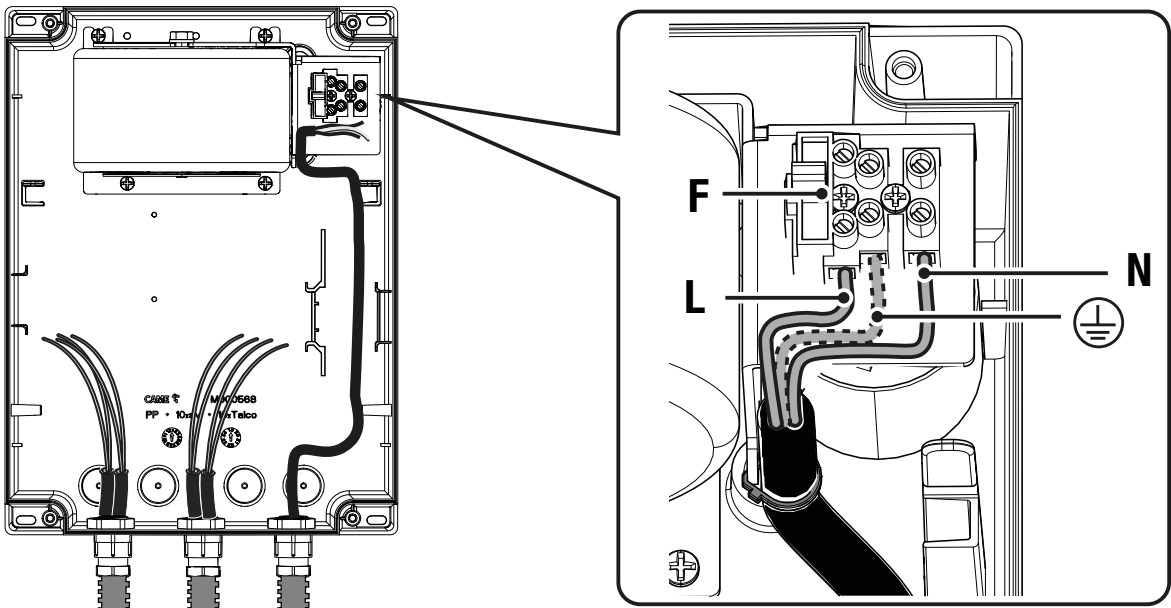


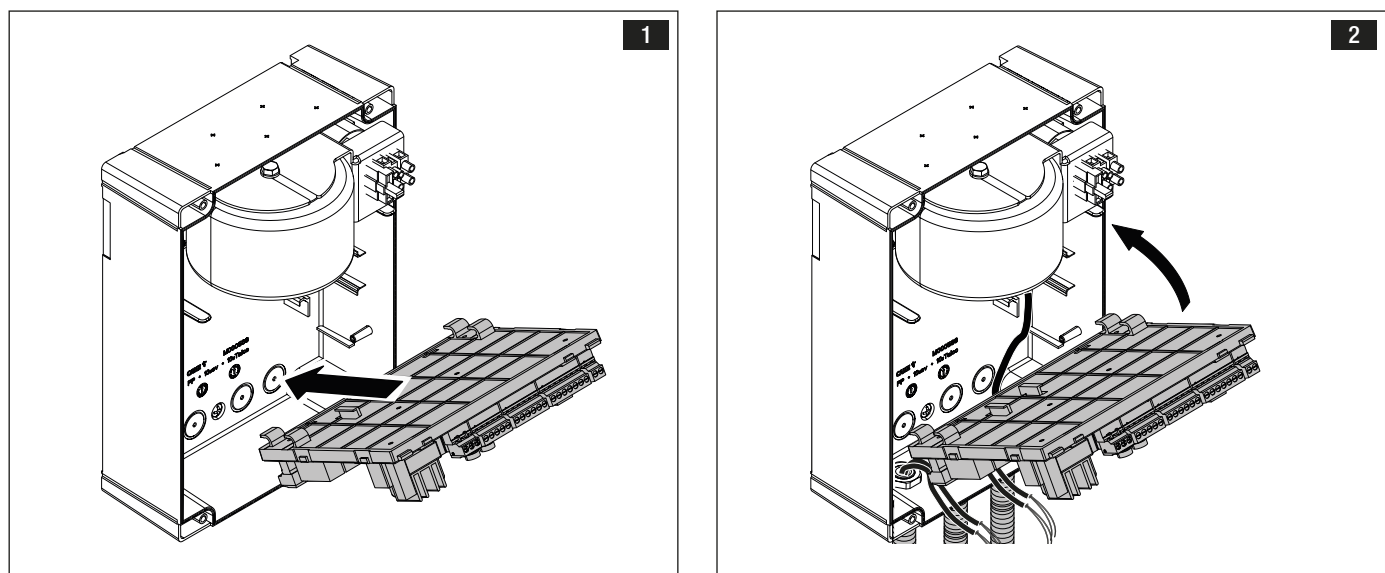
Connexions au réseau électrique

Alimentation 230/120 V AC - 50/60 Hz

- Le collier de fixation des câbles n'est pas fourni.

L - Câble de phase **N** - Câble neutre **F** - Fusible de ligne ⊕ - Câble de mise à la terre

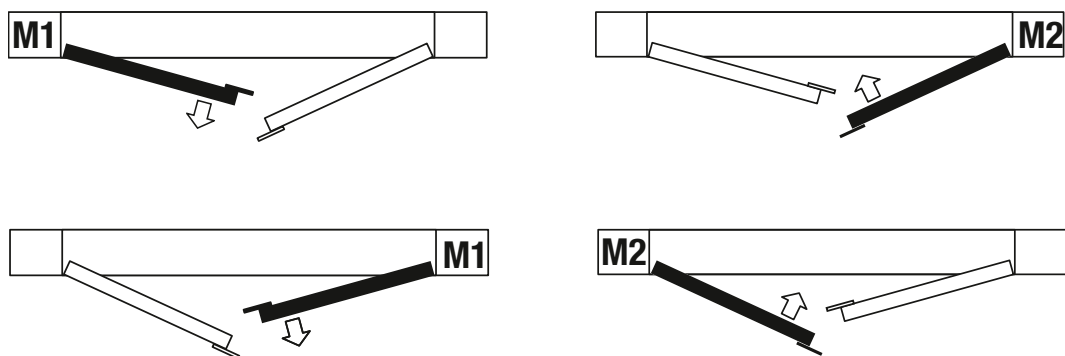




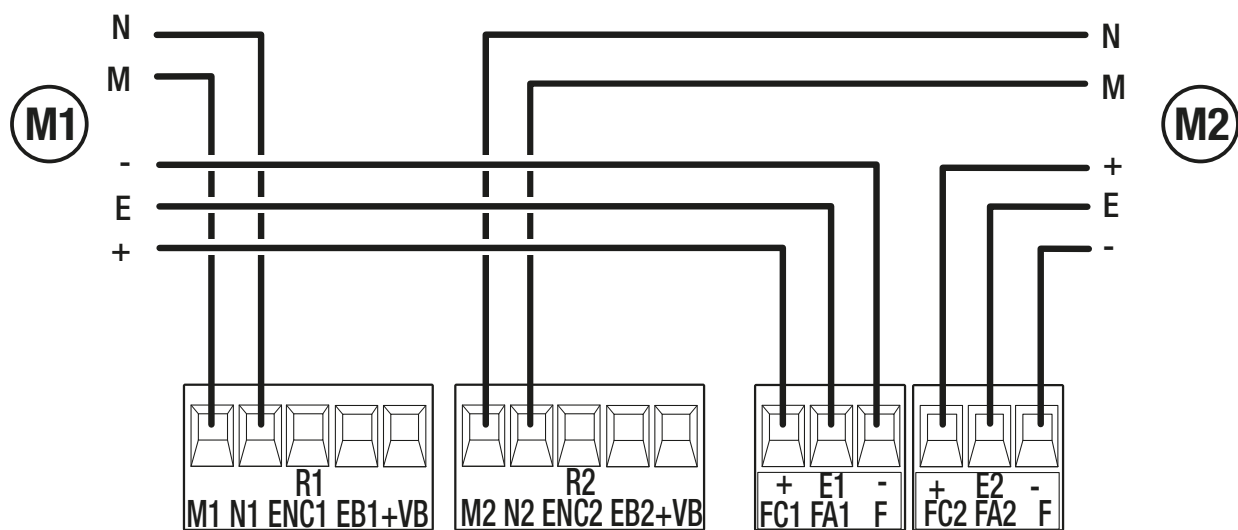
Connexion motoréducteurs pour automatismes battants

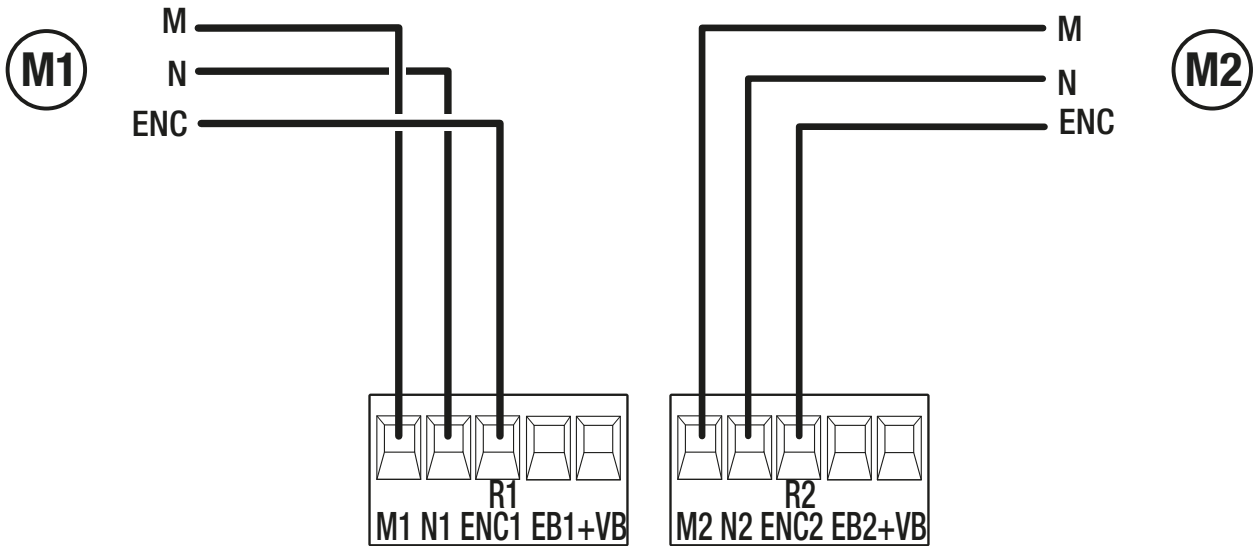
M1 = Motoréducteur retardé durant la phase d'ouverture **M2** = Motoréducteur retardé durant la phase de fermeture

En cas d'installation avec un seul motoréducteur, les branchements électriques doivent être effectués sur le motoréducteur (M2).

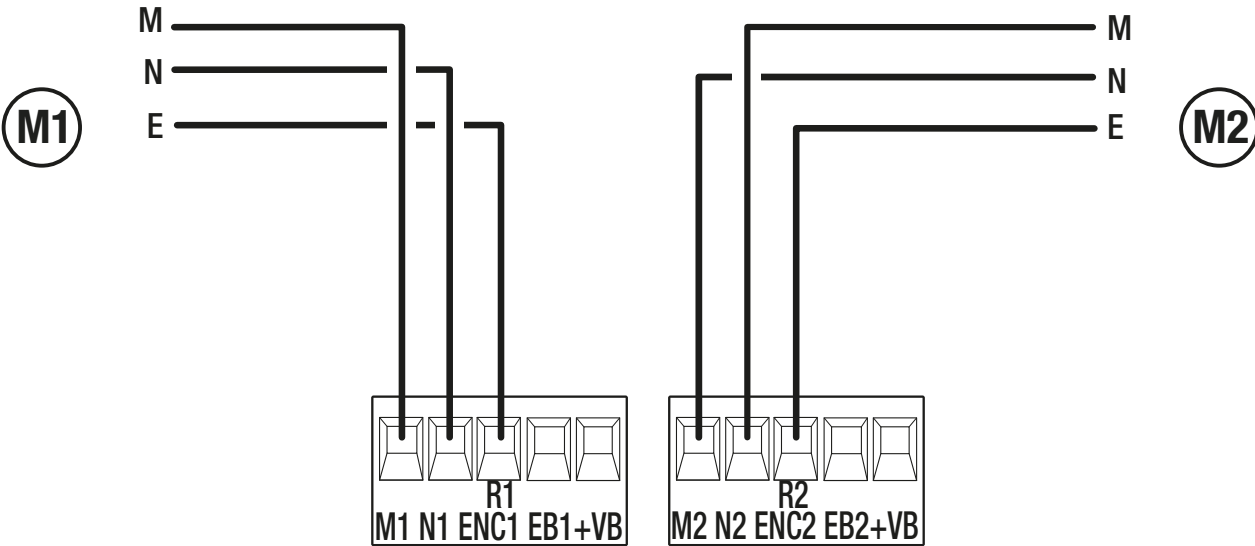


Motoréducteurs avec encodeur

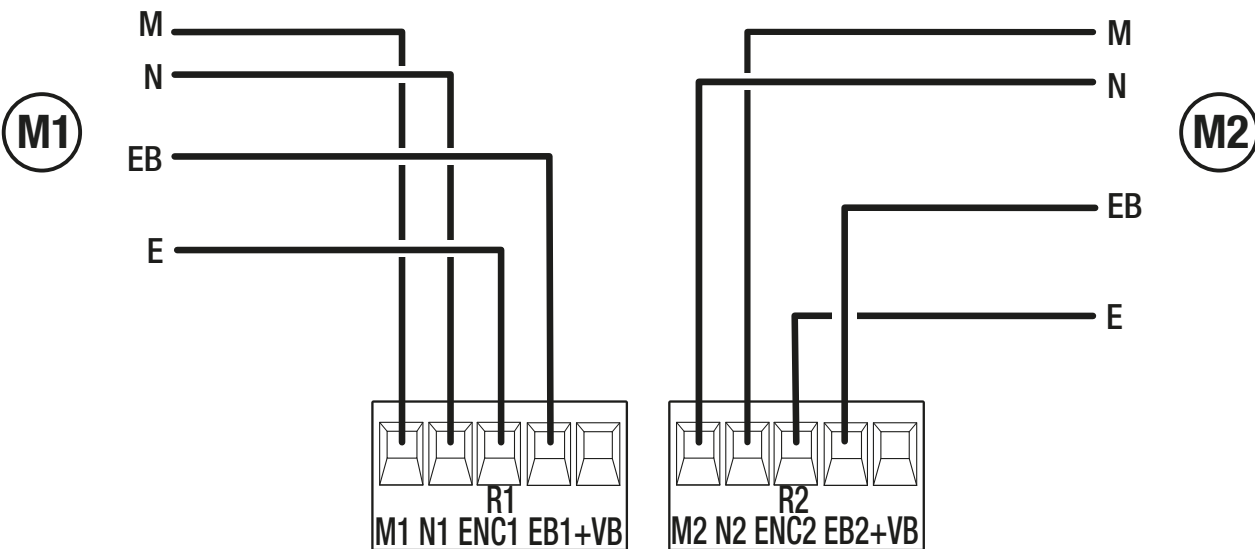




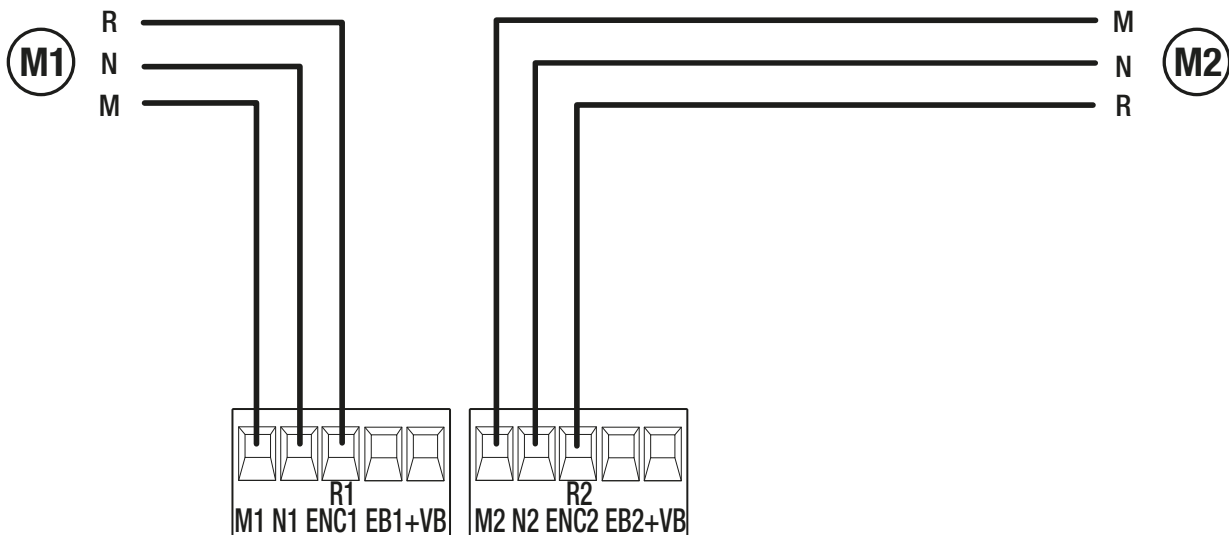
ATS / AXO / FTX / FAST-70 / AMICO / AXI / ATI30DGF / ATI50DGF



STYLO-RME

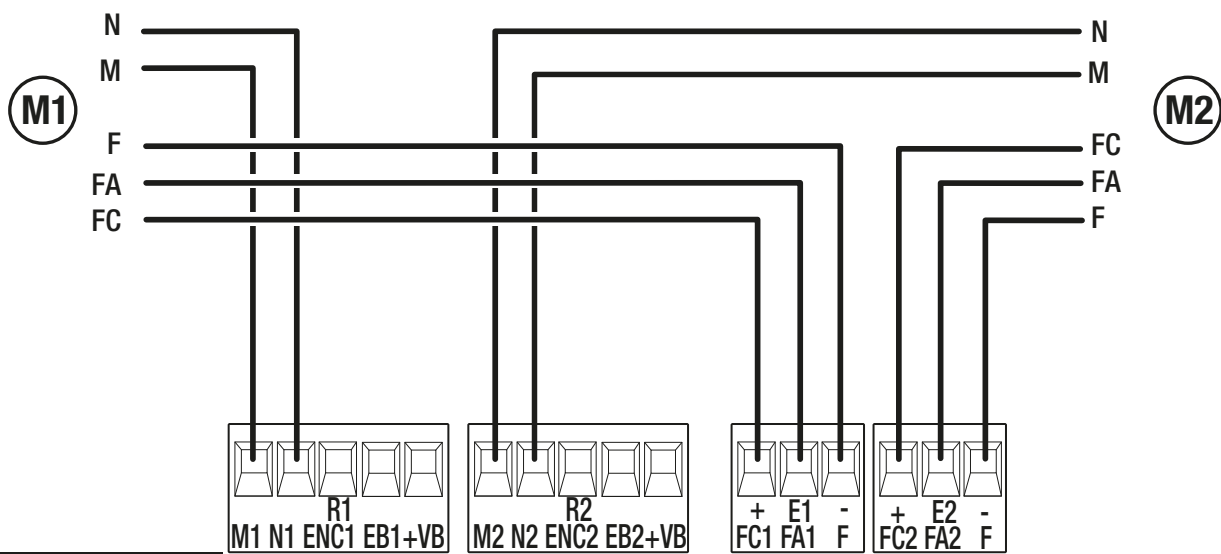


STYLO-ME

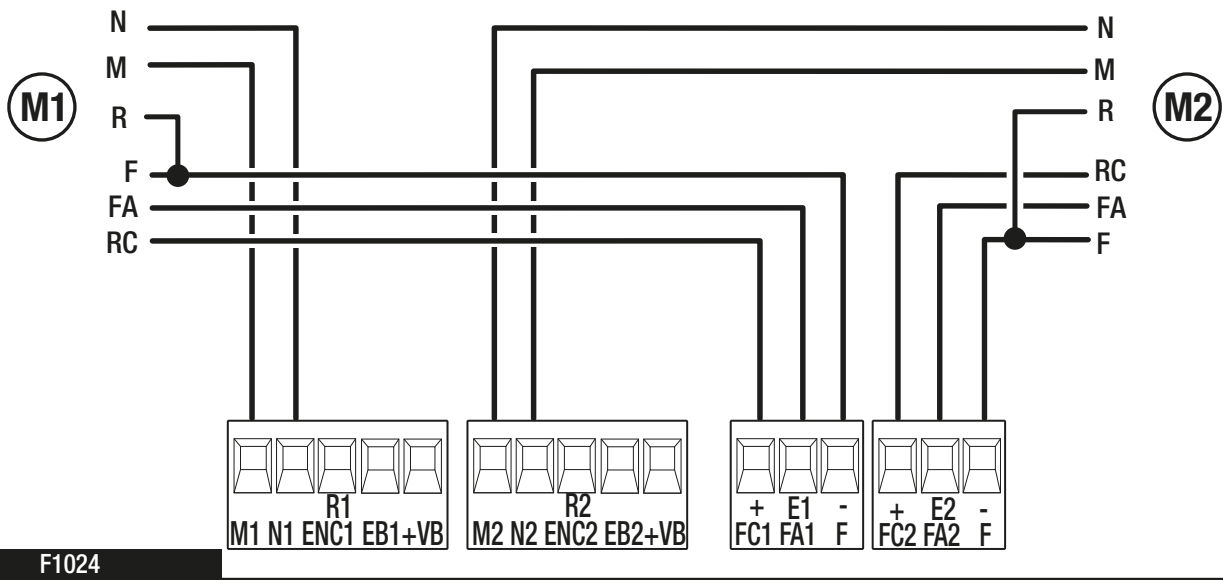


A3024N / A5024N / F7024N*

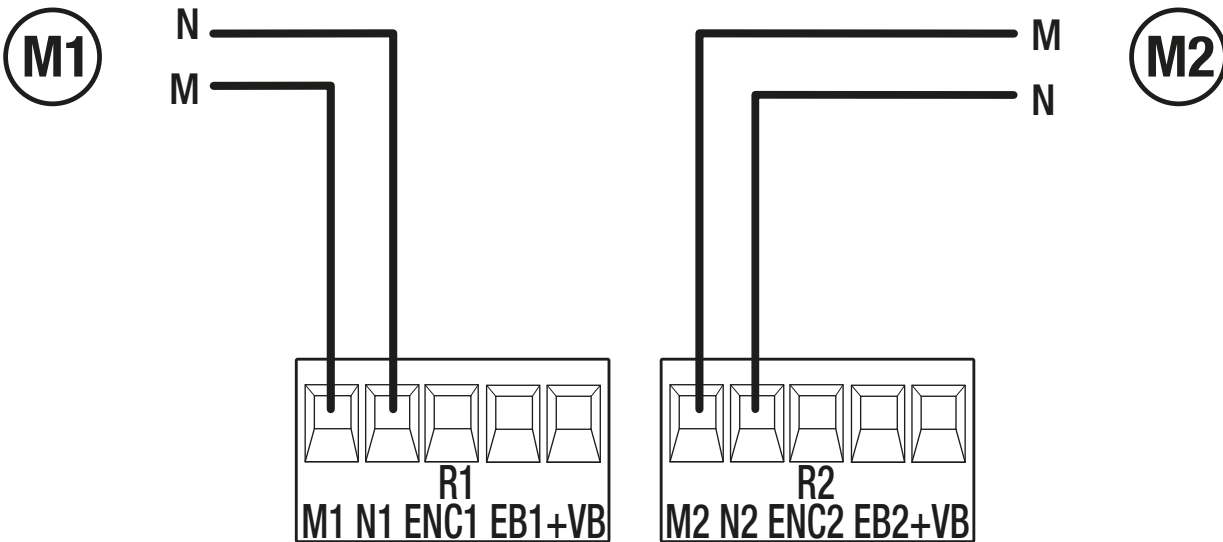
(*) En présence du moteur F7024N, s'assurer que les micro-interrupteurs de fin de course ne sont pas enfoncés en même temps après l'installation. Pour la programmation, consulter le paragraphe [Mise en fonction avec moteur F7024N].



FROG-A24

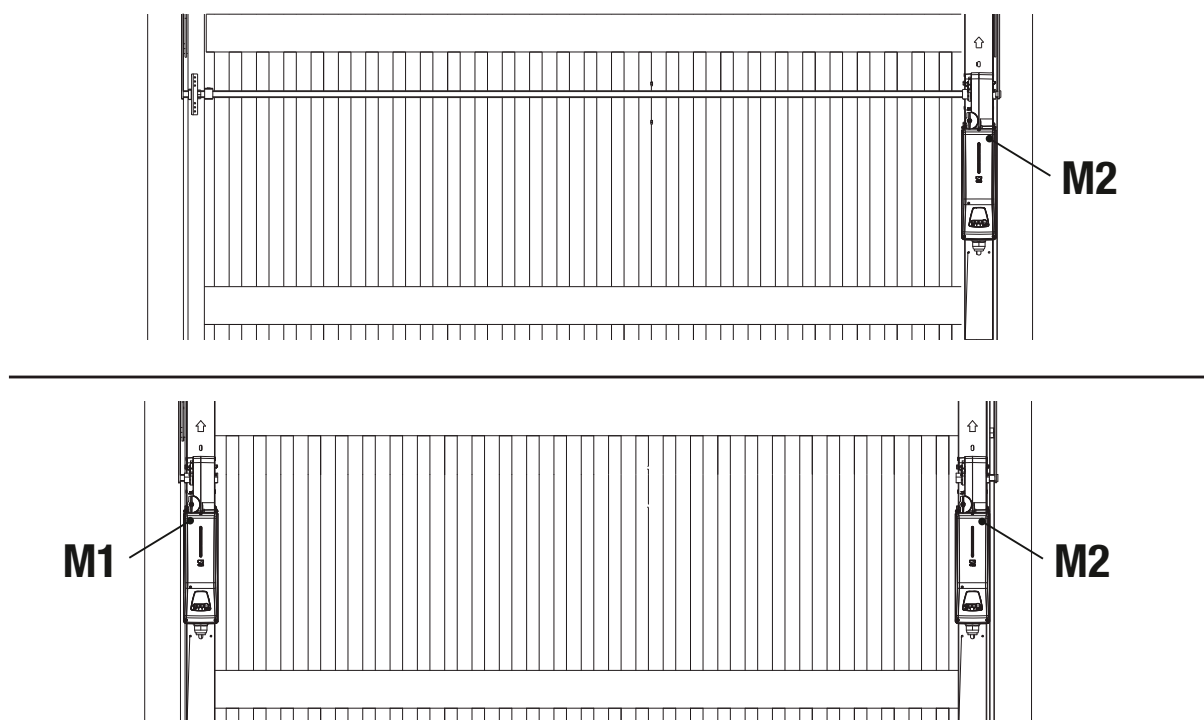


Motoréducteur sans encodeur



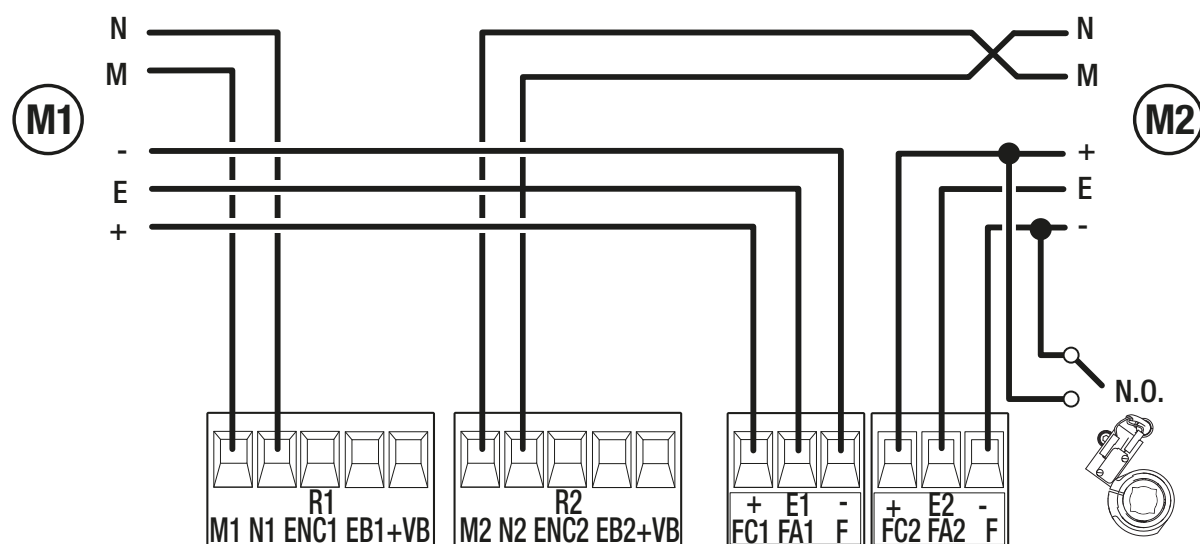
Motoréducteurs pour automatismes basculants

M1 et M2 sont contrôlés en modalité synchronisée et effectuent les mêmes mouvements.



En cas d'installation avec un seul motoréducteur, les branchements électriques doivent être effectués sur le motoréducteur (M2).

⚠ S'assurer que la fonction [A1 - Type moteur] est bien configurée sur 17 (EM4024).



EM4024

Connexion accessoires

Sortie alimentation pour accessoires 24 V

📖 La puissance totale des sorties indiquées ci-dessous ne doit pas dépasser la puissance maximale de la sortie [Accessoires]

Dispositif	Sortie		Alimentation (V)	Puissance max. (W)
Accessoires	10 - 11		24 AC	20
Clignotant	10 - E		24 AC	10
Lampe supplémentaire	10 - E3		24 AC	10
Voyant passage ouvert	10 - 5		24 AC	3
Serrure de verrouillage électrique	+VB - EB1	+VB - EB2	12 DC	15
Électro-aimant	+VB - EB1	+VB - EB2	24 DC	15

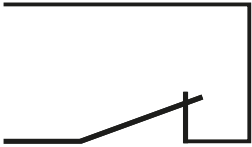
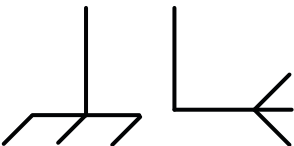
Les sorties fournissent une alimentation 24 VDC en cas d'intervention des éventuelles piles.

Connexion BUS CXN

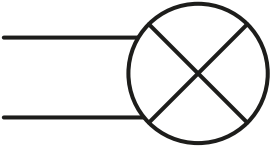
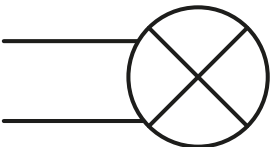
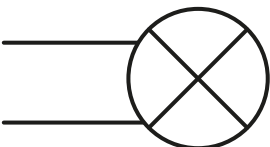
⚠ La sortie n'a été prévue que pour les accessoires CAME BUS CXN.

Dispositif	Sortie	Alimentation (V)	Puissance max. (W)
BUS CXN	BUS	15 DC	15

Dispositifs de commande

- 1**
2
- 
- Bouton d'ARRÊT (contact NF)**
Arrête l'automatisme et désactive l'éventuelle fermeture automatique. Utiliser un dispositif de commande pour reprendre le mouvement.
📖 Si le contact est utilisé, il doit être activé pendant la programmation.
📖 Voir fonction [F1 - Arrêt total].
- 2**
3
- 
- Dispositif de commande (contact NO)**
Commande Ouverture
📖 Avec fonction [F6 - Action maintenue] activée, la configuration d'un dispositif de commande en OUVERTURE est obligatoire.
- 2**
3P
- 
- Dispositif de commande (contact NO)**
Commande Ouverture Partielle ou Piétons
📖 Voir fonction [F36 - Réglage ouverture partielle].
- 2**
4
- 
- Dispositif de commande (contact NO)**
Commande Fermeture
📖 Avec fonction [F6 - Action maintenue] activée, la configuration d'un dispositif de commande en FERMETURE est obligatoire.
- 2**
7
- 
- Dispositif de commande (contact NO)**
Commande Pas-à-pas
Commande séquentielle
📖 Voir fonction [F7 - Commande 2-7].
- 
- Antenne avec câble RG58**
Utiliser cette borne pour la connexion de l'antenne.

Dispositifs de signalisation

- 10**
E3
- 
- Lampe supplémentaire**
Permet d'augmenter l'éclairage de la zone de manœuvre.
📖 Voir fonction [F18 - Lampe supplémentaire].
- 10**
E
- 
- Clignotant**
Clignote durant les phases d'ouverture et de fermeture de l'automatisme.
- 10**
5
- 
- Témoin état automatisme (Témoin passage ouvert)**
📖 Voir fonction [F10 - Voyant passage ouvert].

Dispositifs de sécurité

Connecter les dispositifs aux entrées CX et/ou CY.
Pendant la programmation, configurer le type d'action que le dispositif connecté à l'entrée doit effectuer.

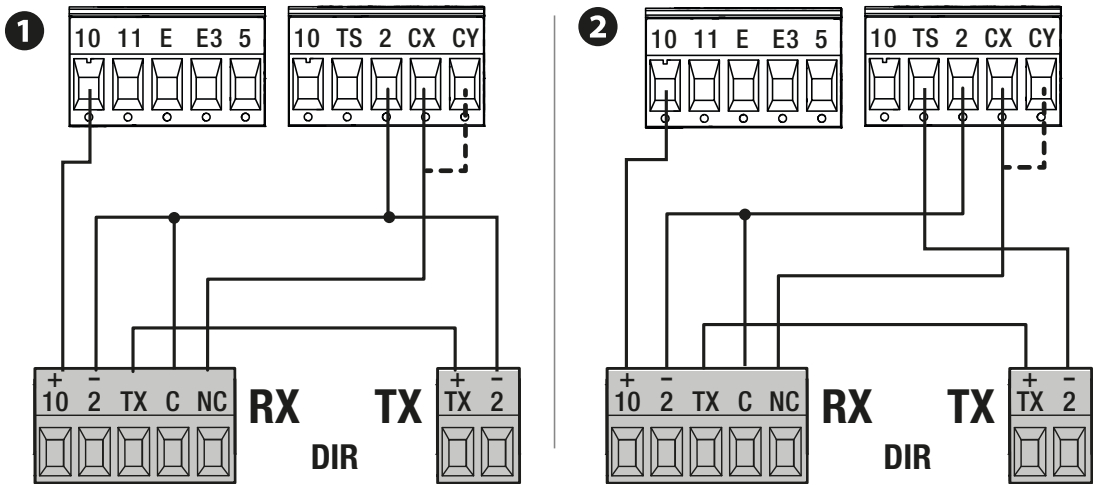
- En cas d'utilisation des contacts CX et CY, les configurer en phase de programmation.
- En cas d'installation avec plusieurs paires de photocellules, consulter le manuel de l'accessoire correspondant.

1 Connexion standard

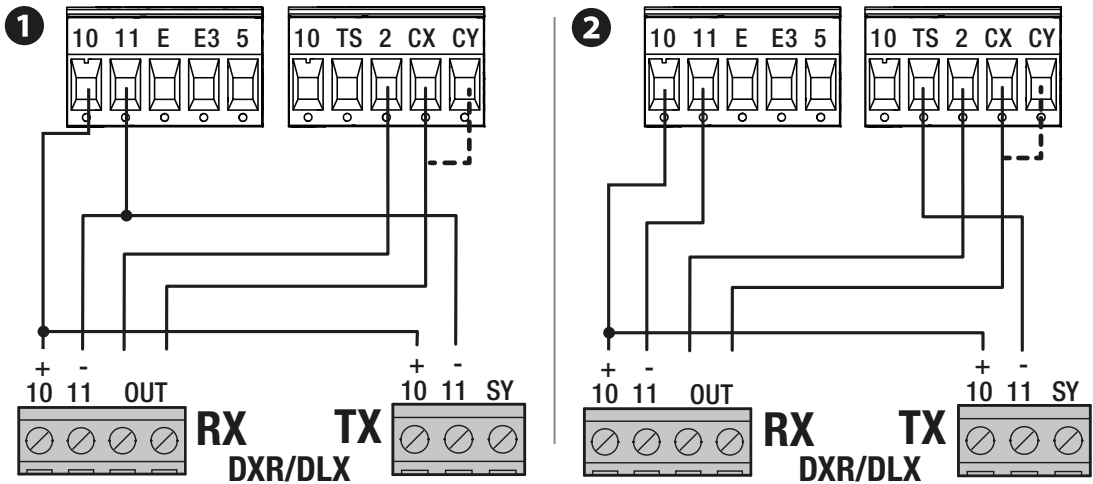
2 Connexion avec test de sécurité

Voir fonction [F5 - Test dispositifs de sécurité].

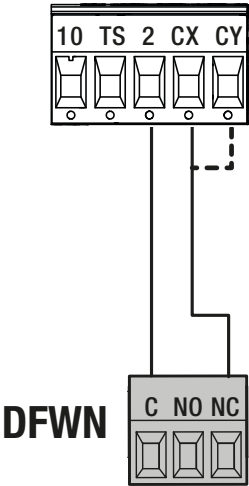
Photocellules DIR



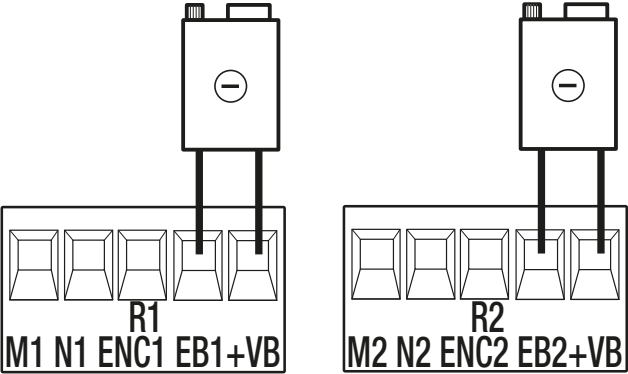
Photocellules DXR / DLX



Bord sensible DFWN



Serrure électrique ou électro-aimant



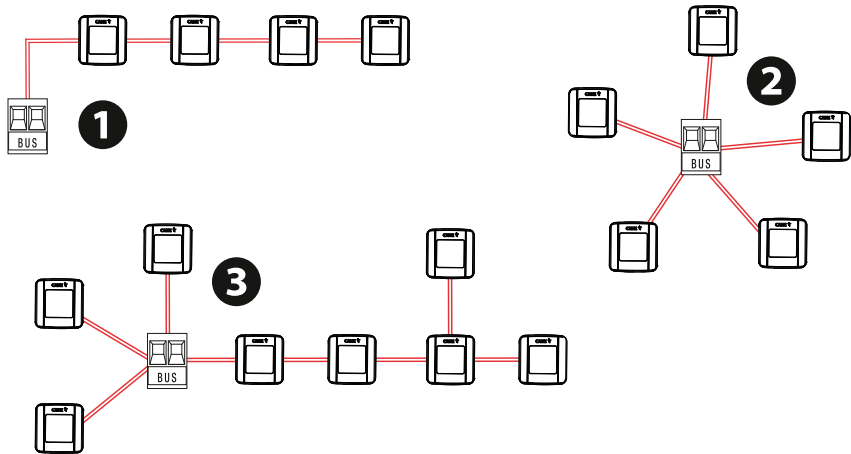
Voir fonction [F17 - Serrure].

Connexion accessoires avec système BUS CXN

Le système CXN de CAME est un BUS de communication à 2 fils non polarisé permettant de connecter tous les dispositifs CAME compatibles. La connexion au BUS peut être en chaîne, en étoile ou bien mixte. Il est possible, après le câblage du système et après avoir configuré l'adresse sur chaque dispositif, de configurer la fonctionnalité de chaque accessoire sur l'armoire de commande. Cette méthode permet d'effectuer la configuration sans devoir intervenir ultérieurement sur les accessoires et sur le câblage du système. Le BUS CXN supporte en même temps les dispositifs de commande, les interfaces, les photocellules, les dispositifs de sécurité, les clignotants et les passerelles.

Câblage

- 1 Connexion en chaîne
- 2 Connexion en étoile
- 3 Connexion mixte



Types de câbles et épaisseurs minimum

Longueur segment	De 0 à 15 m	De 15 à 50 m
Feu clignotant KRX BUS (max. 1 par segment)	FROR 2 x 0,5 mm ²	FROR 2 x 1 mm ²
Charge sur le segment inférieur à 20 CXN	FROR 2 x 0,5 mm ²	FROR 2 x 0,5 mm ²
Charge sur le segment supérieur à 20 CXN	FROR 2 x 0,5 mm ²	FROR 2 x 1 mm ²

Le câble ne doit pas être blindé.

La longueur maximale de chaque segment est de 50 mètres. La somme totale des segments ne doit pas dépasser 150 mètres.

Nombre maximum de dispositifs connectables par typologie

Type de dispositif	Nombre maximum de dispositifs par typologie
Sélecteurs	8
Paire de photocellules	8
Interfaces	2
Clignotants	2

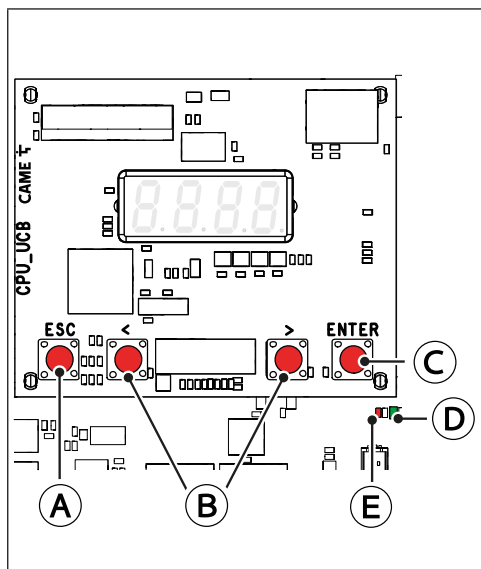
Consommation des dispositifs BUS CXN



[LIEN](#)

La consommation des dispositifs BUS CXN est calculé en CXN Unit.
Scanner le code QR pour accéder au tableau interactif des consommations et calculer le nombre maximal de dispositifs BUS pouvant être connectés à l'armoire de commande.

Fonction des touches de programmation



Ⓐ Touche ESC

La touche **ESC** permet d'effectuer les opérations décrites ci-après.

- Sortir du menu
- Annuler les modifications
- Revenir à la page-écran précédente
- Arrête l'automatisme (hors du menu de programmation)

Ⓑ Touches < >

Les touches < > permettent d'effectuer les opérations décrites ci-après.

- Naviguer dans les options du menu
- Augmenter ou diminuer une valeur
- Ouverture et fermeture de l'automatisme (hors du menu de programmation)
- > Commande ouverture ou fermeture (hors du menu de programmation)
- < Commande ouverture ou fermeture (hors du menu de programmation)

Ⓒ Touche ENTER

La touche **ENTER** permet d'effectuer les opérations décrites ci-après.

- Entrer dans les menus
- Confirmer le choix
- Visualiser le pourcentage d'ouverture des moteurs

Pour visualiser le pourcentage d'ouverture des moteurs, appuyer sur la touche **ENTER** durant une manœuvre.

Appuyer 1 fois sur la touche pour visualiser le pourcentage d'ouverture de M1 (moteur 1)

Appuyer 2 fois sur la touche pour visualiser le pourcentage d'ouverture de M2 (moteur 2)

Appuyer 3 fois sur la touche pour revenir à la page précédente.

Ⓓ LED d'alimentation

La LED s'allume lorsque la carte est alimentée.

Ⓔ LED de programmation

La LED clignote lorsque le firmware est activé et en fonction sur la carte.

Mise en fonction

⚠ Avec le dispositif CAME KEY, toujours mettre à jour le firmware de la carte à la dernière version disponible.

📖 Au terme des branchements électriques, effectuer la mise en marche. L'opération ne doit être effectuée que par du personnel qualifié et spécialisé.

S'assurer que la zone de manœuvre ne présente aucun obstacle.

Mettre sous tension et programmer.

Commencer la programmation par les fonctions suivantes.

A1	Type moteur	Configurer le type de motoréducteur installé sur M1 et M2.
F46	Nombre moteurs	Configurer le nombre de moteurs qui commandent le portail.
F17	Serrure	Associer le déblocage de la serrure de verrouillage électrique/de l'électro-aimant à une commande (uniquement en présence de la serrure de verrouillage électrique).
A2	Essai moteur	Contrôle du bon sens d'ouverture des vantaux du portail. La touche > ouvre le vantail M2, la touche < ouvre le vantail M1.
F2	Entrée CX	Associer une fonction à l'entrée de sécurité CX (uniquement avec les dispositifs de sécurité connectés).
F3	Entrée CY	Associer une fonction à l'entrée de sécurité CY (uniquement avec les dispositifs de sécurité connectés).
F72	Fonction fin de course	Configurer le fonctionnement des entrées pour interrupteurs de ralentissement/fin de course (uniquement avec les micro-interrupteurs de fin de course utilisés).
F73	Type entrées FC/FA	Configurer la typologie des entrées FC/FA. Uniquement avec type moteur général ou F7024N [Fonction A1 configurée sur 0 ou 10].
A8	Puissance moteur	Réduire ou augmenter la poussée maximale des moteurs connectés sur M1 et M2 durant une manœuvre.
A3	Auto-apprentissage de la course	Lancer l'auto-apprentissage de la course. Voir le paragraphe [Encodeur virtuel] avant de procéder à l'autoapprentissage de la course.
-	Au terme de la programmation, contrôler le bon fonctionnement des dispositifs de signalisation, de sécurité et de protection ainsi que le dispositif de déblocage manuel.	
-	Effectuer la première manœuvre avec mouvement bien en vue et photocellules activées, y compris avec la commande à distance. La première manœuvre a toujours lieu en ouverture.	
-	Attendre l'exécution complète de la manœuvre.	

📖 Appuyer immédiatement sur la touche **ESC** ou le bouton d'ARRÊT (**STOP**) en cas d'anomalies, mauvais fonctionnements, bruit, vibrations suspectes ou comportements imprévus de l'installation.

Mise en fonction avec moteur F7024N

A1	Type moteur	Sélectionner type moteur F7024N (10 = A3024N/A5024N/F7024N)
F46	Nombre moteurs	Configurer le nombre de moteurs qui commandent le portail.
F17	Serrure	Associer le déblocage de la serrure de verrouillage électrique/de l'électro-aimant à une commande (uniquement en présence de la serrure de verrouillage électrique).
A2	Essai moteur	Contrôle du bon sens d'ouverture des vantaux du portail. La touche > ouvre le vantail M2, la touche < ouvre le vantail M1.
F2	Entrée CX	Associer une fonction à l'entrée de sécurité CX (uniquement avec les dispositifs de sécurité connectés).
F3	Entrée CY	Associer une fonction à l'entrée de sécurité CY (uniquement avec les dispositifs de sécurité connectés).
F28	Vitesse d'ouverture et de fermeture du vantail M1	Sélectionner 100 %
F29	Vitesse d'ouverture et de fermeture du vantail M2	Sélectionner 100 %
F30	Vitesse de ralentissement en ouverture et en fermeture du vantail M1	Sélectionner 30 %
F31	Vitesse de ralentissement en ouverture et en fermeture du vantail M2	Sélectionner 30 %
F34	Contrôle AST durant la course	Sélectionner 10 % (poussée minimum et haute sensibilité à l'obstacle)
F35	AST contrôle au ralentissement	Sélectionner 10 % (poussée minimum et haute sensibilité à l'obstacle)
F72	Fonction fin de course	Sélectionner 3 = Fin de course à l'ouverture, ralentissement à la fermeture
F73	Type entrées FC/FA	Configurer la typologie des entrées FC/FA.
A8	Puissance moteur	Sélectionner 40 %
A3	Auto-apprentissage de la course	Lancer l'auto-apprentissage de la course. Voir le paragraphe [Encodeur virtuel] avant de procéder à l'autoapprentissage de la course.
-	Au terme de la programmation, contrôler le bon fonctionnement des dispositifs de signalisation, de sécurité et de protection ainsi que le dispositif de déblocage manuel.	
-	Effectuer la première manœuvre avec mouvement bien en vue et photocellules activées, y compris avec la commande à distance. La première manœuvre a toujours lieu en ouverture.	
-	Attendre l'exécution complète de la manœuvre.	

Encodeur virtuel

À défaut d'encodeur, la course est gérée par le biais d'un ENCODEUR VIRTUEL.

 **TOUJOURS effectuer l'auto-apprentissage de la course, comme en cas de moteur avec encodeur.**

Pour l'auto-apprentissage, effectuer les opérations décrites ci-après.

» ① Activer la fonction A3.

» ② Fermeture de M1 avec affichage de CL1 à l'écran. Appuyer sur le bouton ENTER lorsque le vantail s'arrête contre la butée.

» ③ Fermeture de M2 avec affichage de CL2 à l'écran. Appuyer sur le bouton ENTER lorsque le vantail s'arrête contre la butée.

» ④ Ouverture de M2 avec affichage d'OP2 à l'écran. Appuyer sur le bouton ENTER lorsque le vantail s'arrête contre la butée.

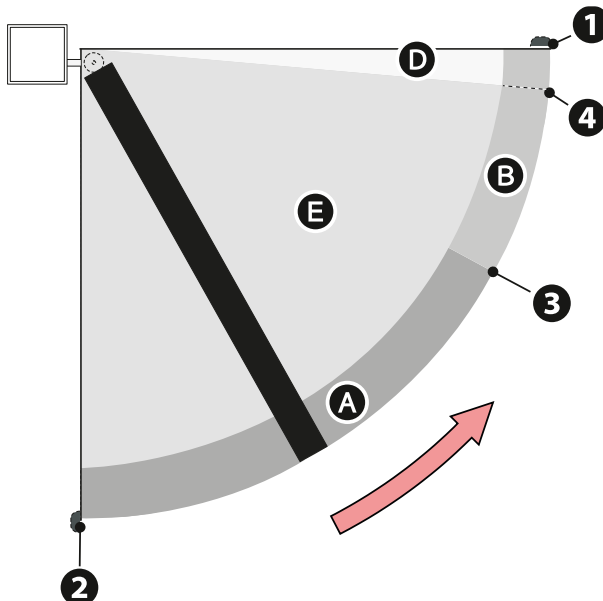
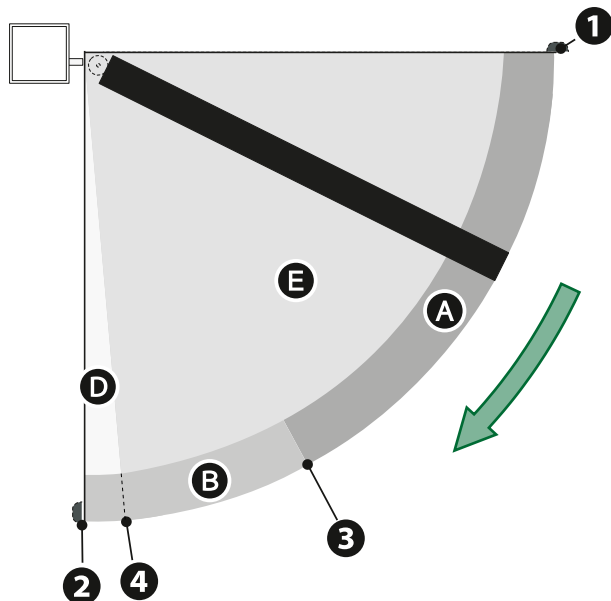
» ⑤ Ouverture de M1 avec affichage d'OP1 à l'écran. Appuyer sur le bouton ENTER lorsque le vantail s'arrête contre la butée.

L'écran affiche le symbole d'auto-apprentissage terminé.

Représentation graphique des vitesses, ralentissements et rapprochements d'un vantail

- ❶ Fin de course en fermeture
- ❷ Fin de course en ouverture
- ❸ Point de ralentissement en ouverture ou fermeture
- ❹ Point de rapprochement en ouverture ou fermeture

- A Vitesse d'ouverture ou de fermeture
- B Vitesse de ralentissement en ouverture ou fermeture
- C Vitesse de rapprochement (fixe)
- D Zone d'arrêt du mouvement en cas d'obstacle
- E Zone d'inversion du mouvement en cas d'obstacle

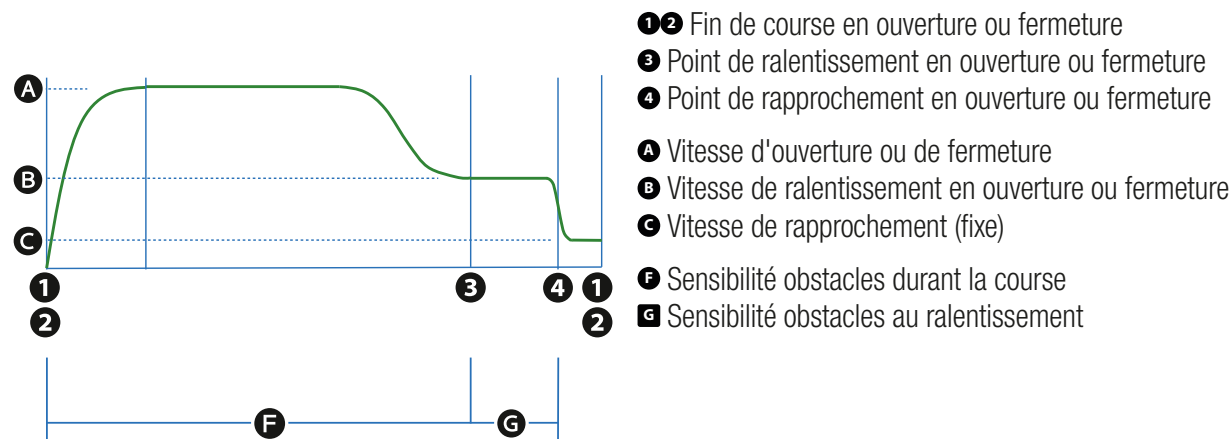


Représentation graphique des courbes de vitesse en marche, au ralentissement et au rapprochement.

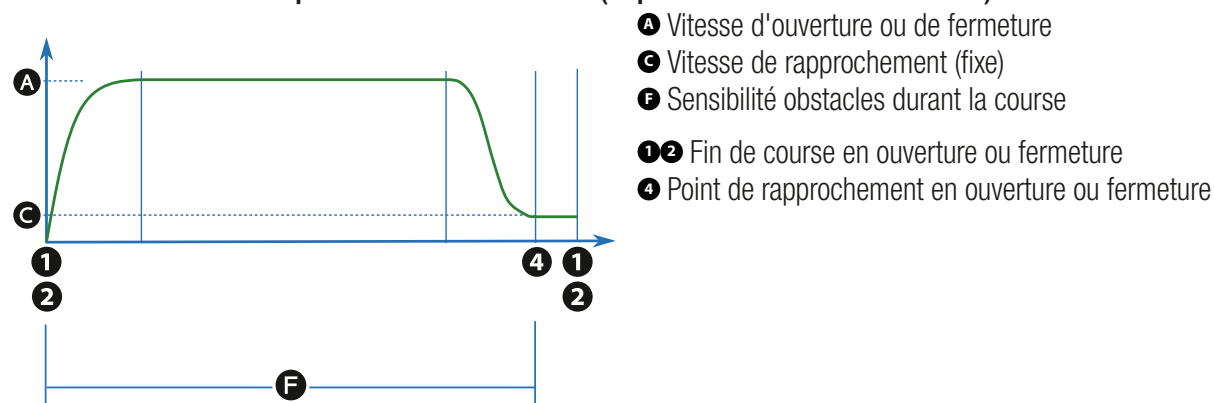
📖 Le passage entre les différentes vitesses se produit toujours avec une rampe d'accélération/décélération douce.

Utilisation de l'espace de ralentissement (espace de ralentissement > 0)

📖 Avec un espace de ralentissement supérieur à 0, le détecteur d'obstacles est plus sensible à proximité des rapprochements, comme prévu par les tests d'impact.



Sans utilisation de l'espace de ralentissement (espace de ralentissement = 0)



Menu des fonctions

 Certaines fonctions pourraient ne pas être disponibles avec un firmware antérieur à la dernière version ou en l'absence de certains accessoires.

Fonction		Paramètres	Description de la fonction
F1	Arrêt Total	OFF (par défaut) ON	Permet d'activer ou de désactiver l'entrée 2-1. Lorsque l'entrée est activée, elle est utilisée comme étant normalement fermée.  Lorsque l'entrée est ouverte, toute commande, y compris l'éventuelle fermeture automatique, est désactivée.
F2 F3	Entrée CX Entrée CY	OFF (par défaut) C1 = Réouverture durant la fermeture (Photocellules) C2 = Refermeture durant l'ouverture (Photocellules) C3 = Arrêt partiel Uniquement avec [Ferm. automatique] activée. C4 = Attente obstacle (Photocellules) C7 = Réouverture durant la fermeture (Bords sensibles) C8 = Refermeture durant l'ouverture (bords sensibles) C13 = Réouverture durant la fermeture avec fermeture immédiate après l'élimination de l'obstacle, y compris avec portail à l'arrêt r7 = Réouverture durant la fermeture (Bords sensibles avec résistance 8K2) r8 = Refermeture durant l'ouverture (Bords sensibles avec résistance 8K2) 2r7 = Réouverture durant la fermeture (Paire de bords sensibles avec résistance 8K2) 2r8 = Refermeture durant l'ouverture (Paire de bords sensibles avec résistance 8K2)	Associe une fonction à l'entrée CX (F2) et CY (F3).
F5	Test sécurité	OFF (par défaut) 1 = CX 2 = CY 3 = CX+CY	Permet d'activer le contrôle du bon fonctionnement des photocellules connectées aux entrées, après chaque commande d'ouverture et de fermeture.  Effectuer le test en connectant les photocellules à la borne TS [voir paragraphe Dispositifs de sécurité].

F6	Action maintenue	OFF (par défaut) ON	Avec la fonction activée, le mouvement de l'automatisme (ouverture ou fermeture) est interrompu au relâchement du dispositif de commande.  L'activation de cette fonction désactive tous les autres dispositifs de commande.
F7	Commande 2-7	0 = Pas-à-pas (par défaut) - La première commande est une commande d'ouverture tandis que la deuxième est une commande de fermeture. 1 = Séquentielle - La première commande est une commande d'ouverture, la deuxième une commande d'ARRÊT, la troisième une commande de fermeture et la quatrième une commande d'ARRÊT.	Associe une commande au dispositif connecté sur 2-7.
F9	Obstacle avec moteur arrêté	OFF (par défaut) ON	Lorsque la fonction est activée, l'automatisme reste immobile si les dispositifs de sécurité détectent un obstacle. La fonction est activée avec : portail fermé, portail ouvert ou après un arrêt total.
F10	Voyant passage ouvert	0 = Témoin allumé (par défaut) - Le témoin reste allumé lorsque le portail est en mouvement ou qu'il est ouvert. 1 = Voyant clignotant - Le témoin clignote toutes les demi-secondes durant l'ouverture du portail et reste allumé lorsque ce dernier est ouvert. Le témoin clignote toutes les secondes durant la fermeture du portail et s'éteint lorsque ce dernier est fermé.	Signale l'état du portail.
F11	Encodeur	ON (par défaut) OFF	Utilise l'entrée encodeur provenant du moteur.  Il paramètre est uniquement disponible pour les moteurs prévoyant l'encodeur.
F12	Départ ralenti en phase de fermeture	OFF (par défaut) De 1 % à 30 %	Permet de configurer le pourcentage de la course totale à utiliser pour le départ au ralenti après chaque commande de fermeture.  La fonction apparaît uniquement avec type moteur EM4024 [Fonction A1 configurée sur 17].
F13	Poussée en fermeture	-1 = Réduite 0 = Normale (Par défaut) 1 = poussée minimum 2 = poussée moyenne 3 = poussée maximum	Lorsque la fonction est activée, les vantaux effectuent une brève poussée jusqu'à la butée durant la manœuvre de fermeture.

F16	Coup de bélier	OFF (par défaut) ON	Avant chaque manœuvre d'ouverture et de fermeture les vantaux poussent contre la butée pour faciliter le déblocage de la serrure de verrouillage électrique. 📖 La poussée contre la butée est exécutée en ouverture ou en fermeture en fonction de l'endroit où la serrure de verrouillage électrique est activée. Voir fonction [F17 - Serrure].
F17	Serrure	OFF (par défaut) 1 = Avec portail fermé 2 = Avec portail ouvert 3 = Avec portail ouvert et portail fermé 4 = Continuer 5 = Électro-aimant 24 V 📖 L'activation de l'électro-aimant a lieu à l'arrêt du moteur tandis que sa désactivation se produit durant la manœuvre.	Permet d'associer le déblocage de la serrure de verrouillage électrique/de l'électro-aimant à une commande. 📖 La fonction est inutilisable avec type moteur STYLO-ME [Fonction A1 configurée sur 1].
F18	Lampe supplémentaire	OFF (par défaut) 1 = Lampe cycle - La lampe reste allumée pendant toute la manœuvre. 📖 La lampe reste éteinte à moins qu'un temps de fermeture automatique ne soit configuré. 2 = Lampe d'accueil - La lampe s'allume au lancement d'une manœuvre et reste également allumée au terme de la manœuvre pendant le temps configuré par la fonction [F25 Temps accueil].	La fonction permet de choisir le mode de fonctionnement de l'appareil d'éclairage connecté à la sortie E3.
F19	Fermeture automatique	OFF (par défaut) De 1 à 180 secondes	Configure le temps devant s'écouler avant la fermeture automatique, une fois que le point de fin de course a été atteint en phase d'ouverture ou après l'intervention des photocellules avec fonction d'arrêt partiel [C3]. 📖 La fonction n'est pas activée lorsque les dispositifs de sécurité interviennent pour détecter un obstacle, après un arrêt total, à défaut de tension ou en présence d'une erreur.

F20	Fermeture automatique après une ouverture partielle ou piétonne	OFF De 1 à 180 secondes (par défaut 10)	La fonction permet de configurer le temps devant s'écouler avant la fermeture automatique, après exécution d'une commande d'ouverture partielle ou piétonne. 📖 La fonction n'est pas activée lorsque les dispositifs de sécurité interviennent pour détecter un obstacle, après un arrêt total, à défaut de tension ou en présence d'une erreur. Modalité copropriété La commande Ouverture Partielle/Piétonne (2-3P) permet l'ouverture du vantail M2. En envoyant ensuite une commande d'Ouverture, les deux vantaux s'ouvrent complètement. Lorsque la fonction [F19 - Fermeture automatique] est réglée, le vantail M1 se referme après écoulement du temps de fermeture automatique sélectionné, tandis que le vantail M2 se repositionne sur le point d'ouverture partielle indiqué dans [F36 - Réglage de l'ouverture partielle]. 📖 En mode copropriété, il faut désactiver la fonction [F20 - Fermeture automatique après une ouverture partielle ou piétonne]. 📖 Pour revenir au fonctionnement normal du portail, envoyer une commande de fermeture.
F21	Temps préclignotement	OFF (par défaut) De 1 à 10 secondes	Configure le temps d'activation anticipée du clignotant, avant chaque manœuvre.
F23	Temps de retard à l'ouverture de M1	OFF De 1 à 10 secondes (par défaut 2)	Configure le retard à l'ouverture du premier vantail par rapport au deuxième. 📖 Uniquement pour les moteurs avec encodeur : si la distance entre les deux vantaux suffit à garantir le temps de retard programmé, le retard ne sera pas exécuté. 📖 La fonction n'apparaît pas avec type moteur EM4024 [Fonction A1 configurée sur 17].
F24	Temps de retard à la fermeture de M2	OFF De 1 à 25 secondes (par défaut 2)	Configure le retard à la fermeture du deuxième vantail par rapport au premier. 📖 Uniquement pour les moteurs avec encodeur : si la distance entre les deux vantaux suffit à garantir le temps de retard programmé, le retard ne sera pas exécuté. 📖 La fonction n'apparaît pas avec type moteur EM4024 [Fonction A1 configurée sur 17].
F25	Temps accueil	de 60 à 180 secondes (par défaut 60)	Définit pendant combien de secondes la lampe supplémentaire (configurée comme lampe d'accueil) reste allumée après une manœuvre d'ouverture ou de fermeture.

F28	Vitesse d'ouverture et de fermeture du vantail M1	de 40 % à 100 % (par défaut 70 %)	Configure la vitesse de la course de M1 (pourcentage de la vitesse maximale).  La fonction n'apparaît pas avec type moteur EM4024 [Fonction A1 configurée sur 17].
F29	Vitesse d'ouverture et de fermeture du vantail M2	de 40 % à 100 % (par défaut 70 %)	Configure la vitesse de la course de M2 (pourcentage de la vitesse maximale).
F30	Vitesse de ralentissement en ouverture et en fermeture du vantail M1	de 10 % à 50 % (par défaut 40 %)	Configure la vitesse de ralentissement en phase d'ouverture et de fermeture de M1 (pourcentage de la vitesse maximale).  Ce paramètre n'est utilisé qu'avec les fonctions [F37 - Point de ralentissement en ouverture de M1] ou [F38 - Point de ralentissement en fermeture de M1] activées.  Pour les moteurs Stylo ME et Stylo RME il pourrait s'avérer nécessaire de réduire la tension minimale applicable au moteur afin d'obtenir le pourcentage de ralentissement souhaité. Voir fonction [F45 - Réduction vitesse].  La fonction n'apparaît pas avec type moteur EM4024 [Fonction A1 configurée sur 17].
F31	Vitesse de ralentissement en ouverture et en fermeture du vantail M2	de 10 % à 50 % (par défaut 40 %)	Configure la vitesse de ralentissement en phase d'ouverture et de fermeture de M2 (pourcentage de la vitesse maximale).  Ce paramètre n'est utilisé qu'avec les fonctions [F41 - Point de ralentissement en ouverture de M2] ou [F42 - Point de ralentissement en fermeture de M2] activées.  Pour les moteurs Stylo ME et Stylo RME il pourrait s'avérer nécessaire de réduire la tension minimale applicable au moteur afin d'obtenir le pourcentage de ralentissement souhaité. Voir fonction [F45 - Réduction vitesse].
F34	Contrôle AST durant la course	de 10 % à 100 % (par défaut 100 %) 10 % = poussée minimum et haute sensibilité à l'obstacle 100 % =poussée maximale et faible sensibilité à l'obstacle	Règle la sensibilité de détection des obstacles, en pourcentage, durant la course.
F35	AST contrôle au ralentissement	de 10 % à 100 % (par défaut 100 %) 10 % = poussée minimum et haute sensibilité à l'obstacle 100 % =poussée maximale et faible sensibilité à l'obstacle	Règle la sensibilité de détection des obstacles, en pourcentage, durant la phase de ralentissement.  Ce paramètre n'est utilisé que si le point de ralentissement en fermeture ou en ouverture est activé.

F36	Réglage de l'ouverture partielle	de 10 % à 100 % (par défaut 100 %)	Dans les portails à un vantail, il détermine le pourcentage d'ouverture partielle du vantail par rapport à la course totale. Dans les portails à deux vantaux, il détermine le pourcentage d'ouverture partielle du vantail M2 par rapport à la course totale.  100 % = Ouverture piétonne
F37	Espace de ralentissement en ouverture de M1	OFF (par défaut) De 1 % à 50 %	Permet de configurer le pourcentage de la course totale au cours de laquelle M1, après le point de ralentissement à l'ouverture, adopte une vitesse lente et constante.  La fonction n'apparaît pas avec type moteur EM4024 [Fonction A1 configurée sur 17].  Avec fonction désactivée, le portail exécute quand même une décélération à proximité de l'espace de rapprochement.
F38	Espace de ralentissement en fermeture de M1	OFF (par défaut) De 1 % à 50 %	Permet de configurer le pourcentage de la course totale au cours de laquelle M1, après le point de ralentissement à la fermeture, adopte une vitesse lente et constante.  La fonction n'apparaît pas avec type moteur EM4024 [Fonction A1 configurée sur 17].  Avec fonction désactivée, le portail exécute quand même une décélération à proximité de l'espace de rapprochement.
F39	Espace de rapprochement en ouverture de M1	De 0,5 % à 25,0 % (par défaut 8,0 %)	Permet de configurer le pourcentage de la course totale à utiliser pour le rapprochement à l'ouverture de M1.  La fonction n'apparaît pas avec type moteur EM4024 [Fonction A1 configurée sur 17].
F40	Espace de rapprochement en fermeture de M1	De 0,5 % à 25,0 % (par défaut 8,0 %)	Permet de configurer le pourcentage de la course totale à utiliser pour le rapprochement à la fermeture de M1.  La fonction n'apparaît pas avec type moteur EM4024 [Fonction A1 configurée sur 17].
F41	Espace de ralentissement en ouverture de M2	OFF (par défaut) De 1 % à 50 %	Permet de configurer le pourcentage de la course totale au cours de laquelle M2, après le point de ralentissement à l'ouverture, adopte une vitesse lente et constante.  Avec fonction désactivée, le portail exécute quand même une décélération à proximité de l'espace de rapprochement.

F42	Espace de ralentissement en fermeture de M2	OFF (par défaut) De 1 % à 50 %	Permet de configurer le pourcentage de la course totale au cours de laquelle M2, après le point de ralentissement à la fermeture, adopte une vitesse lente et constante.  Avec fonction désactivée, le portail exécute quand même une décélération à proximité de l'espace de rapprochement.
F43	Espace de rapprochement en ouverture de M2	De 0,5 % à 25,0 % (par défaut 8,0 %)	Permet de configurer le pourcentage de la course totale à utiliser pour le rapprochement à l'ouverture de M2.
F44	Espace de rapprochement en fermeture de M2	De 0,5 % à 25,0 % (par défaut 8,0 %)	Permet de configurer le pourcentage de la course totale à utiliser pour le rapprochement à la fermeture de M2.
F45	Réduction de la vitesse	OFF (par défaut) De 1 % à 50 %	Permet de réduire la tension minimale applicable au moteur.  Le paramètre est uniquement disponible pour les moteurs Stylo ME et Stylo RME.
F46	Nombre moteurs	2 (par défaut) 1	Configure le nombre de moteurs qui commandent le portail.  La valeur 1 implique l'utilisation du moteur M2
F49	Communication RSE	3 = CRP/CAME KEY (par défaut) 6 = ModBus	Configure la fonction exécutée par la carte enfichée dans le connecteur RSE.
F50	Sauvegarde des données	OFF ON (exécution de l'opération)	Sauvegarde les données des utilisateurs, de synchronisation et de configuration sur le périphérique mémoire (memory roll).  La fonction n'est visualisée qu'à l'introduction d'une memory roll dans la carte électronique.
F51	Lecture données	OFF ON (exécution de l'opération)	Télécharge les données des utilisateurs, de synchronisation et de configuration sur le périphérique mémoire (memory roll).  La fonction n'est visualisée qu'à l'introduction d'une memory roll dans la carte électronique.
F56	Adresse CRP	de 1 à 254 (par défaut 1)	Attribue un code d'identification univoque (adresse CRP) à la carte électronique.  Cette fonction est nécessaire si plusieurs automatismes sont connectés via le protocole CRP au même BUS de communication.

F58	Configuration de l'entretien	OFF (par défaut) de 1 x100 à 500 x100	Permet de définir le nombre de manœuvres que l'automatisme peut exécuter avant que la nécessité d'effectuer la maintenance ne soit notifiée.  La notification est affichée à l'écran moyennant le message [SEr] et signalée toutes les heures par 3 + 3 clignotements provenant du dispositif [Voyant passage ouvert].
F63	Vitesse RSE	2 = 4800 bps 3 = 9600 bps 4 = 14400 bps 5 = 19200 bps 6 = 38400 bps (par défaut) 7 = 57600 bps 8 = 115200 bps	Configure la vitesse de communication du système de connexion à distance.
F65 F66	RIO ED T1 RIO ED T2	OFF (par défaut) P0 = Arrête le portail et désactive l'éventuelle fermeture automatique. Utiliser un dispositif de commande pour reprendre le mouvement. P7 = Réouverture durant la fermeture. P8 = Refermeture durant l'ouverture.	Permet d'associer une fonction parmi celles prévues à un dispositif de sécurité sans fil.  La fonction n'apparaît qu'en présence de la carte d'interface RIO Conn.
F67 F68	RIO PH T1 RIO PH T2	OFF (par défaut) P1 = Réouverture durant la fermeture. P2 = Refermeture durant l'ouverture. P3 = Arrêt partiel. Uniquement avec [Ferm. automatique] activée. P4 = Attente obstacle. P13 = Réouverture durant la fermeture avec fermeture immédiate après l'élimination de l'obstacle, y compris avec portail à l'arrêt.	Permet d'associer une fonction parmi celles prévues à un dispositif de sécurité sans fil.  La fonction n'apparaît qu'en présence de la carte d'interface RIO Conn.
F72	Fonction fin de course	OFF = Désactivés 1 = Fin de course à l'ouverture, fin de course à la fermeture 2 = Ralentissement 3 = Fin de course à l'ouverture, ralentissement à la fermeture	Configure le fonctionnement des entrées pour interrupteurs de ralentissement/fin de course.  La fonction n'apparaît que pour les moteurs qui en prévoient l'utilisation.  Après avoir modifié la fonction des entrées de ralentissement/fin de course, il faudra effectuer un nouvel auto-apprentissage [Fonction A3]
F73	Type entrées FC/FA	0 = N.O. (Par défaut) 1 = N.F. 2 = N.F. pour l'entrée FA, N.O. pour l'entrée FC	Configure la typologie des entrées FC/FA  La fonction apparaît uniquement avec type moteur Générique ou F1024. Voir fonction [A1 Type moteur].  La fonction n'apparaît qu'en cas d'activation de la [F72 - Fonction Fin de course].

F74	Type bras moteur	Standard (par défaut) OFF 2 = Kit transmission 180° (801XA-0040)	La fonction configure le type de bras moteur installé sur M1 et M2.
F83	Mode sans obstacle	OFF = Inversion pour obstacle (par défaut) ON = Mode sans obstacle	Avec fonction activée, lorsque l'automatisme détecte un obstacle moyennant l'AST control de la carte ou le bord sensible, le mouvement du vantail s'inverse sur l'espace nécessaire pour libérer l'obstacle puis s'arrête.
U1	Nouvel utilisateur	Permet d'enregistrer jusqu'à 250 utilisateurs et d'attribuer une fonction à chacun d'eux.  Cette opération peut être effectuée par le biais d'un émetteur ou d'un autre dispositif sélecteur à BUS (ex. : clavier, lecteur transpondeur). La carte qui gère les émetteurs (AF) doit être enfichée dans le connecteur.  Pour la procédure de mémorisation, voir le paragraphe [Mémorisation nouvel utilisateur].	
U2	Supprimer utilisateur	Permet d'effacer un des utilisateurs enregistrés.  Pour la procédure de suppression, voir le paragraphe [Suppression utilisateurs enregistrés].	
U3	Supprimer tous	OFF (annulation de l'opération) ON (exécution de l'opération)	Permet d'effacer tous les utilisateurs enregistrés.  L'écran affichera CLr pour confirmer l'élimination.
U4	Décodage radio	1 = Tous les décodages (par défaut) 2 = Rolling code 3 = TW Key Block	Permet de choisir le type de codage radio des émetteurs pouvant commander l'automatisme.  La sélection du type de codage radio des émetteurs [Rolling code] ou [TW key block] effacera tout éventuel émetteur précédemment mémorisé.
U8	Auto-apprentissage Rolling	OFF (par défaut) ON	Permet de mémoriser un nouvel émetteur rolling code en activant l'acquisition à partir d'un émetteur à code tournant déjà mémorisé. Les procédures de mémorisation et d'acquisition sont expliquées dans le manuel de l'émetteur.

A1	Type moteur	0 = Generico 1 = STYLO-ME 2 = STYLO-RME 3 = FTX 4 = FAST-70 5 = AXI 6 = A1824 7 = FERNI 8 = FERNI-V 9 = AXO 10 = A3024N/A5024N/F7024N 11 = FROG-A24 12 = FROG-A24E (par défaut) 13 = ATS 14 = F1024 15 = F4024E 16 = F4024EP 17 = EM4024 18 = ATI30DGF/ATI50DGF	Configure le type de motoréducteur installé sur M1 et M2. 📖 En sélectionnant EM4024, M1 et M2 sont contrôlés en modalité synchronisée et effectuent les mêmes mouvements. Il est nécessaire de vérifier que le sens d'ouverture et de fermeture configuré est le même pour les deux moteurs.
A2	Essai moteur	La touche > permet d'ouvrir le vantail M2 La touche < permet d'ouvrir le vantail M1	Contrôle du bon sens d'ouverture des vantaux du portail. Avec la fonction activée, la touche > ouvre le vantail connecté sur M2, la touche < ouvre le vantail connecté sur M1. Le mouvement se poursuit tant que la touche reste enfoncée ou jusqu'à ce que la butée de fin de course soit atteinte. Le mouvement s'arrête au relâchement de la touche. 📖 Avec le type moteur EM4024 [Fonction A1 configurée sur 17], l'enfoncement de la touche > ou < ouvre en même temps les moteurs reliés sur M1 et M2 📖 Si le vantail ne se déplace pas dans le bon sens, inverser les phases du moteur. 📖 Les vantaux se déplaceront à une vitesse réduite.
A3	Auto-apprentissage de la course	OFF (annulation de l'opération) ON (exécution de l'opération)	Permet de lancer l'auto-apprentissage de la course.
A4	RàZ paramètres	OFF (annulation de l'opération) ON (exécution de l'opération)	Restaure les configurations d'usine à l'exception des fonctions suivantes : [utilisateurs], [temporisations], [nombre moteurs], [type moteur], [adresse CRP], [fonction entrées fin de course], [vitesse RSE], [mot de passe] et les configurations pour l'auto-apprentissage de la course.

A5	Comptage manœuvres	Tot = manœuvres totales - Manœuvres effectuées à compter de l'installation de l'automatisme. Par = manœuvres partielles - Manœuvres effectuées après le dernier entretien. 📖 À partir du paramètre [Par], appuyer sur la touche ENTER pour remettre à zéro le nombre de manœuvres partielles, l'écran affichera le message [Clr] pour confirmer l'élimination.	Permet de visualiser le nombre de manœuvres effectuées par l'automatisme, totale ou partiel (après une opération d'entretien). 📖 Le nombre de manœuvres est le nombre visualisé multiplié par 100. 📖 L'armoire de commande enregistre périodiquement et automatiquement le nombre de manœuvres. En cas de panne de courant soudaine, le système repropose le nombre de manœuvres de la dernière sauvegarde.
A8	Puissance moteur	De 30 % à 130 % (par défaut 100 %) 📖 À 100 %, la poussée maximale est celle prédéfinie par défaut pour le type de moteur configuré. La réduction ou l'augmentation du pourcentage réduit ou augmente la poussée maximale.	Permet de réduire ou d'augmenter la poussée maximale des moteurs reliés sur M1 et M2 durant une manœuvre. 📖 La réduction de la poussée comporte l'augmentation de la sensibilité de détection des obstacles.
H1	Version FW	Permet de visualiser la version firmware. Se servir des flèches < > pour visualiser l'une après l'autre la version de la carte afficheur et celle de la carte de contrôle.	
H3	Permet d'activer le mot de passe	OFF (par défaut) ON	Permet de configurer un mot de passe de 4 chiffres. Le mot de passe sera demandé à quiconque souhaite accéder au menu principal. Se servir des flèches et du bouton Enter pour composer le code souhaité.
H4	État dispositifs BUS	b = Photocellules BUS b(1 ÷ 8).<x> d = Sélecteur BUS d(1 ÷ 8).<x> L = Clignotant BUS L1/L2.<x> i = module I/O BUS i1/i2.<x>	Indique l'état de tous les dispositifs pouvant être connectés au BUS et gérés par le firmware utilisé. État du dispositif <x> ll = Adresse en conflit o = En fonction c = En fonction avec signal d'alarme F = Dispositif en panne - = Ne communique pas ou est absent

Fonctions Photocellules BUS (b1÷b8)

		OFF (par défaut) C1 = Réouverture durant la fermeture (Photocellules) C2 = Refermeture durant l'ouverture (Photocellules) C3 = Arrêt partiel Uniquement avec [Ferm. automatique] activée. C4 = Attente obstacle (Photocellules) C13 = Réouverture durant la fermeture avec fermeture immédiate après l'élimination de l'obstacle, y compris avec portail à l'arrêt C23 = Commande Ouverture C24 = Commande Fermeture	
b1	Photocellule BUS 1		
b2	Photocellule BUS 2		
b3	Photocellule BUS 3		
b4	Photocellule BUS 4		
b5	Photocellule BUS 5		
b6	Photocellule BUS 6		
b7	Photocellule BUS 7		
b8	Photocellule BUS 8		

Permet d'associer une fonction à l'entrée des photocellules BUS.

 La fonction n'apparaît qu'en présence d'une photocellule BUS connectée.

Fonctions Module I/O BUS 1 (b11) / Module I/O BUS 2 (b12)*

Parcours : b11 / b12 > i1			
		OFF (par défaut) C0 = Arrête l'automatisme et désactive l'éventuelle fermeture automatique. Utiliser un dispositif de commande pour reprendre le mouvement.  Lorsque l'entrée est activée, elle est utilisée comme étant normalement fermée. r7 = Réouverture durant la fermeture (Bord sensible avec résistance 8K2). r8 = Refermeture durant l'ouverture (Bord sensible avec résistance 8K2). C22 = Ouverture partielle C23 = Ouverture C24 = Fermeture C27 = Pas-à-pas - La première commande est une commande d'ouverture tandis que la deuxième est une commande de fermeture. C28 = Séquentielle - La première commande est une commande d'ouverture, la deuxième une commande d'ARRÊT, la troisième une commande de fermeture et la quatrième une commande d'ARRÊT.	
i1	Entrée I1		

Permet d'associer une fonction à l'entrée 1 des modules I/O.

 La fonction n'apparaît qu'en présence d'un module I/O BUS connecté.

i2	Entrée I2	OFF (par défaut) C0 = Arrête le portail et désactive l'éventuelle fermeture automatique. Utiliser un dispositif de commande pour reprendre le mouvement.  Lorsque l'entrée est activée, elle est utilisée comme étant normalement fermée. r7 = Réouverture durant la fermeture (Bord sensible avec résistance 8K2). r8 = Refermeture durant l'ouverture (Bord sensible avec résistance 8K2). C22 = Ouverture partielle C23 = Ouverture C24 = Fermeture C27 = Pas-à-pas - La première commande est une commande d'ouverture tandis que la deuxième est une commande de fermeture. C28 = Séquentielle - La première commande est une commande d'ouverture, la deuxième une commande d'ARRÊT, la troisième une commande de fermeture et la quatrième une commande d'ARRÊT.	Permet d'associer une fonction à l'entrée 2 des modules I/O.  La fonction n'apparaît qu'en présence d'un module I/O BUS connecté.
----	-----------	---	--

o1	Sortie témoin	0 = Voyant passage ouvert - Signale l'état de l'automatisme [F10 - Témoin passage ouvert]. 1 = Lampe cycle - La lampe reste allumée pendant toute la manœuvre. 2 = Lampe d'accueil - La lampe s'allume au lancement d'une manœuvre et reste également allumée au terme de la manœuvre pendant le temps configuré par la fonction [F25 - Temps accueil].	Permet d'associer une fonction à la sortie 1 des modules I/O.  La fonction n'apparaît qu'en présence d'un Module I/O BUS connecté.
----	---------------	--	---

o2	Sortie relais	0 = Commande utilisateur (par défaut) - La sortie est gérée par les commandes utilisateur ou par les minuteries. 1 = AMF (Access Managment Function) - La sortie est utilisée pour signaler la position complètement ouverte du passage en mode AMF.  L'entrée reste ouverte lorsque le portail est en position d'ouverture totale et reste fermée dans tous les autres cas.	Permet d'associer une fonction à la sortie 2 des modules I/O.  La fonction n'apparaît qu'en présence d'un Module I/O BUS connecté.
----	---------------	---	---

Parcours : b11 / b12 > t2

t2	Temps sortie relais	0 = Bistable Allumé - de 1 à 180 seconde (par défaut 1)	Permet d'associer un temps à la sortie 2 des modules I/O.  La fonction n'apparaît qu'en présence d'un Module I/O BUS connecté.
----	---------------------	--	--

Fonctions Sélecteur à clé BUS (b21÷b28)

b21	Sélecteur à clé BUS 1	0 = Pas-à-pas - La première commande est une commande d'ouverture tandis que la deuxième est une commande de fermeture.	Permet d'associer une fonction à l'entrée Sélecteur à clé BUS. Il est possible de définir plusieurs fonctions selon le sens de rotation de la clé. LEF = Clé vers la gauche rIG = Clé vers la droite  La fonction n'apparaît qu'en présence d'un Sélecteur à clé BUS connecté.
b22	Sélecteur à clé BUS 2	1 = Séquentielle - La première commande est une commande d'ouverture, la deuxième une commande d'ARRÊT, la troisième une commande de fermeture et la quatrième une commande d'ARRÊT.	
b23	Sélecteur à clé BUS 3	2 = Ouverture	
b24	Sélecteur à clé BUS 4	3 = Fermeture	
b25	Sélecteur à clé BUS 5	4 = Ouverture partielle	
b26	Sélecteur à clé BUS 6	5 = Stop	
b27	Sélecteur à clé BUS 7	7 = Relais module BUS 1 - Permet d'activer la sortie 2 (sortie relais) du module I/O BUS 1	
b28	Sélecteur à clé BUS 8	8 = Relais module BUS 2 - Permet d'activer la sortie 2 (sortie relais) du module I/O BUS 2	

Fonctions Clignotant BUS (b40)

Parcours : b40 > L1

L1	Couleur temps de fermeture automatique	OFF 1 = Blanc 2 = Jaune 3 = Orange 4 = Rouge 5 = Violet 6 = Bleu 7 = Bleu ciel 8 = Vert (par défaut)	Permet de configurer la couleur du clignotant BUS durant la fermeture automatique.  La fonction n'apparaît qu'en présence d'un clignotant BUS connecté.
----	--	--	---

Parcours : b40 > L2

L2	Couleur en ouverture	1 = Blanc 2 = Jaune 3 = Orange 4 = Rouge (par défaut) 5 = Violet 6 = Bleu 7 = Bleu ciel 8 = Vert	Permet de configurer la couleur du clignotant BUS durant l'ouverture de l'automatisme.  La fonction n'apparaît qu'en présence d'un clignotant BUS connecté.
----	----------------------	---	---

Parcours : b40 > L3

L3	Couleur en fermeture	1 = Blanc 2 = Jaune 3 = Orange 4 = Rouge (par défaut) 5 = Violet 6 = Bleu 7 = Bleu ciel 8 = Vert	Permet de configurer la couleur du clignotant BUS durant la fermeture de l'automatisme. 📖 La fonction n'apparaît qu'en présence d'un clignotant BUS connecté.
----	----------------------	---	--

Parcours : b40 > L4

L4	Couleur préclignotement	1 = Blanc (par défaut) 2 = Jaune 3 = Orange 4 = Rouge 5 = Violet 6 = Bleu 7 = Bleu ciel 8 = Vert	Permet de configurer, sur le clignotant BUS, la couleur du clignotement précédant les manœuvres de fermeture et d'ouverture (préclignotement). 📖 La fonction n'apparaît qu'en présence d'un clignotant BUS connecté.
----	-------------------------	---	---

Parcours : b40 > L5

L5	Signal. erreurs	OFF (par défaut) 1 = Blanc 2 = Jaune 3 = Orange 4 = Rouge 5 = Violet 6 = Bleu 7 = Bleu ciel 8 = Vert	Permet de configurer la couleur du clignotant BUS en cas de signalisation d'une erreur. 📖 Il y a activation de la signalisation qu'après l'envoi d'une commande d'actionnement. 📖 La fonction n'apparaît qu'en présence d'un clignotant BUS connecté.
----	-----------------	--	---

b43	Configuration entretien	OFF (par défaut) 1 = Blanc 2 = Jaune 3 = Orange 4 = Rouge 5 = Violet 6 = Bleu 7 = Bleu ciel 8 = Vert	Permet de configurer la couleur du clignotement des dispositifs BUS activés (clignotants et sélecteurs) en cas d'entretien nécessaire. Lorsque la fonction est activée, ces dispositifs signalent le besoin d'effectuer l'entretien au début de chaque manœuvre. 📖 Il est nécessaire de configurer l'entretien ainsi que le nombre de manœuvres. Voir fonction [F58 - Configuration de l'entretien]. 📖 La fonction n'apparaît qu'en présence d'un Clignotant BUS ou d'un Sélecteur BUS connecté.
-----	-------------------------	--	--

Mémorisation nouvel utilisateur

Appuyer sur la touche **ENTER** pour entrer en mode programmation.

① Accéder à : **U1** - Nouvel utilisateur. Appuyer sur **ENTER** pour confirmer.

② Choisir la fonction à attribuer à l'utilisateur :

1 = Pas-à-pas - La première commande est une commande d'ouverture tandis que la deuxième est une commande de fermeture.

2 = Séquentielle - La première commande est une commande d'ouverture, la deuxième une commande d'ARRÊT, la troisième une commande de fermeture et la quatrième une commande d'ARRÊT.

3 = Ouverture

4 = Ouverture piétonnière/partielle

6 = Relais module BUS 1 - Permet d'activer la sortie 2 (sortie relais) du module I/O BUS 1

7 = Relais module BUS 2 - Permet d'activer la sortie 2 (sortie relais) du module I/O BUS 2

Appuyer sur ENTER pour confirmer.

La position de mémoire libre est affichée par intermittence pendant une durée maximale de 10 s. Durant cette phase, envoyer le code depuis le dispositif de commande.

Répéter la procédure pour ajouter d'autres utilisateurs.

Appuyer sur ENTER pour confirmer.

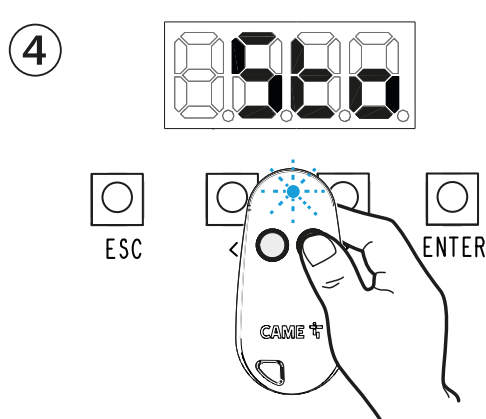
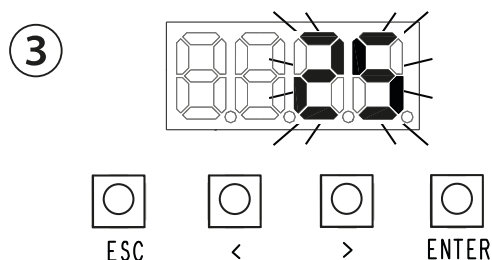
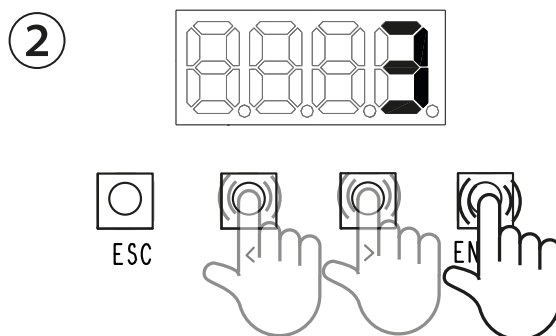
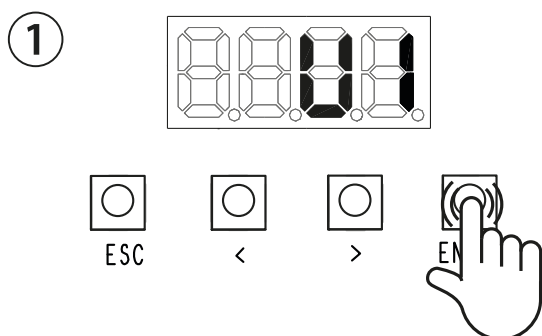
③ L'écran affichera la première position libre pour la mémorisation.

 Les positions libres sont facilement identifiables du fait qu'elles sont affichées avec des chiffres clignotants.

④ Dans les 10 s qui suivent, envoyer le code au moyen du sélecteur (transpondeur ou clavier) ou de la touche de l'émetteur. L'écran affiche le message [Sto] pour signaler l'acquisition effective.

 La carte qui gère les dispositifs de commande (AF) doit être enfichée dans le connecteur.

Répéter la procédure pour ajouter d'autres utilisateurs.



Suppression utilisateurs enregistrés

Appuyer sur la touche **ENTER** pour entrer en mode programmation.

① Sélectionner : **U2** - Supprimer un seul utilisateur. Appuyer sur **ENTER** pour confirmer.

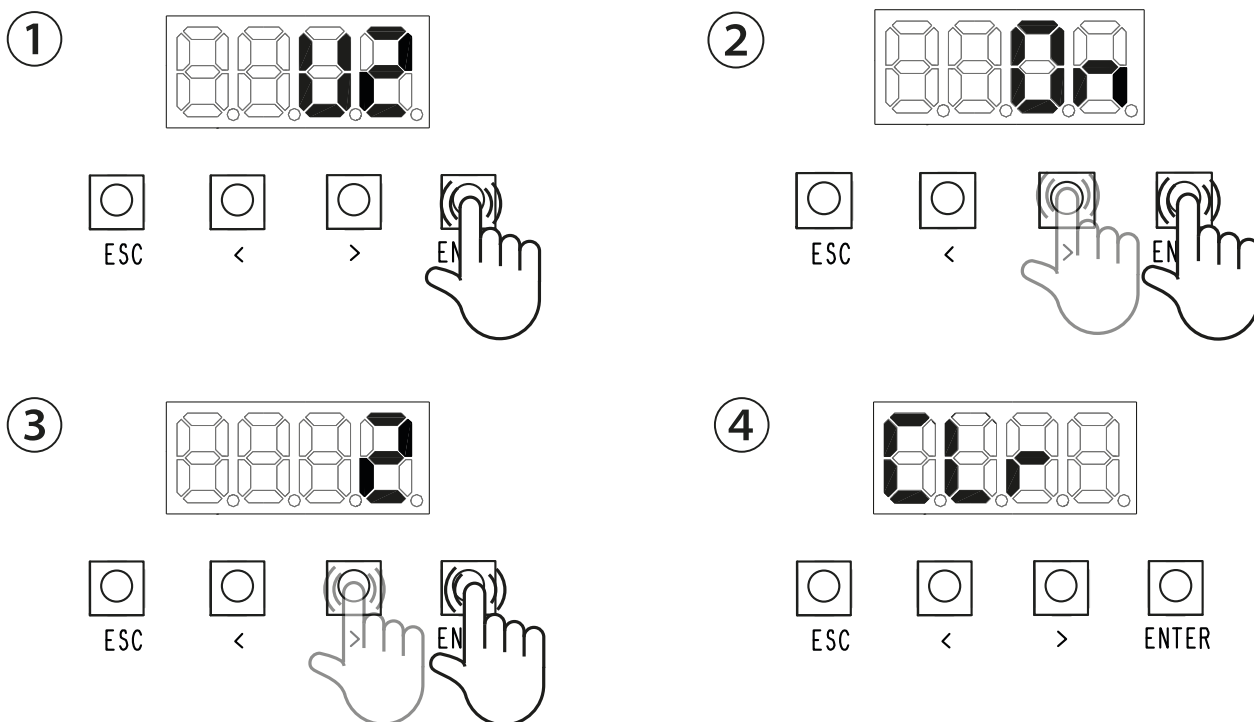
② Sélectionner **ON** à l'aide des flèches et appuyer sur **ENTER** pour lancer la procédure de suppression de l'utilisateur.

③ Se servir des flèches pour choisir le numéro associé à l'utilisateur à éliminer et appuyer sur **ENTER** pour confirmer.

📖 Il est également possible d'actionner le dispositif de commande associé à l'utilisateur que l'on souhaite éliminer.

④ L'écran affichera CLr pour confirmer l'élimination.

Répéter la procédure pour modifier d'autres utilisateurs.



Mot de passe perdu

En cas de perte du mot de passe, la carte doit être réinitialisée aux valeurs d'usine. Voir [Réinitialisation].

Réinitialisation

Il est possible de restaurer les données de la carte électronique aux valeurs d'usine en effectuant les opérations suivantes.

Mettre la carte électronique hors tension et en attendre l'extinction effective.

Appuyer sur les touches < > et les maintenir enfoncées puis remettre la carte électronique sous tension.

Maintenir les touches < > enfoncées jusqu'à ce que l'écran affiche [ON/OFF].

Sélectionner [ON].

Appuyer sur ENTER pour confirmer.

📖 La procédure de réinitialisation de la carte électronique supprime tous les utilisateurs enregistrés et les données d'étalonnage.

Exporter / importer les données

Il est possible d'enregistrer les données des utilisateurs et de la configuration de l'installation dans une carte MEMORY ROLL. Les données stockées peuvent être réutilisées dans une autre carte électronique du même genre pour adopter les mêmes configurations.

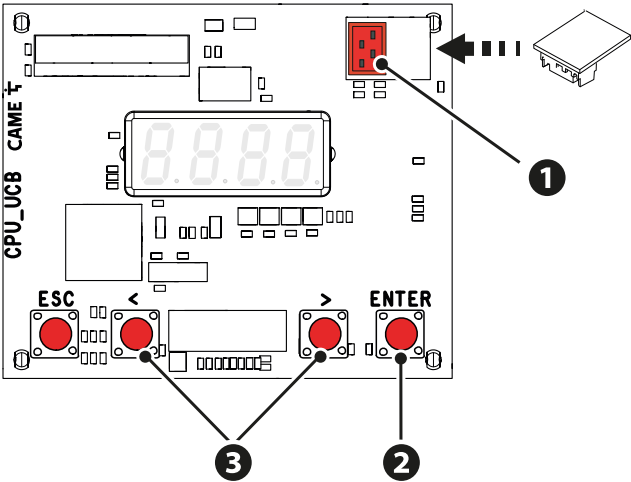
⚠ Avant d'installer et d'extraire la carte MEMORY ROLL, il est OBLIGATOIRE DE METTRE HORS TENSION.

- 1 Insérer la carte MEMORY ROLL sur le connecteur dédié sur la carte électronique.
- 2 Appuyer sur le bouton Enter pour accéder à la programmation.
- 3 Se servir des flèches pour choisir la fonction souhaitée.

📖 Les fonctions ne sont visualisées qu'à l'installation d'une carte MEMORY ROLL

F50	Sauvegarde des données Sauvegarde les données des utilisateurs, de synchronisation et de configuration sur le périphérique mémoire (memory roll).
F51	Lecture données Télécharge les données des utilisateurs, de synchronisation et de configuration sur le périphérique mémoire (memory roll).

📖 Au terme des opérations de sauvegarde et de téléchargement des données, enlever la MEMORY ROLL.



LÉGENDE SIGNALISATIONS AFFICHÉES

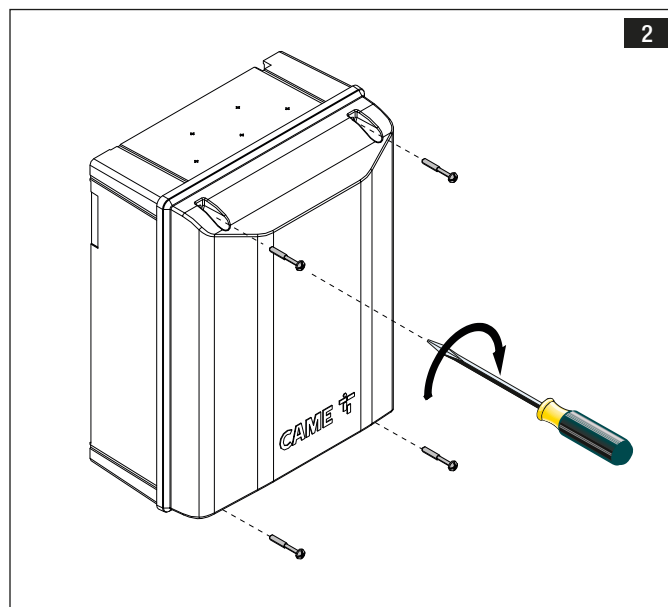
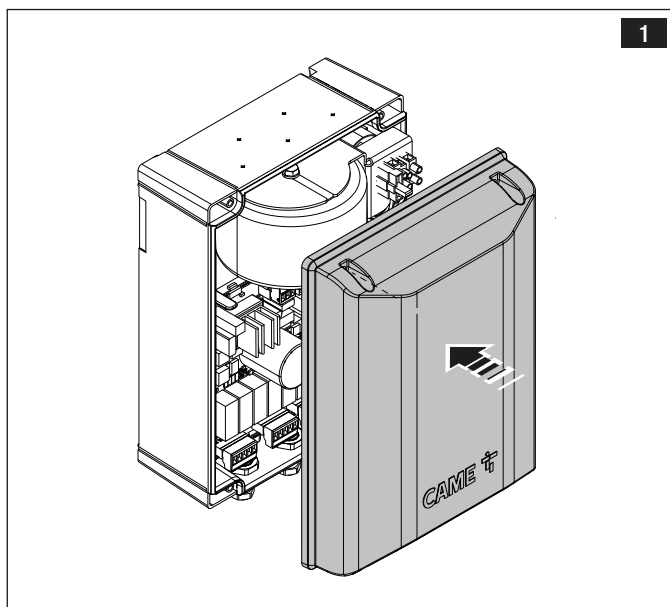
C<n>	Sécurité filaire activée  La valeur <n> est associée au paramètre sélectionné sur les fonctions [F2 - Entrée CX] [F3 - Entrée CY].
r7	Sécurité R7 (bord sensible) activée
r8	Sécurité R8 (bord sensible) activée
2r7	Sécurité R7 (paire de bords sensibles) activée
2r8	Sécurité R8 (paire de bords sensibles) activée
c<n>	Sécurité photocellules BUS activée  La valeur <n> est associée au paramètre sélectionné sur les fonctions [Photocellule BUS].
c23	Commande Ouverture activée pour les photocellules BUS
c24	Commande Fermeture activée pour les photocellules BUS
C0	Arrêt total activé
P<n>	Sécurité RIO activée  La valeur <n> est associée au paramètre sélectionné sur les fonctions [RIO ED T1 - RIO ED T2] et [RIO PH T1 - RIO PH T2]
A3 (défile)	Effectuer le réglage de la course
A1 (défile)	Sélectionner un type de moteur
SEr	Effectuer l'entretien
OP.	Passage complètement ouvert
CL.	Passage complètement fermé

Messages d'erreur

E1	Erreur de réglage du moteur M1
E2	Erreur de réglage du moteur M2  Avec moteur EM4024, E2 indique une erreur de réglage sur M1 ou M2.
E3	Erreur signal encodeur non détecté
E4	Erreur test services échoué
E7	Erreur temps de fonctionnement
E9	Obstacles consécutifs détectés durant la fermeture
E10	Obstacles consécutifs détectés durant l'ouverture
E11	Erreur maximum obstacles
E12	Tension d'alimentation du moteur absente ou insuffisante
E13	Erreur sur les entrées fin de course ou bien butées de fin de course toutes deux ouvertes
E15	Erreur émetteur incompatible
E17	Erreur le système sans fil ne communique pas
E18	Erreur le système sans fil n'est pas configuré
E24	Erreur de communication ou de mauvais fonctionnement d'un dispositif de sécurité BUS Durant une manœuvre : erreur de communication ou de mauvais fonctionnement d'un dispositif de sécurité BUS
E25	Erreur de configuration des adresses sur les dispositifs BUS

OPÉRATIONS FINALES

📖 Avant de fermer le couvercle, s'assurer que l'entrée des câbles est bien scellée de manière à éviter la pénétration d'insectes ainsi que la formation d'humidité.



COLLER ICI L'ÉTIQUETTE DU
PRODUIT PRÉSENTE SUR
L'EMBALLAGE

CAME 

CAME.COM

CAME S.P.A.

Via Martiri della Libertà, 15

31030 Dosson di Casier

Treviso - Italy

Tél. (+39) 0422 49 40

Fax (+39) 0422 49 41

info@came.com - www.came.com